

ESTADO DE TENSIÓN EN UN PUNTO:

1.- Concepto de Tensión

2.- Vector Tensión

3.- Dependencia del Vector Tensión

4.- Componentes del Vector Tensión

5.- Estado de Tensión en un Punto

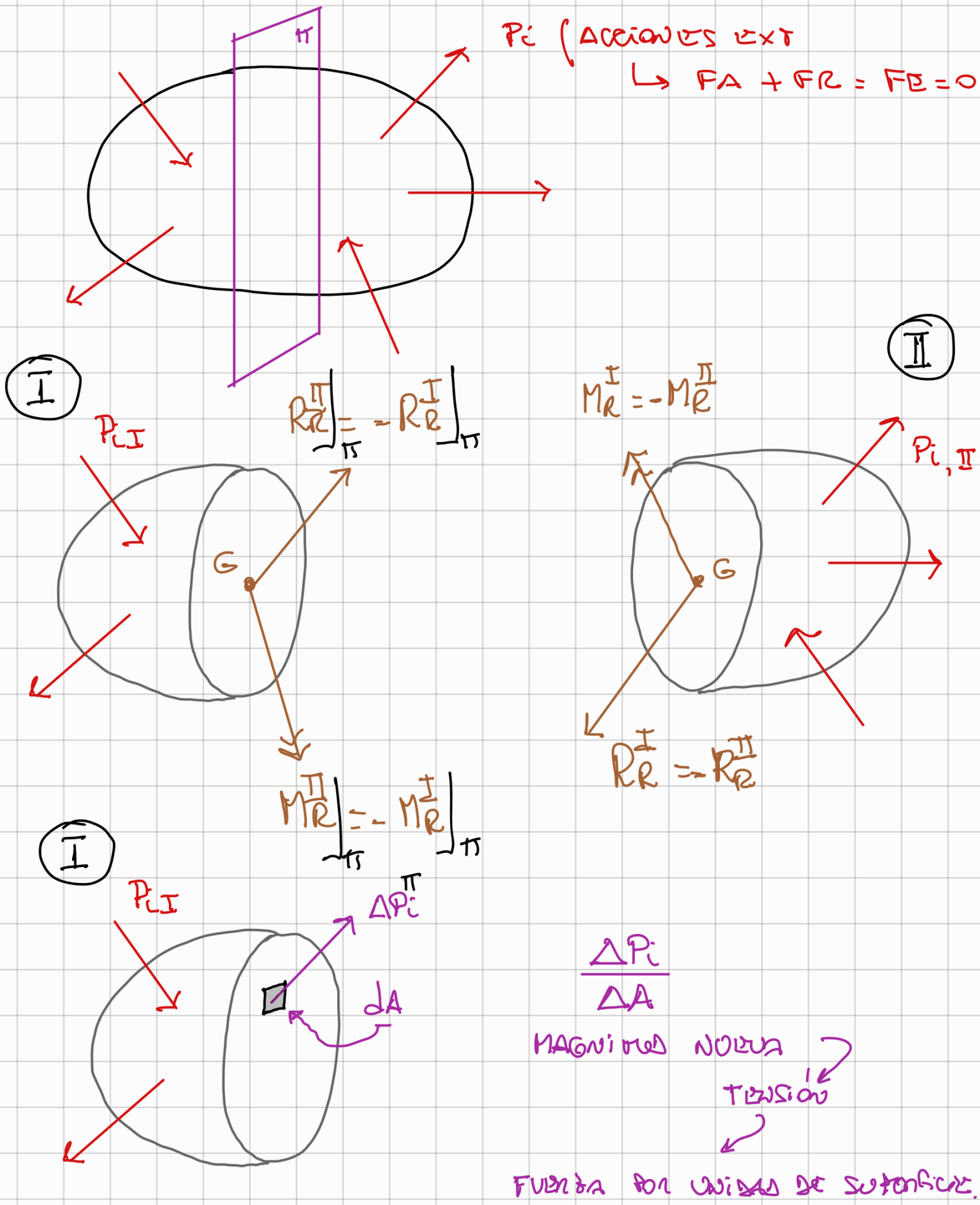
6.- Ejemplo Intuitivo

7.- Cubo Elemental

8.- Tipos de Fuerzas

9.- Tensiones en 2 Puntos Infinitamente Próximos

01.- CONCEPTO DE TENSIÓN:



02.- VECTOR TENSION:

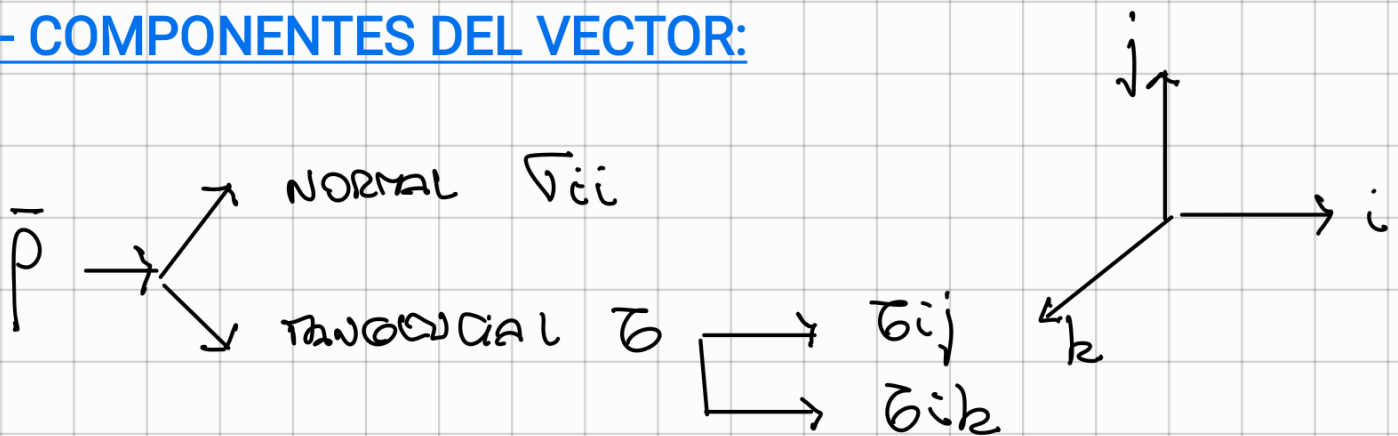
$$\bar{p}_A^\pi = \lim_{\Delta A \rightarrow 0} \frac{\Delta \bar{P}}{\Delta A} = \frac{d\bar{P}}{dA}$$

\bar{p}_A^π : ES EL VECTOR TENSION ACTUANTE EN EL PUNTO 'A' y ASOCIADO AL PLANO ' π '

03.- DEPENDENCIA DEL VECTOR TENSION:

$$\bar{p}_A^\pi = \bar{t}_A^\pi = f \left[FE; SI; PLANO; PUNTO \right]$$

04.- COMPONENTES DEL VECTOR:



El 1° subíndice se corresponde con la dirección del plano (es la normal al plano con se está cortando).

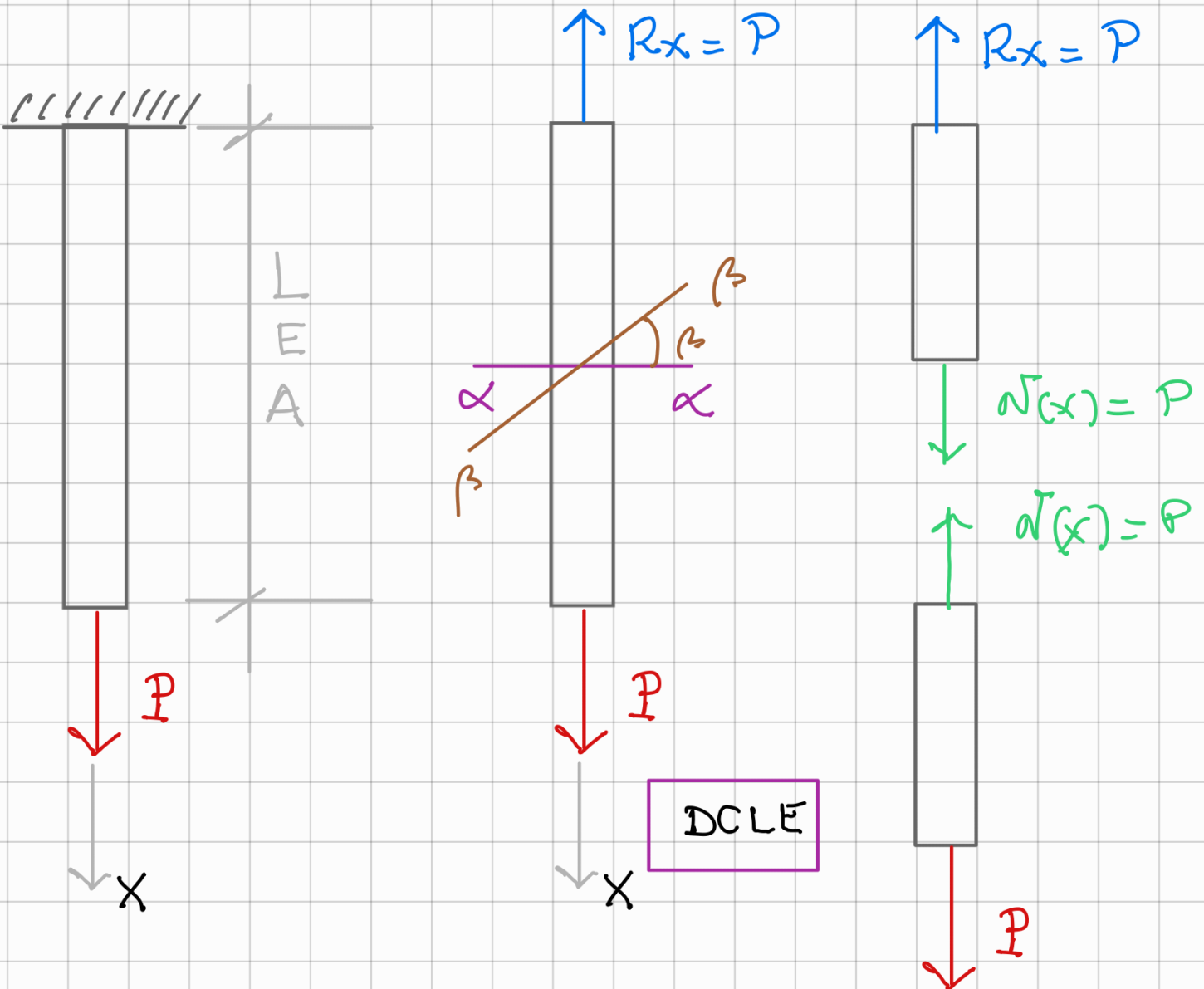
El 2° subíndice se corresponde con la dirección dentro del plano.

$\sigma_x \rightarrow$ TENSION NORMAL EN DIRECCION 'x'
 $\tau_{xy} \rightarrow$ " TANGENCIAL ACTUANTE EN EL PLANO 'x' EN LA DIRECCION 'y'.

05.- ESTADO DE TENSIÓN EN UN PUNTO:

El estado de tensión en un punto es el conjunto de los infinitos vectores tensión actuantes sobre este punto analizado y asociados a los infinitos planos pasantes por el mismo.

06.- EJEMPLO INTUITIVO:



PLANO α :

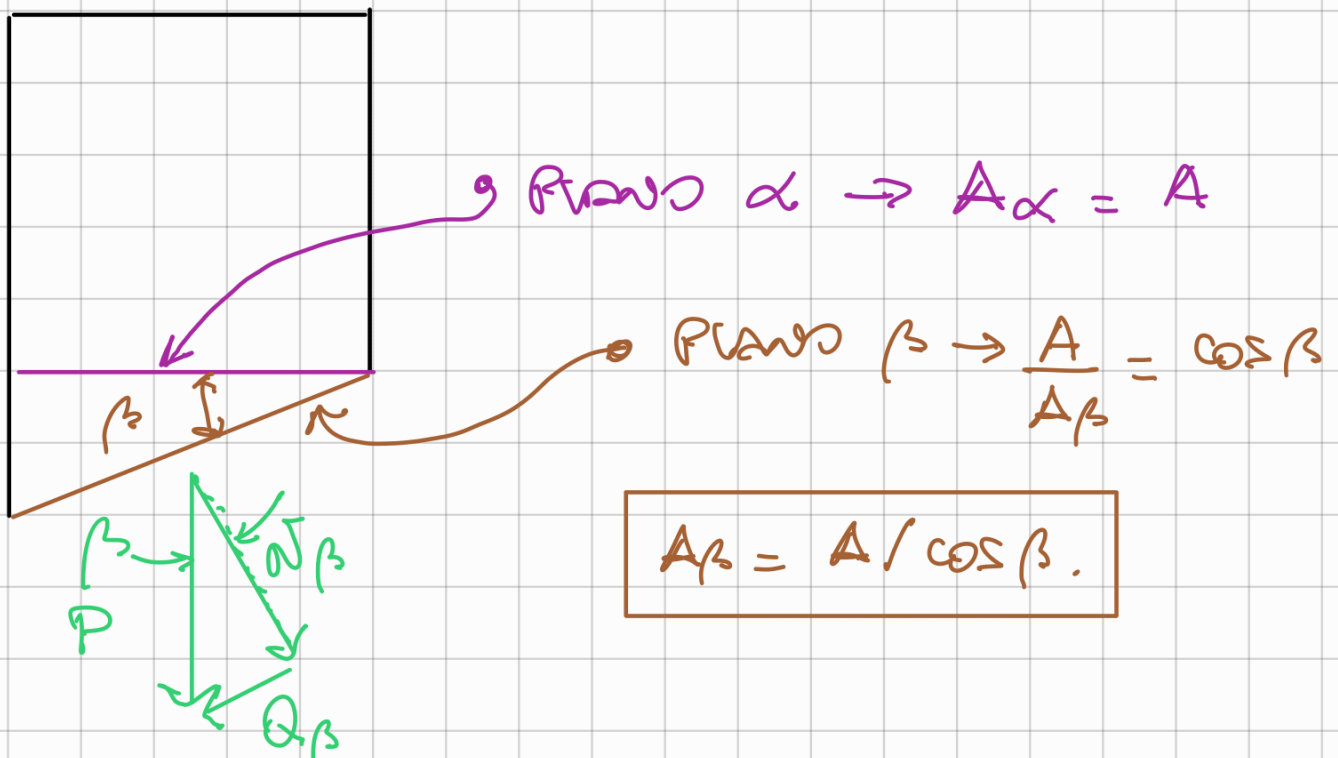
$$\alpha \perp \text{EJE } 'x'$$

$$\frac{P}{A} = \sigma_m ; \quad \tau_m = 0$$

$$|\bar{p}_A^\alpha| = \sqrt{\sigma_m^2 + \tau_m^2} = \frac{P}{A}$$

PLANO β :

FORMA UN ANGELO β CON LA SECCION TRANSVERSAL.



$$N_{\beta} = P \cdot \cos \beta \quad Q_{\beta} = P \cdot \operatorname{sen} \beta.$$

$$\overline{\sigma}_m^{\beta} = \frac{N_{\beta}}{A_{\beta}} = \frac{P \cdot \cos \beta}{A / \cos \beta} = \frac{P}{A} \cdot \cos^2 \beta.$$

$$\overline{\tau}_m^{\beta} = \frac{Q_{\beta}}{A_{\beta}} = \frac{P \cdot \operatorname{sen} \beta}{A / \cos \beta} = \frac{P}{A} \cdot \operatorname{sen} \beta \cdot \cos \beta.$$

$$|\overline{\rho}_m^{\beta}| = (\overline{\sigma}_m^{\beta})^2 + (\overline{\tau}_m^{\beta})^2$$

$$|\overline{\rho}_m^{\beta}| = \sqrt{\frac{P^2}{A^2} \cdot \cos^4 \beta + \frac{P^2}{A^2} \cdot \operatorname{sen}^2 \beta \cdot \cos^2 \beta}$$

$$|\overline{\rho}_m^{\beta}| = \sqrt{\frac{P^2}{A^2} \cdot \cos^2 \beta \left(\cos^2 \beta + \operatorname{sen}^2 \beta \right)}$$

1

$$|\overline{\rho}_m^{\beta}| = \sqrt{\frac{P^2}{A^2} \cdot \cos^2 \beta} = \frac{P}{A} \cdot \cos \beta$$

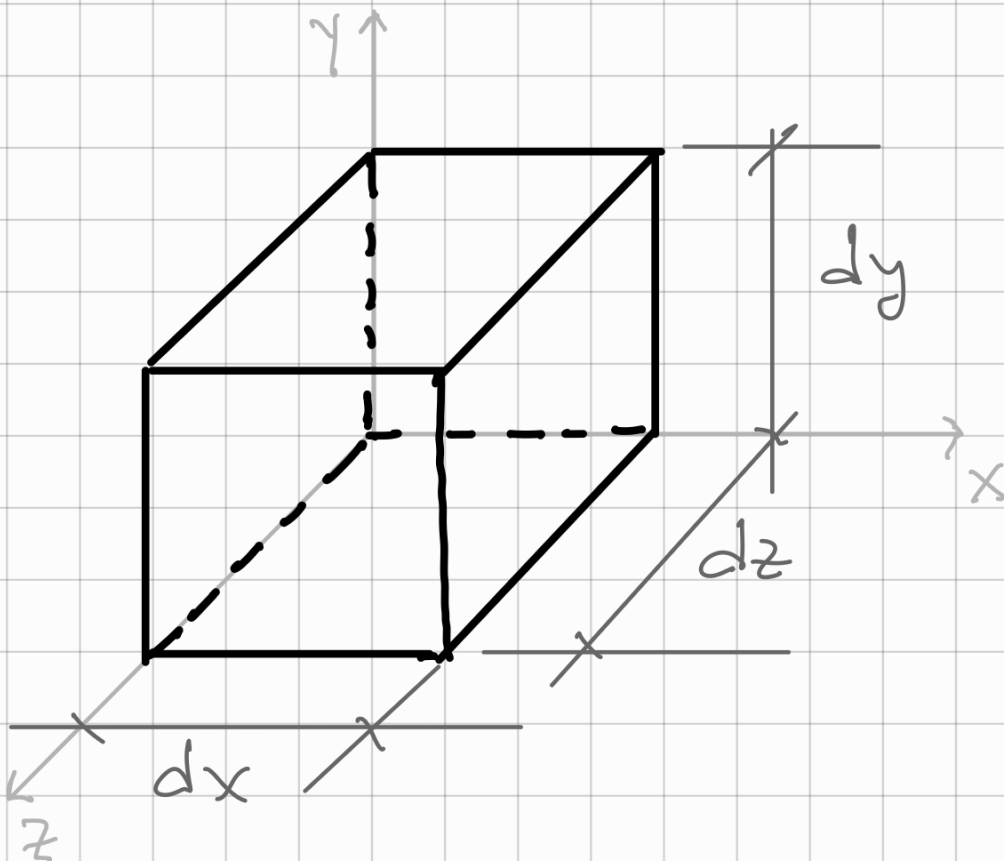
COMPARACION:

PLANO α $\sigma_m = P/A$; $\tau_m = 0$; $\rho_m = P/A$

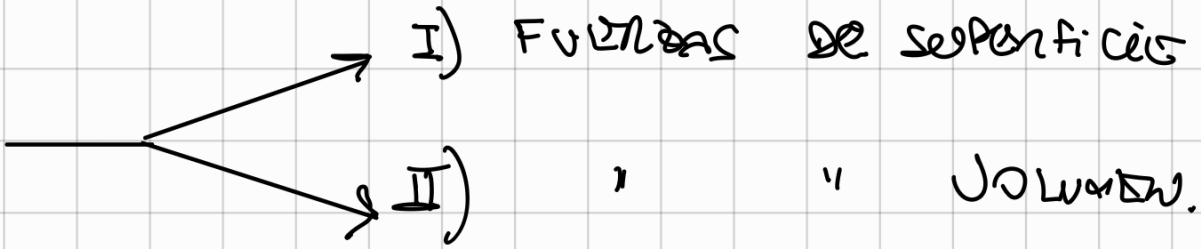
PLANO β $\sigma_m = \frac{P}{A} \cos^2 \beta$; $\tau_m = \frac{P}{A} \operatorname{sen} \beta \cdot \cos \beta$

$\rho_m = \frac{P}{A} \cdot \cos \beta$

07.- CUBO ELEMENTAL:



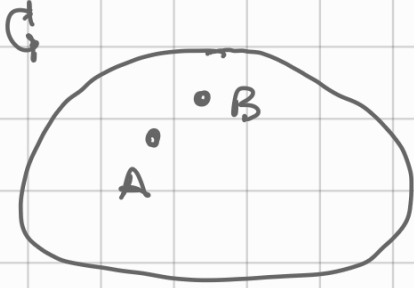
08.- TIPOS DE FUERZAS:



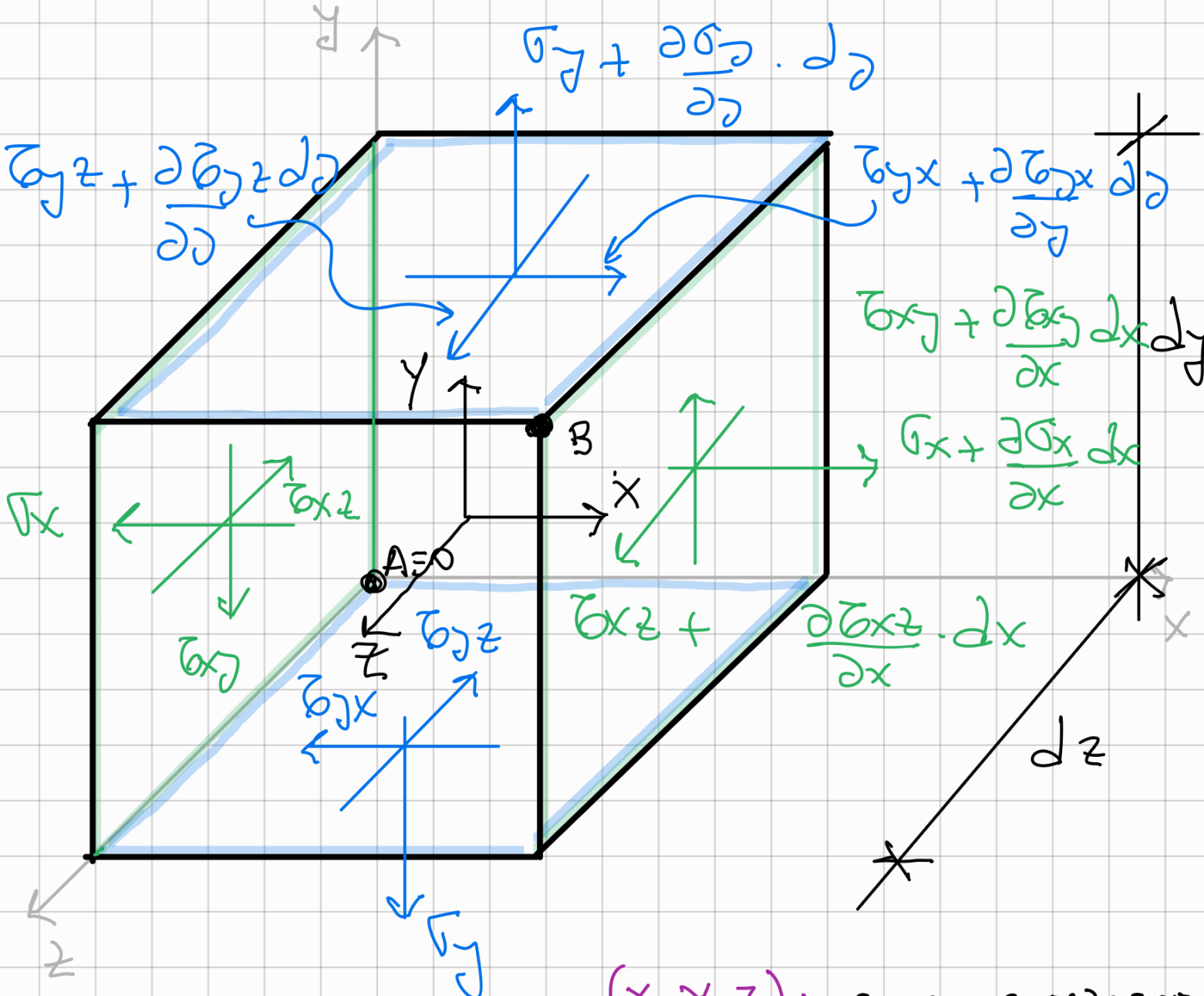
FUERZAS DE SUPERFICIE: son aquellas fuerzas que surgen de la interacción entre los cuerpos por contacto directo entre ellos. Solamente se transmiten a través de las superficies de contacto.

FUERZAS DE VOLUMEN: son aquellas fuerzas que surgen por acción a distancia entre los cuerpos entre los cuales interacción. No existe contacto entre los cuerpos y la interacción se da en todo el volumen o masa de los cuerpos. Ejemplo: fuerzas gravitatorias, eléctricas, magnéticas, electro-magnéticas y las nucleares.

09.- TENSIONES EN 2 PUNTOS INFINITAMENTE PRÓXIMOS:



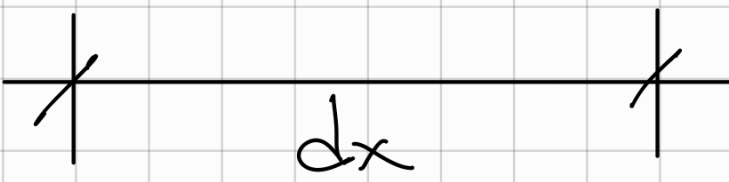
A y B son PUNTOS INFINITAMENTE PRÓXIMOS

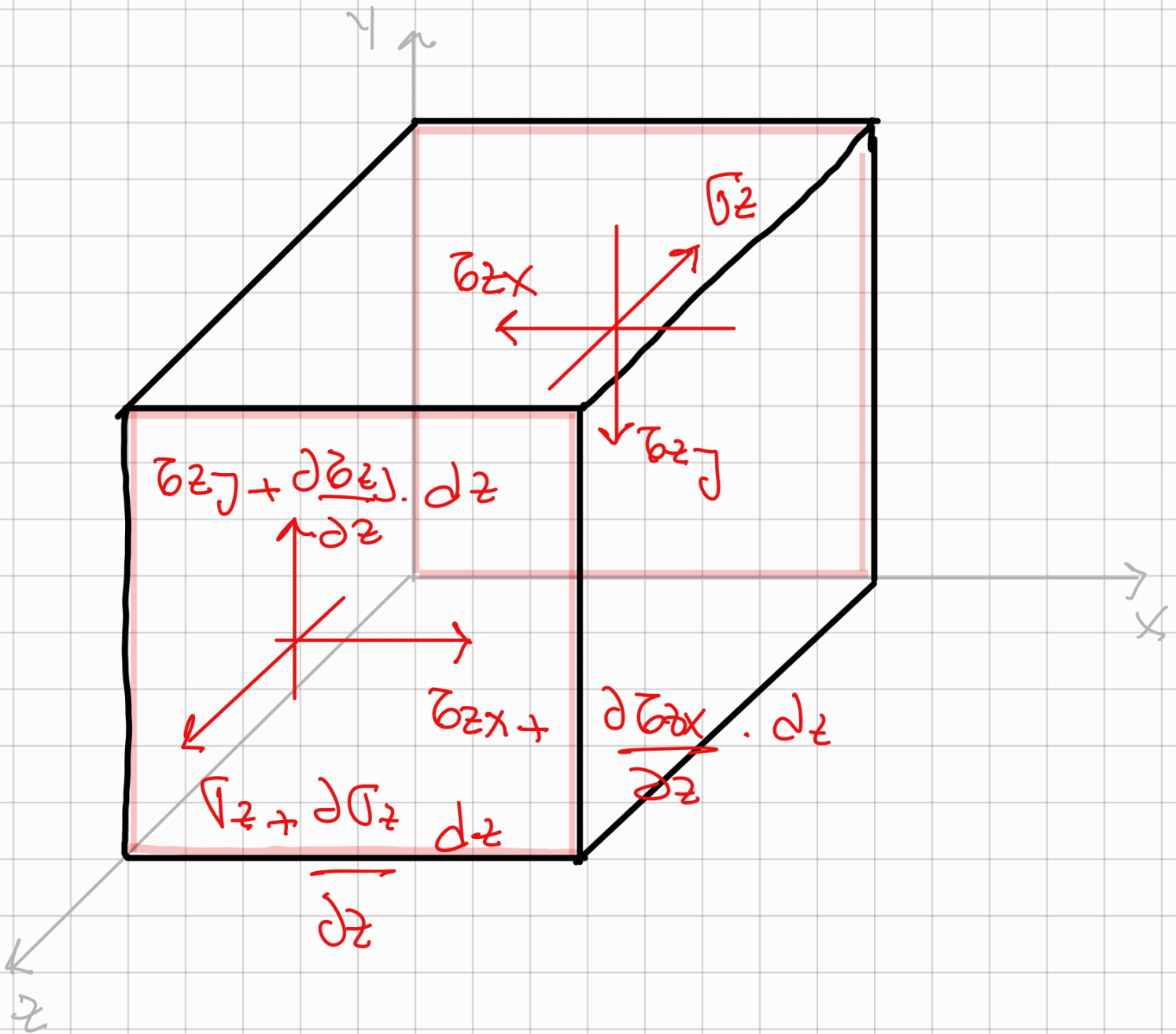


(x; y; z): SON LAS FUERZAS DE MASA O DE VOLUMEN

POR UNIDAD DE VOLUMEN.
TIENEN UNIDAD DE $\left[\frac{F}{L^3} \right] \rightarrow$

$\rightarrow E$: $[kN/m^3]$





SE PLANTEA EL EQUILIBRIO DEL CUBO DIFERENCIAL !

$$\left\{ \begin{array}{l} \sum \bar{R}_e = 0 \\ \sum \bar{M}_e = 0 \end{array} \right.$$

$$1) \Sigma F_x = 0$$

ACTUACIÓN EN CARAS 'x'

$$\left(\sigma_x + \frac{\partial \sigma_x}{\partial x} \cdot dx \right) dy \cdot dz - \sigma_x \cdot dy \cdot dz +$$

$$+ \left(\tau_{yx} + \frac{\partial \tau_{yx}}{\partial y} \cdot dy \right) \cdot dx \cdot dz - \tau_{yz} \cdot dy \cdot dz +$$

ACTUACIÓN EN CARAS 'y'

$$+ \left(\tau_{zx} + \frac{\partial \tau_{zx}}{\partial z} \cdot dz \right) \cdot dx \cdot dy - \tau_{zx} \cdot dx \cdot dy +$$

ACTUACIÓN EN CARAS 'z'

$$+ X \cdot dx \cdot dy \cdot dz = 0$$

~~$$\frac{\partial \sigma_x}{\partial x} dx \cdot dy \cdot dz + \frac{\partial \tau_{yx}}{\partial y} dx \cdot dy \cdot dz + \frac{\partial \tau_{zx}}{\partial z} dx \cdot dy \cdot dz +$$~~

~~$$+ X \cdot dx \cdot dy \cdot dz = 0$$~~

$$\frac{\partial \sigma_x}{\partial x} + \frac{\partial \tau_{yx}}{\partial y} + \frac{\partial \tau_{zx}}{\partial z} + X = 0$$

1º EC. Diferencial de Equilibrio

$$\Sigma F_y = 0$$

$$\Sigma F_z = 0.$$

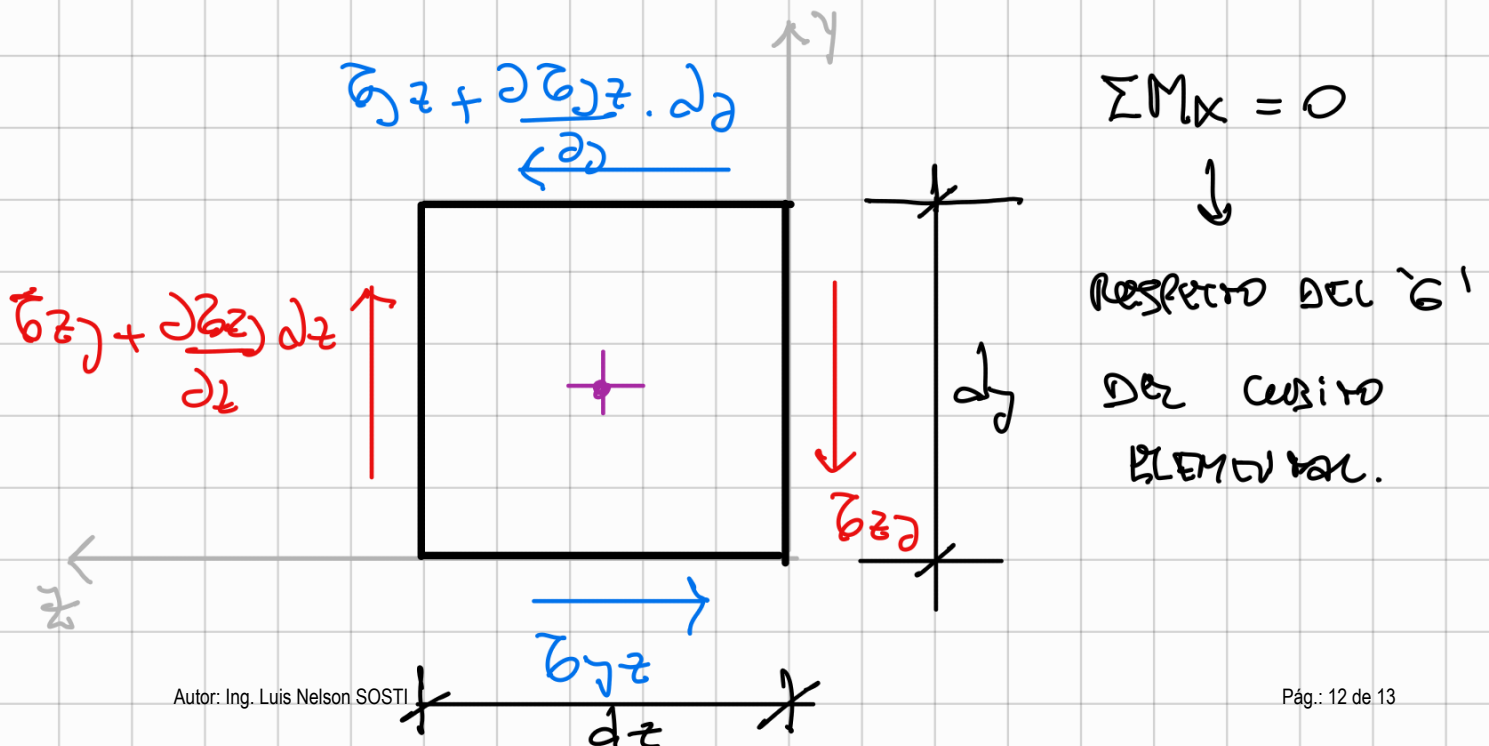
$$\left\{ \begin{aligned} \frac{\partial \sigma_x}{\partial x} + \frac{\partial \tau_{yx}}{\partial y} + \frac{\partial \tau_{zx}}{\partial z} + X &= 0 \\ \frac{\partial \tau_{xy}}{\partial x} + \frac{\partial \sigma_y}{\partial y} + \frac{\partial \tau_{zy}}{\partial z} + Y &= 0 \\ \frac{\partial \tau_{xz}}{\partial x} + \frac{\partial \tau_{yz}}{\partial y} + \frac{\partial \sigma_z}{\partial z} + Z &= 0 \end{aligned} \right.$$

ECS. Diferenciales de equilibrio:

↳ 3 ECS + 9 incógnitas



PROBLEMA HIPERESTÁTICO.



$$\left(\tau_{yz} + \frac{\partial \tau_{yz}}{\partial y} \cdot dy \right) \cdot dx \cdot dz \cdot \frac{dz}{2} + \tau_{yz} \cdot dx \cdot dz \cdot \frac{dz}{2} -$$

$$- \left(\tau_{zy} + \frac{\partial \tau_{zy}}{\partial z} \cdot dz \right) \cdot dx \cdot dy \cdot \frac{dz}{2} - \tau_{zy} \cdot dx \cdot dy \cdot \frac{dz}{2} = 0$$

$$\cancel{2} \cdot \tau_{yz} \cdot \frac{dx \cdot dy \cdot dz}{\cancel{2}} - \cancel{2} \tau_{zy} \cdot \frac{dx \cdot dy \cdot dz}{\cancel{2}} = 0$$

$$\tau_{yz} \cdot \cancel{dx \cdot dy \cdot dz} = \tau_{zy} \cdot \cancel{dx \cdot dy \cdot dz}$$

$$\tau_{yz} = \tau_{zy}$$

TEOREMA DE
CAVOUZY

$$\tau_{ij} = \tau_{ji}$$

$$\sum M_y = 0$$

$$\tau_{xz} = \tau_{zx}$$

$$\sum M_z = 0$$

$$\tau_{xy} = \tau_{yx}$$

→ 3 ECS con 6 incógnitas



EL PROBLEMA SIGUE SIENDO HIPERESTÁTICO.