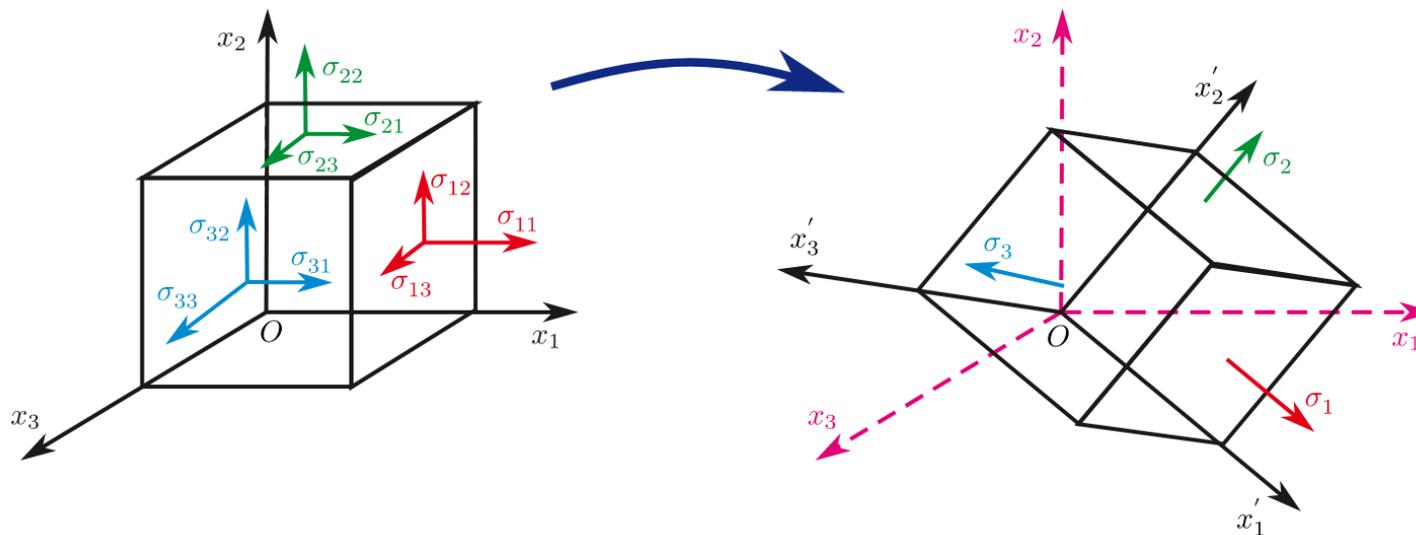




# Estado de Tensión



Clara Zaccaria – Catalina Urteneche

# Repaso teórico



Axil:  $\sigma_x = \frac{N}{A}$

Flexión:  $\sigma_x = \frac{M_{LN} \cdot v_{LN}}{J_{LN}}$

Torsión:  $\tau = \frac{M_T \cdot dist}{J_{TOP}}$        $\tau_{xy}$  o  $\tau_{xz}$

Corte:  $\tau = \frac{Q_{LFQ} \cdot S_{LNQ}}{J_{LNQ} \cdot b}$        $\tau_{xy}$  o  $\tau_{xz}$

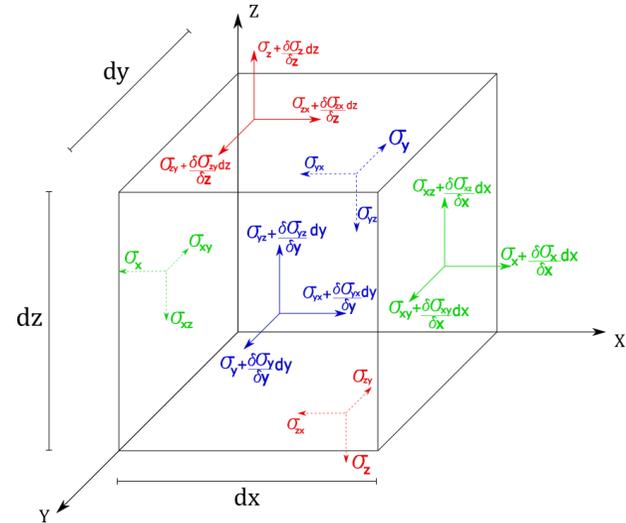
$$T_T = \begin{bmatrix} \sigma_x & \tau_{xy} & \tau_{xz} \\ \tau_{xy} & \sigma_y & \tau_{yz} \\ \tau_{xz} & \tau_{yz} & \sigma_z \end{bmatrix} \longrightarrow T_T = \begin{bmatrix} \sigma_x & \tau_{xy} & \tau_{xz} \\ \tau_{xy} & 0 & 0 \\ \tau_{xz} & 0 & 0 \end{bmatrix}$$



# Repaso teórico

$$\begin{pmatrix} \rho_x \\ \rho_y \\ \rho_z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \sigma_x & \tau_{yx} & \tau_{zx} \\ \tau_{xy} & \sigma_y & \tau_{zy} \\ \tau_{xz} & \tau_{yz} & \sigma_z \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} \cos(\alpha) \\ \cos(\beta) \\ \cos(\gamma) \end{pmatrix}$$

$$\bar{\rho} = [T_T] \cdot \check{n}$$



Por el teorema de Cauchy:  $\tau_{xz} = \tau_{zx}$        $\tau_{xy} = \tau_{yx}$        $\tau_{yz} = \tau_{zy}$

$$T_T = \begin{bmatrix} \sigma_x & \tau_{xy} & \tau_{xz} \\ \tau_{xy} & \sigma_y & \tau_{yz} \\ \tau_{xz} & \tau_{yz} & \sigma_z \end{bmatrix}$$

$$\bar{\rho} = [T_T] \cdot \check{n} \quad \sigma_n = \bar{\rho} \cdot \check{n} \quad \overline{\sigma_n} = \sigma_n \check{n} \quad \overline{\tau_n} = \bar{\rho} - \overline{\sigma_n}$$

Dirección principal es cuando  $\bar{\rho} = \overline{\sigma_n}$        $\overline{\tau_n} = 0$        $[T_T] \cdot \check{n} = \sigma_n \check{n}$

# Tensiones y direcciones principales



$$[T_T] \cdot \check{n}_i = \sigma_i \check{n}_i \quad \longrightarrow \quad ([T_T] - \sigma_i [I]) \cdot \check{n}_i = \bar{0} \quad \longrightarrow \quad \det([M]) = 0$$

Las dirección  $\check{n}_i$  son las direcciones principales, y son los autovectores de  $[T_T]$

$\sigma_i$  son las tensiones principales, y son los autovalores de  $[T_T]$

$$\det([M]) = \sigma_i^3 - I_1 \sigma_i^2 + I_2 \sigma_i - I_3 = 0$$

Invariantes:  $I_1 = \text{tr}(T_T)$        $I_2 = 1/2 (I_1^2 - \text{tr}([T_T] \cdot [T_T]))$        $I_3 = \det(T_T)$

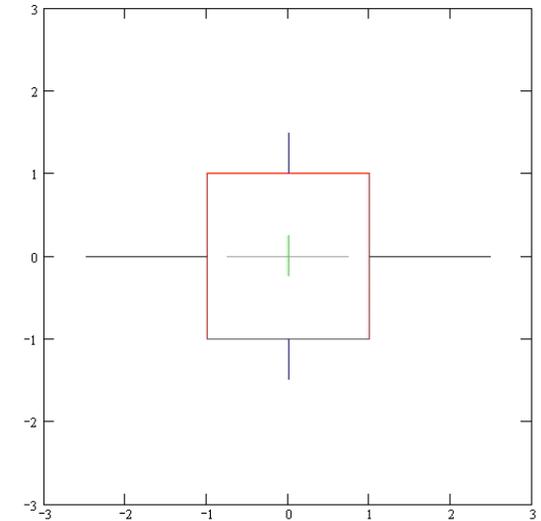
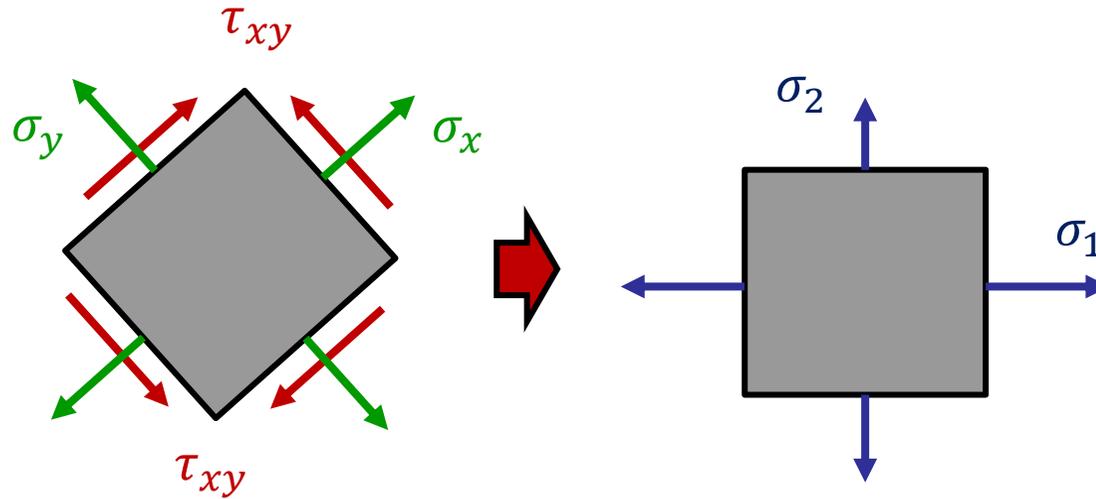
Clasificación del estado tensional:

$I_3 \neq 0$        $\longrightarrow$       Estado triple o espacial      (Ninguna tensión principal es igual a cero)

$I_3 = 0$  y  $I_2 \neq 0$        $\longrightarrow$       Estado doble o plano      (Una tensión principal es igual a cero)

$I_3 = 0$  y  $I_2 = 0$  y  $I_1 \neq 0$        $\longrightarrow$       Estado simple o uniaxial      (Dos tensiones principales son iguales a cero)

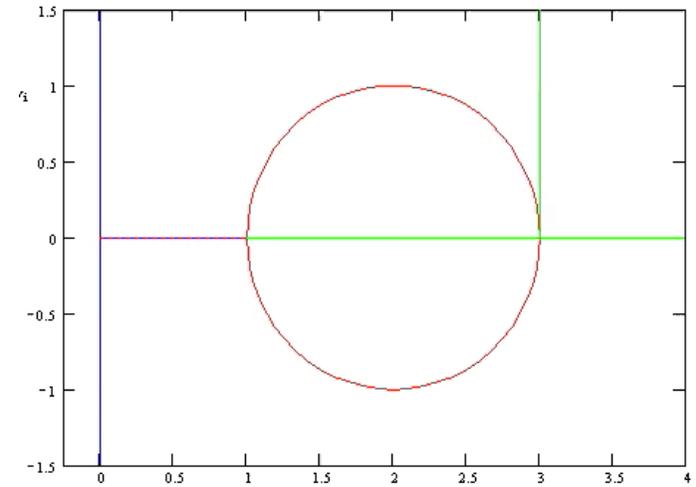
# Ejes principales para estado plano



Estado de tensión

$$T_T = \begin{bmatrix} \sigma_x & \tau_{xy} \\ \tau_{xy} & \sigma_y \end{bmatrix} \quad T_T = \begin{bmatrix} \sigma_1 & 0 \\ 0 & \sigma_2 \end{bmatrix}$$

Las tensiones principales son los valores máximos y mínimos que tiene mi estado tensional

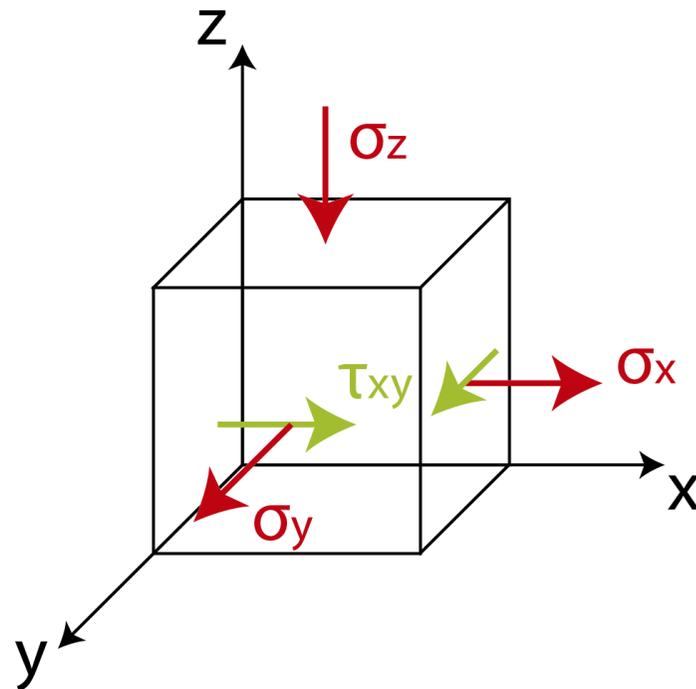


Circunferencia de Mohr

# Ejercicio 1: Para el punto “A” de un sólido



- 1) Determinar las tensiones principales.
- 2) Determinar las direcciones principales 1, 2 y 3 calculando los cosenos directores.
- 3) Ídem gráficamente aplicando la construcción de Mohr.



## Datos:

- $\sigma_x = 10 \text{ MPa}$
  - $\sigma_y = 10 \text{ MPa}$
  - $\sigma_z = 20 \text{ MPa}$
  - $\tau_{xy} = \tau_{yx} = 10 \text{ MPa}$
- 
- $E = 200000 \text{ MPa}$
  - $\mu = 0,25$
  - $G = \frac{E}{2 \cdot (1 + \mu)} = 8 \cdot 10^4 \text{ MPa}$

# 1) Determinar las tensiones principales.



$$[T_T]_{XYZ} = \begin{pmatrix} \sigma_X & \tau_{XY} & \tau_{XZ} \\ \tau_{YX} & \sigma_Y & \tau_{YZ} \\ \tau_{ZX} & \tau_{ZY} & \sigma_Z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 10 & 10 & 0 \\ 10 & 10 & 0 \\ 0 & 0 & -20 \end{pmatrix}$$

Planteando la ecuación de Lagrange:

$$\sigma_i^3 - I_1 \cdot \sigma_i^2 + I_2 \cdot \sigma_i - I_3 = 0$$

$$I_1 = \sigma_X + \sigma_Y + \sigma_Z$$

$$I_2 = \sigma_X \cdot \sigma_Y - \tau_{XY}^2 + \sigma_Y \cdot \sigma_Z - \tau_{YZ}^2 + \sigma_X \cdot \sigma_Z - \tau_{XZ}^2$$

$$I_3 = \sigma_X \cdot \sigma_Y \cdot \sigma_Z + 2 \cdot \tau_{XY} \cdot \tau_{YZ} \cdot \tau_{XZ} - \sigma_X \cdot \tau_{YZ}^2 - \sigma_Y \cdot \tau_{XZ}^2 - \sigma_Z \cdot \tau_{XY}^2$$

**¡Observación!**

$I_2$  es la suma de los determinantes menores de  $[T_T]$  y  $I_3$  es el determinante de  $[T_T]$

Autovalores de  $[T_T]$

$$\sigma_1 = 20 \text{ MPa}$$

$$\sigma_2 = 0$$

$$\sigma_3 = -20 \text{ MPa}$$



$$[T_T]_{123} = \begin{pmatrix} \sigma_1 & 0 & 0 \\ 0 & \sigma_2 & 0 \\ 0 & 0 & \sigma_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 20 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -20 \end{pmatrix}$$

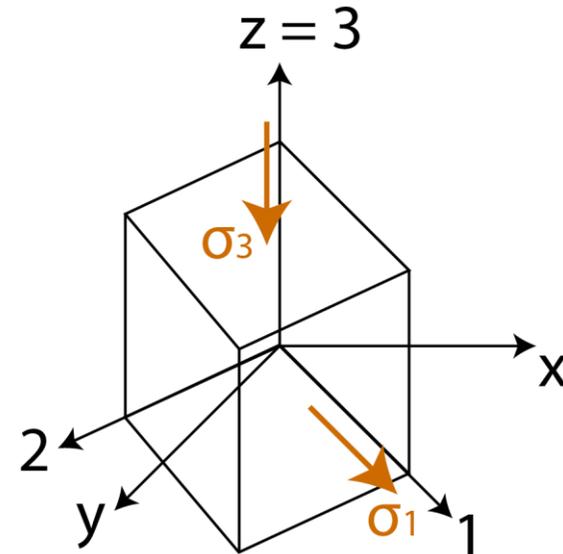
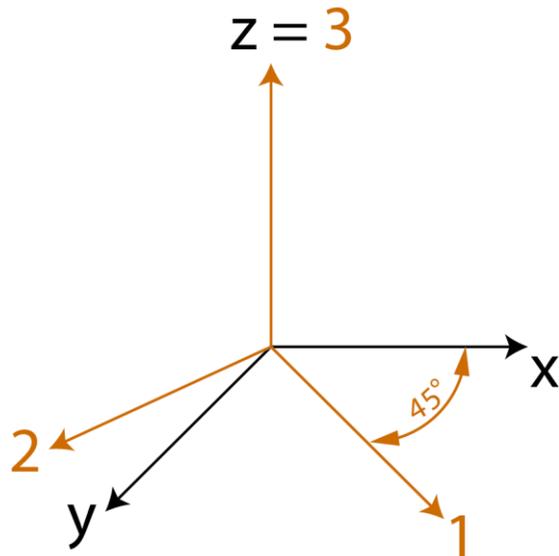


2) Determinar las direcciones principales 1, 2 y 3 calculando los cosenos directores.

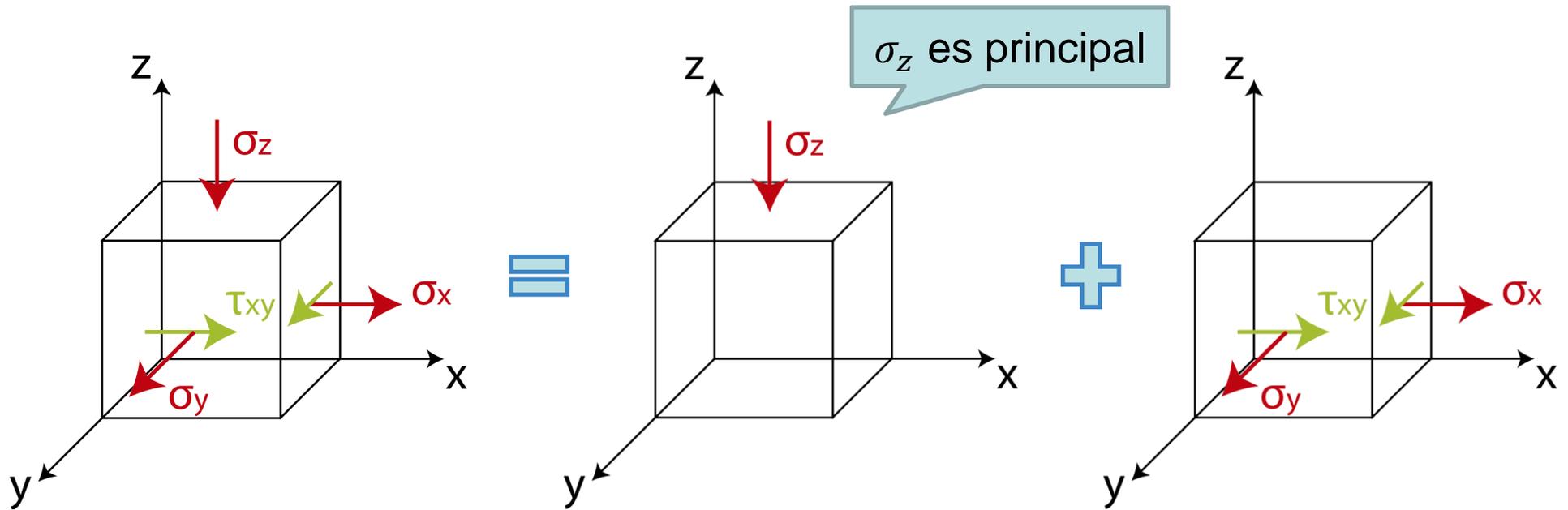
$$\{[T_T]_{XYZ} - \sigma_i \cdot [I]\} \cdot \widehat{v}_i = 0 \quad (\text{con } i = 1,2,3)$$

$$\widehat{v}_1 = \begin{pmatrix} 0,707 \\ 0,707 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \widehat{v}_2 = \begin{pmatrix} -0,707 \\ 0,707 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \widehat{v}_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

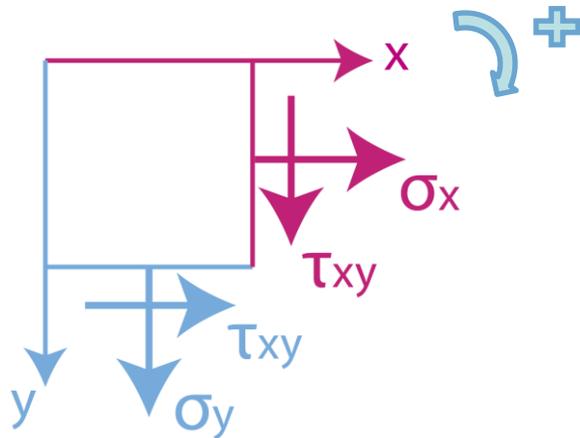
Autovectores de  $[T_T]$



### 3) Ídem gráficamente aplicando la construcción de Mohr.

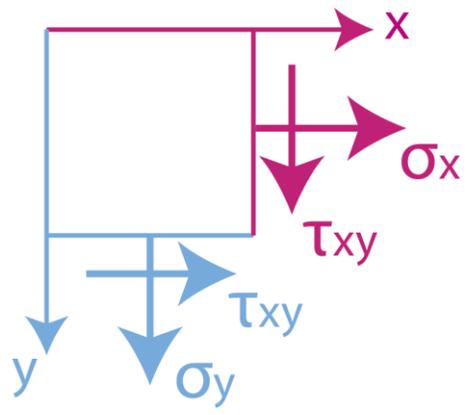


Construimos la circunferencia de Mohr del Estado Plano:

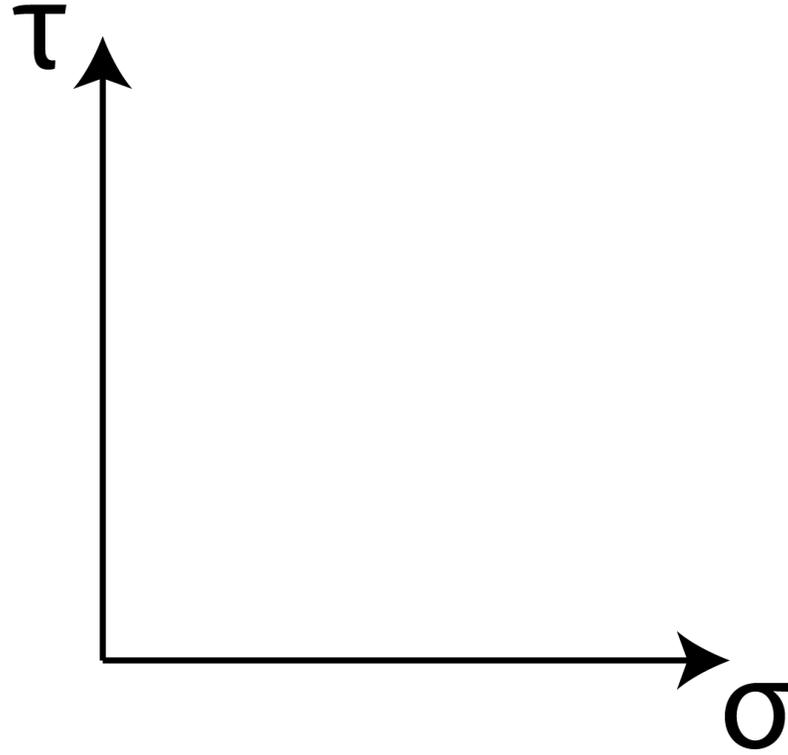


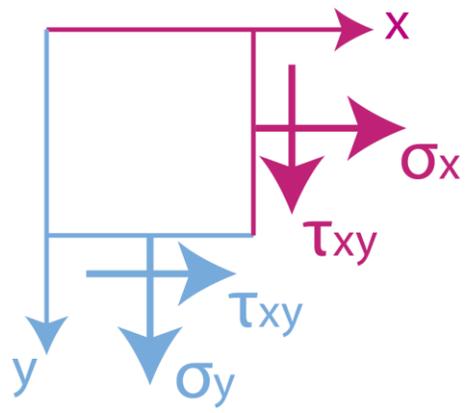
**¡Observación!**

Para determinar el signo de  $\tau$  nos fijamos qué giro le producen al cubo

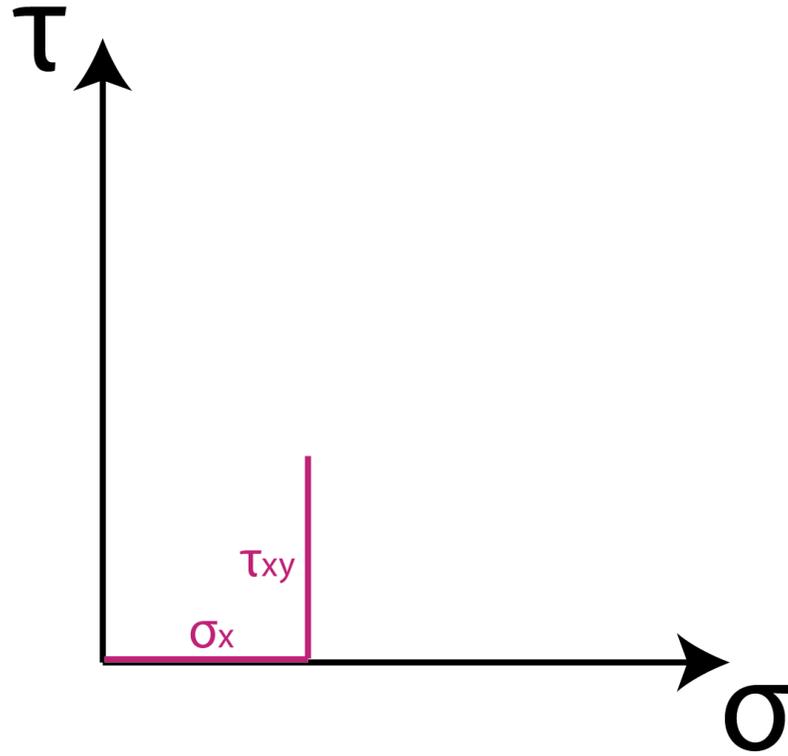


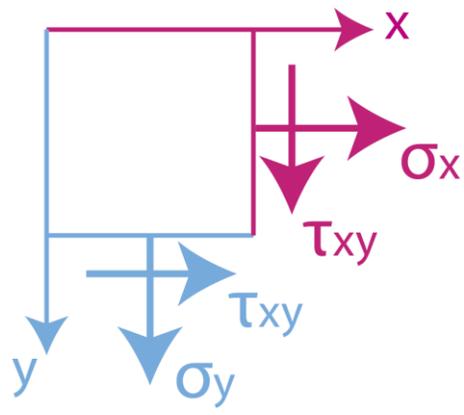
$$[T_T]_{XYZ} = \begin{pmatrix} 10 & 10 & 0 \\ 10 & 10 & 0 \\ 0 & 0 & -20 \end{pmatrix}$$



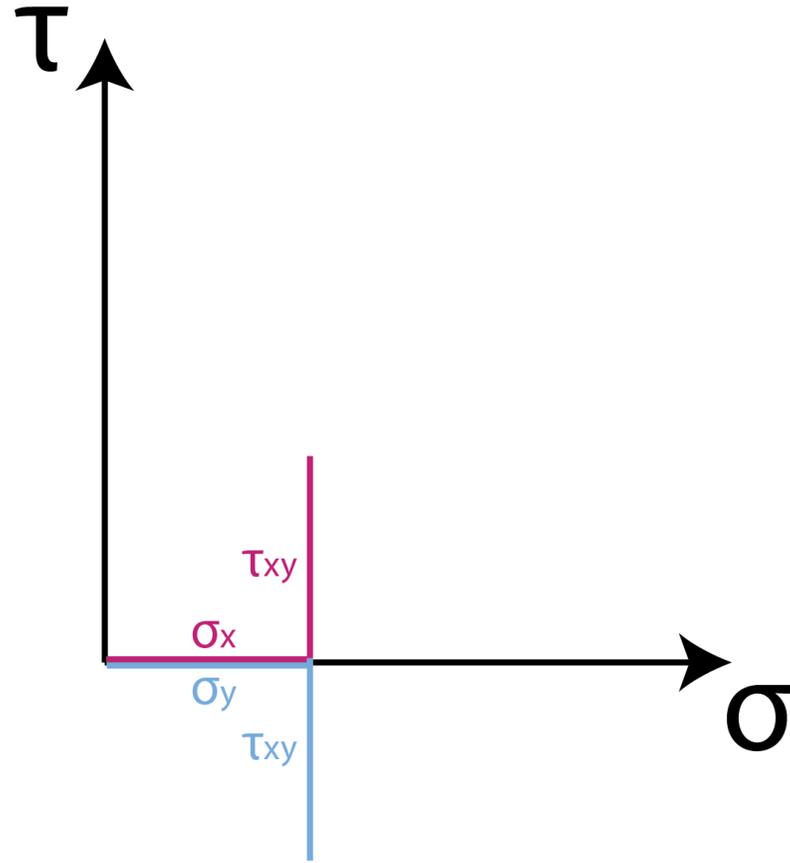


$$[T_T]_{XYZ} = \begin{pmatrix} 10 & 10 & 0 \\ 10 & 10 & 0 \\ 0 & 0 & -20 \end{pmatrix}$$



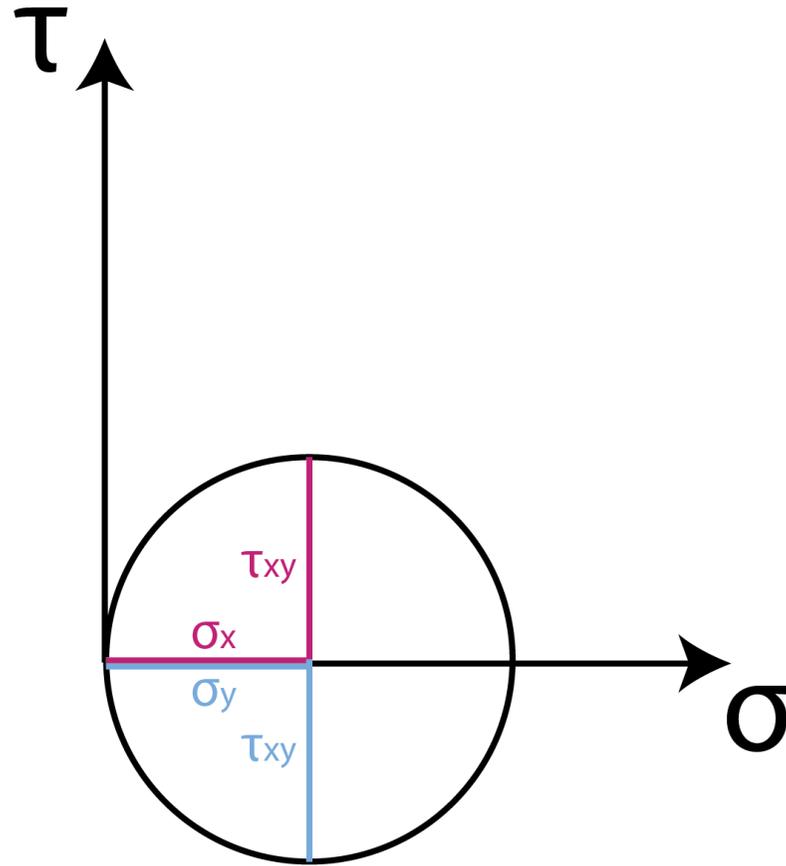


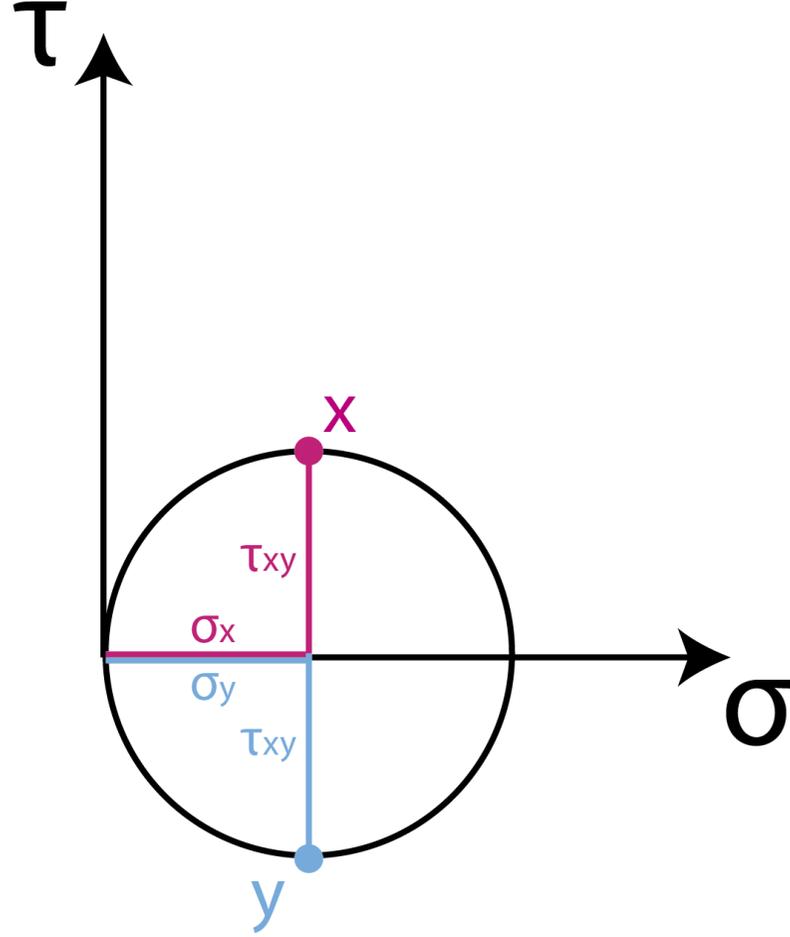
$$[T_T]_{XYZ} = \begin{pmatrix} 10 & 10 & 0 \\ 10 & 10 & 0 \\ 0 & 0 & -20 \end{pmatrix}$$





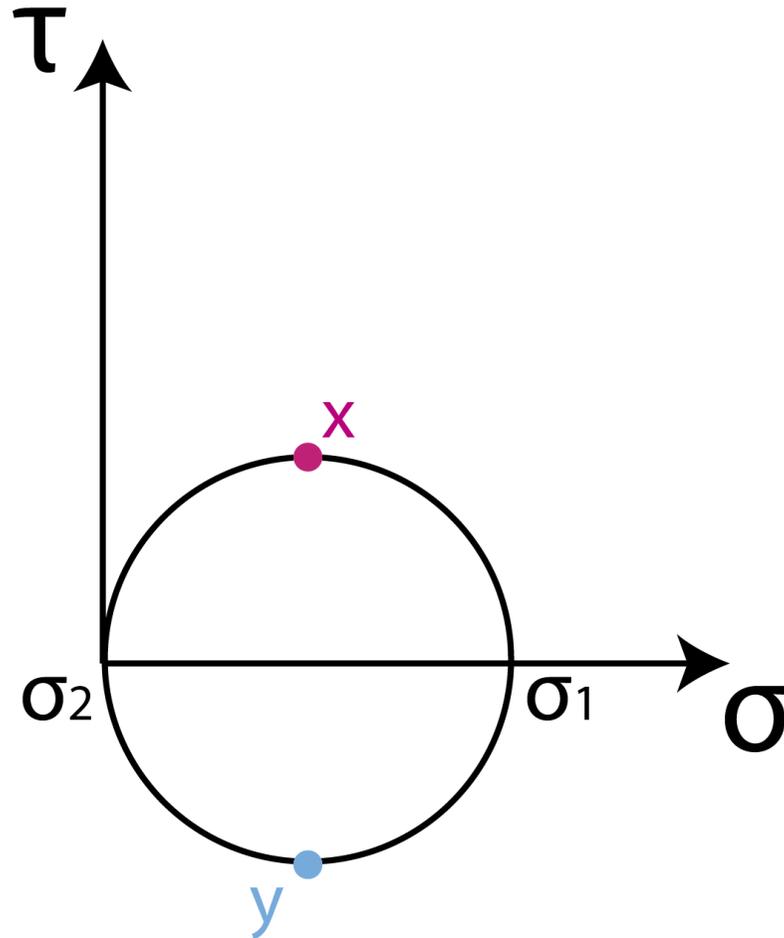
Trazamos la  
circunferencia de modo  
tal que pase por los  
puntos que representan  
las tensiones del cubo  
elemental

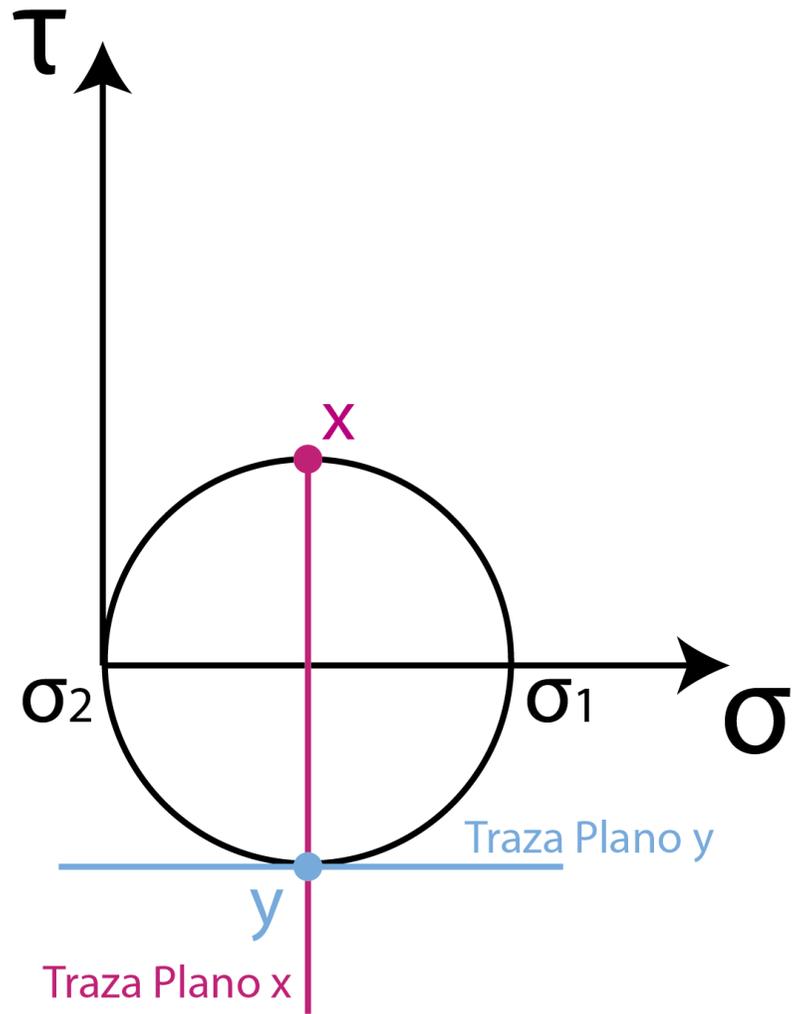
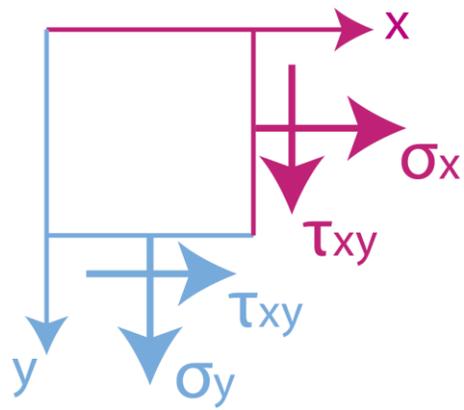






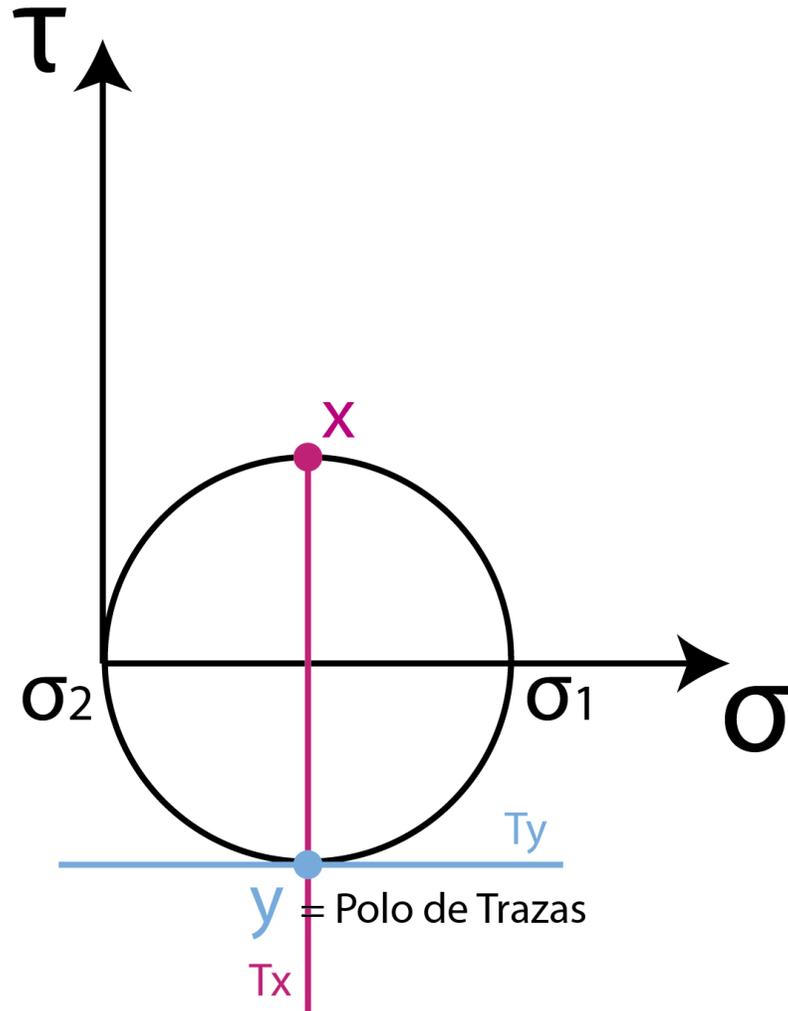
Donde la circunferencia interseca con el eje  $\sigma$  estarán  $\sigma_1$  y  $\sigma_2$

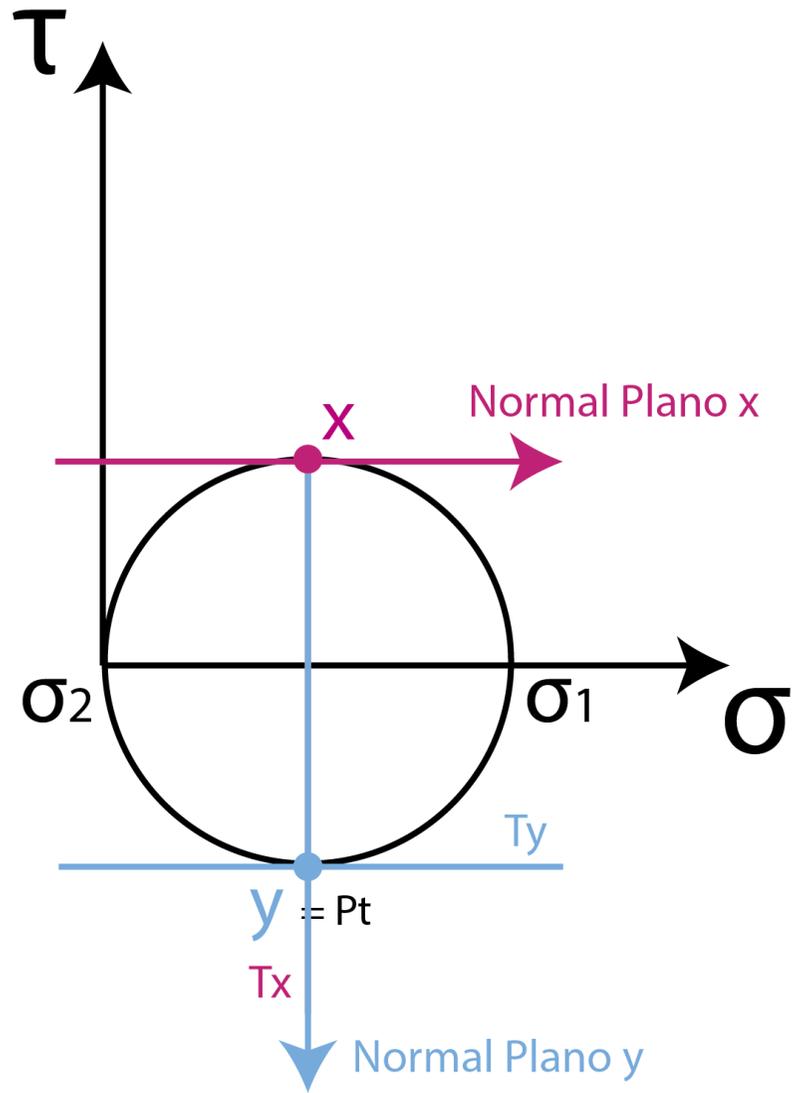
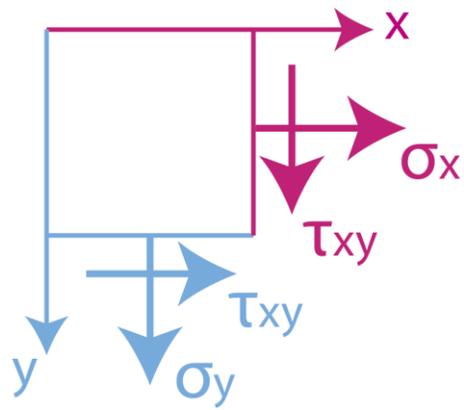






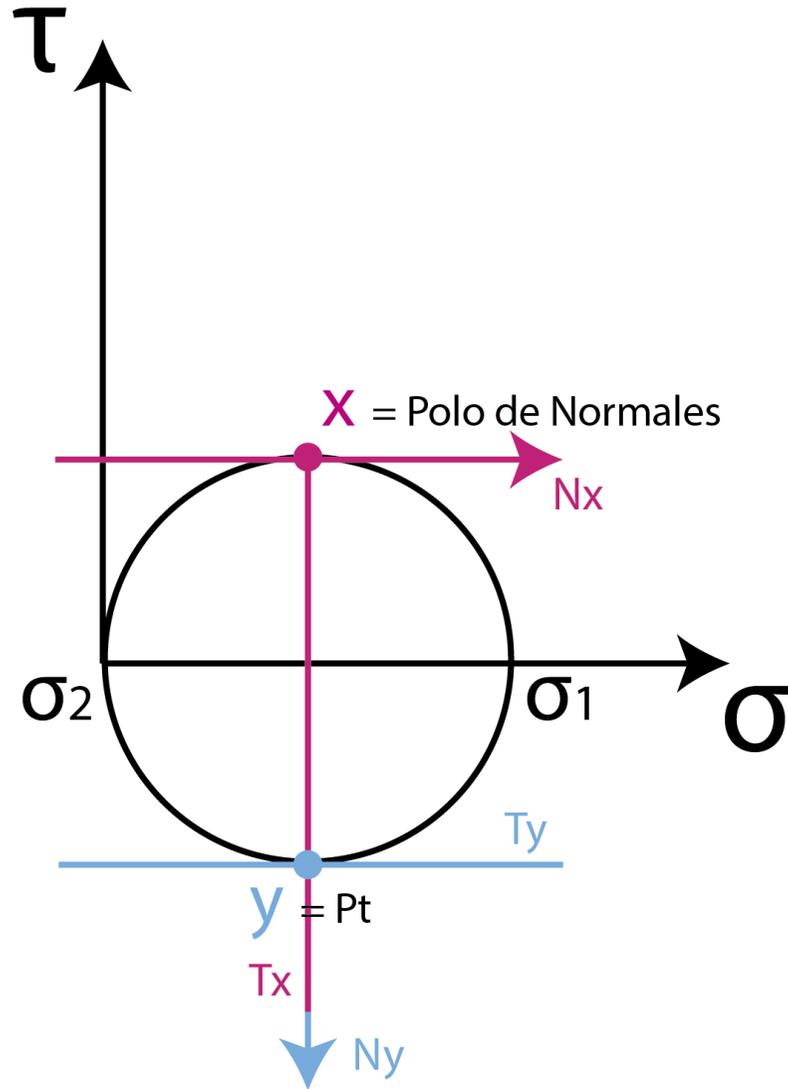
En la intersección de las trazas de los planos se encuentra el polo de trazas





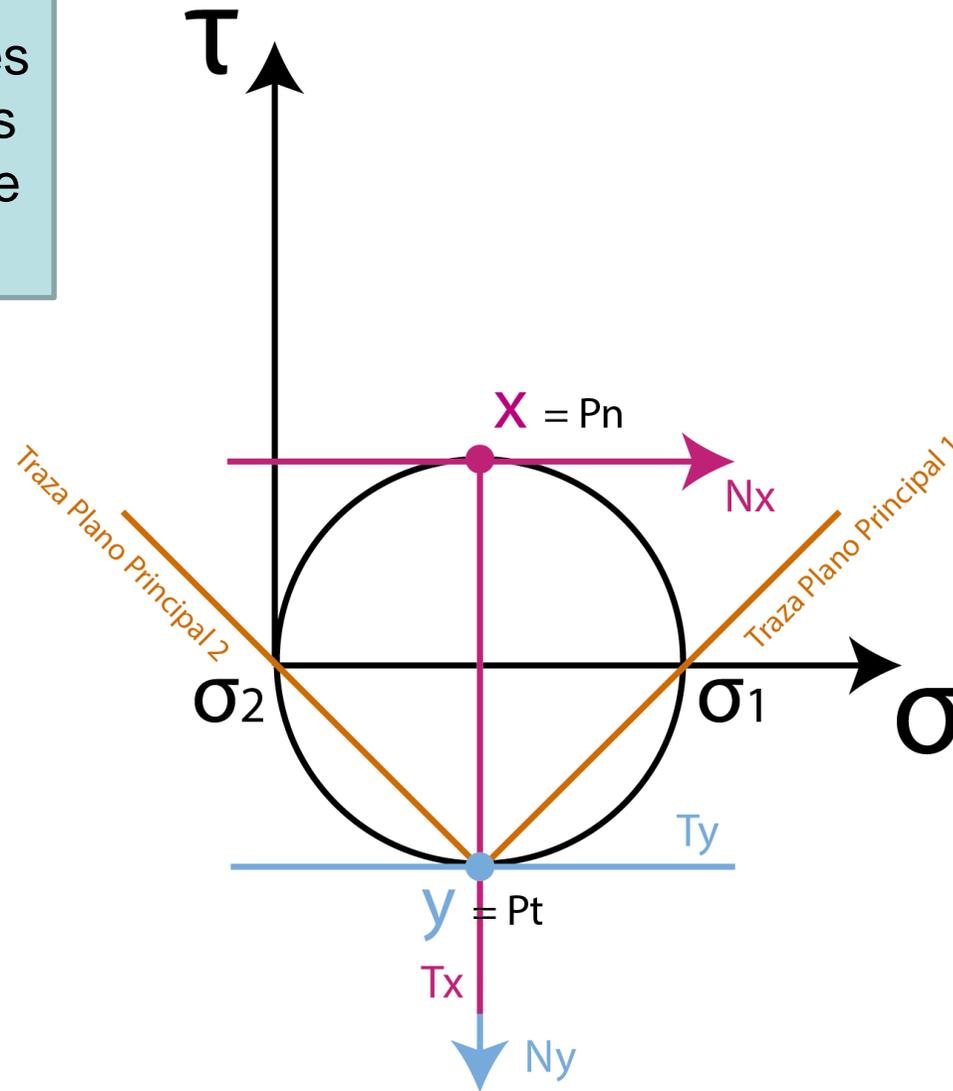


En la intersección de las normales de los planos se encuentra el polo de normales



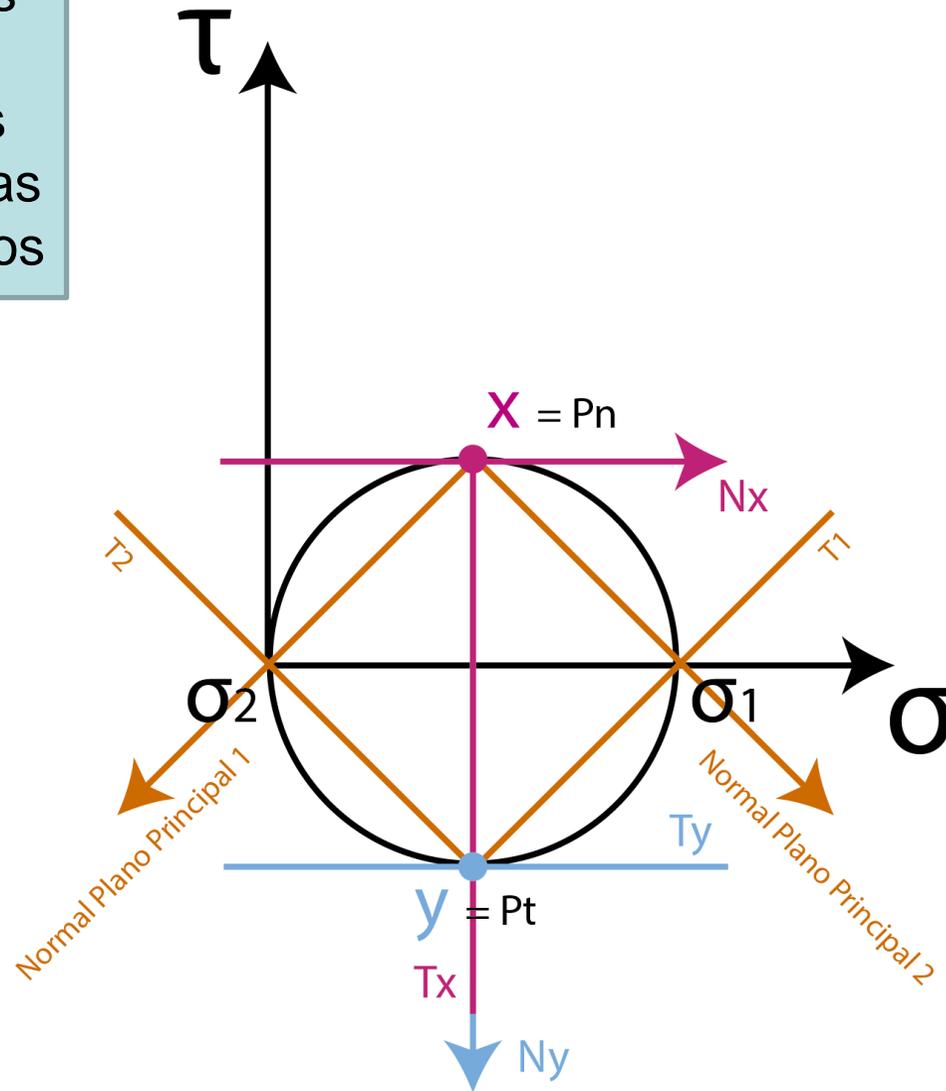


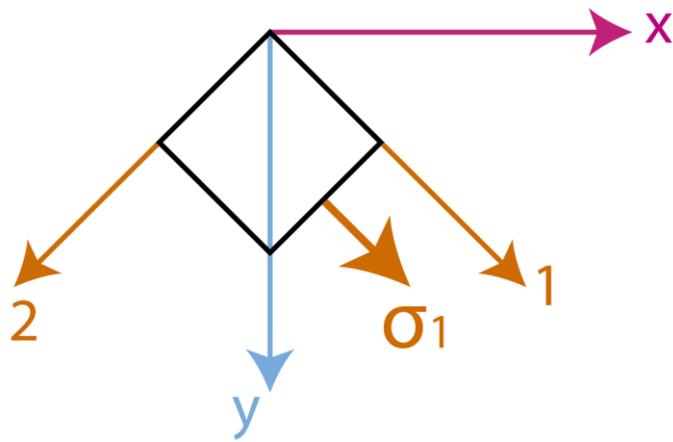
Uniendo el polo de trazas con los puntos que representan las tensiones de los planos principales se obtienen las trazas de dichos planos



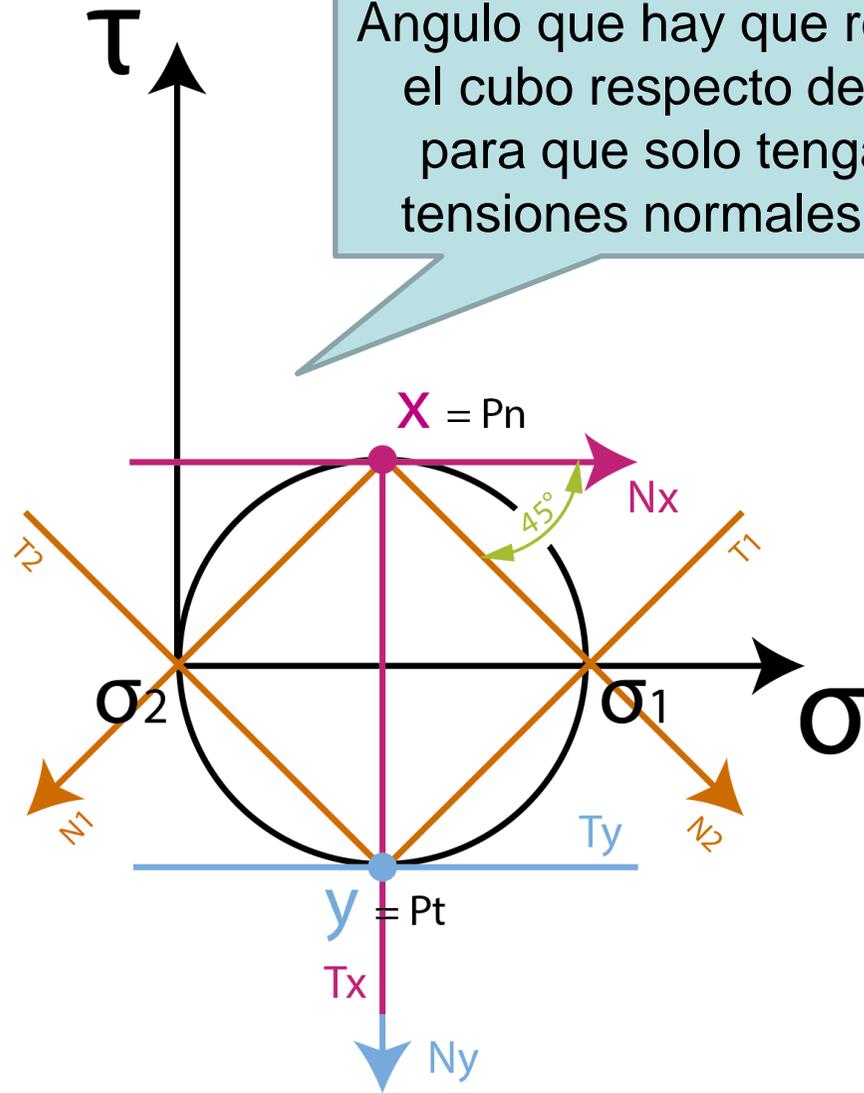


Uniendo el polo de normales con los puntos que representan las tensiones de los planos principales se obtienen las normales de dichos planos





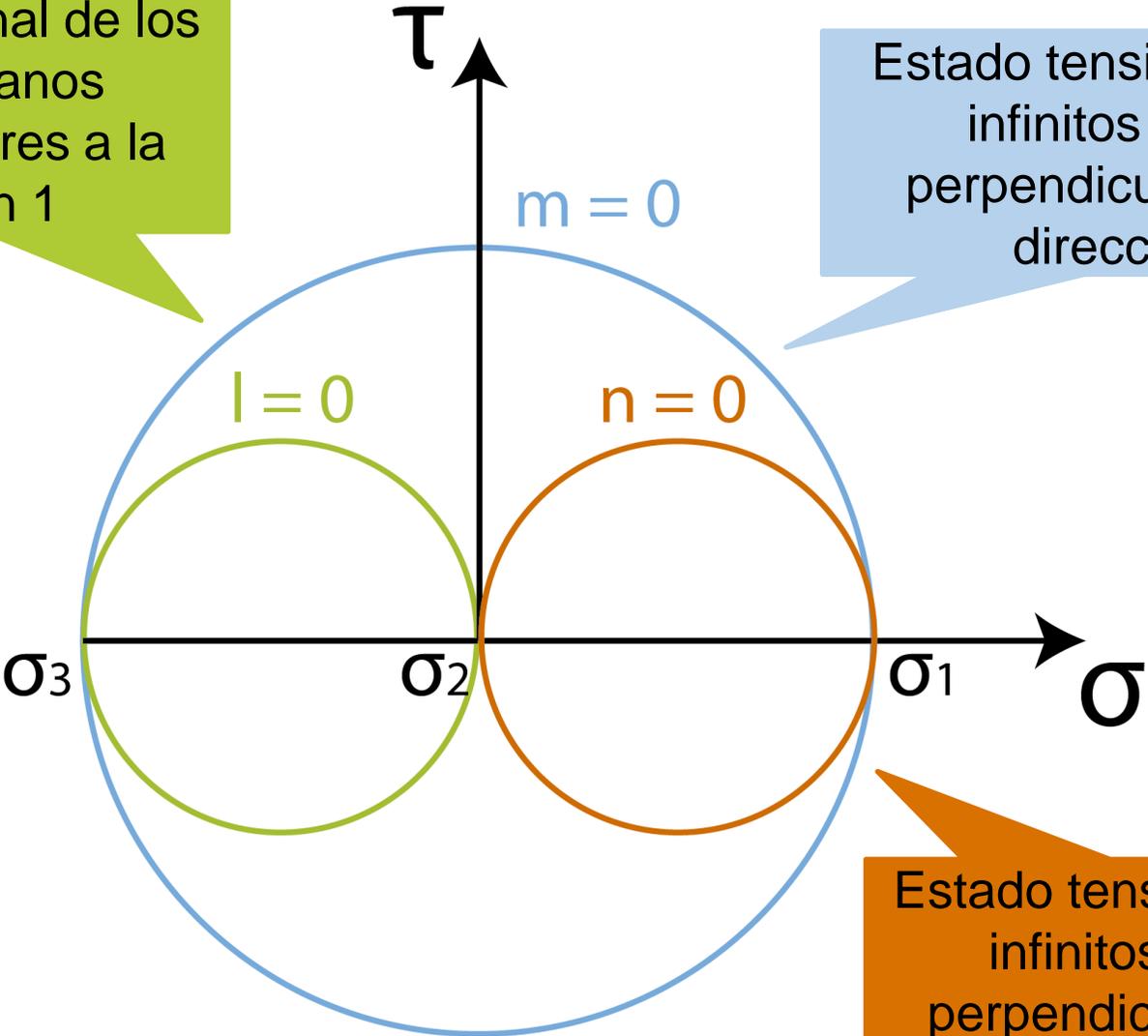
Ángulo que hay que rotar el cubo respecto de x para que solo tenga tensiones normales  $\sigma$





Estado tensional de los infinitos planos perpendiculares a la dirección 1

Estado tensional de los infinitos planos perpendiculares a la dirección 2



Estado tensional de los infinitos planos perpendiculares a la dirección 3

