

Ejercicio 4

Dado el sistema de la figura, se pide:

- Reducir el sistema al punto A y determinar los invariantes.
- Equilibrar el sistema con 6 fuerzas cuyas direcciones sean a, b, c, d, e y f .

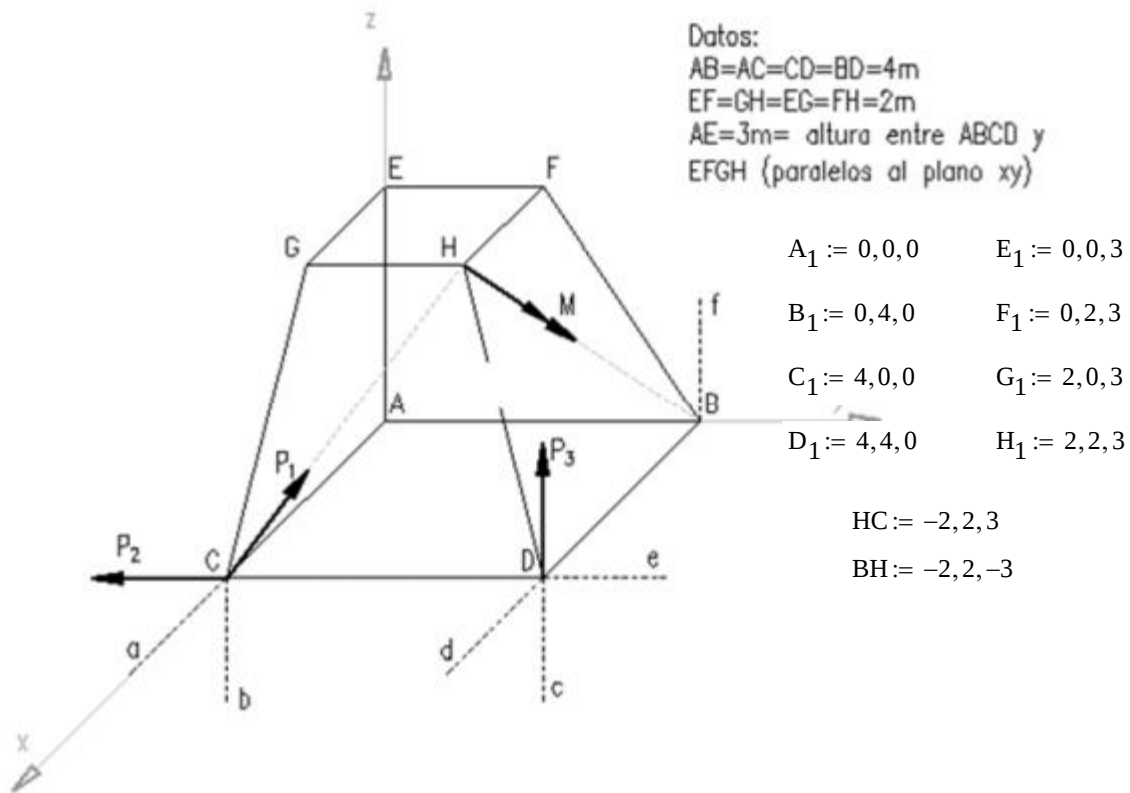
Datos: $P_1 = 30 \text{ kN}$, $P_2 = 60 \text{ kN}$,
 $P_3 = 20 \text{ kN}$, $M = 40 \text{ kNm}$.

$$P_1 := 30 \text{ kN}$$

$$P_2 := 60 \text{ kN}$$

$$P_3 := 20 \text{ kN}$$

$$M := 40 \text{ kN}\cdot\text{m}$$



Se descomponen las fuerzas:

$$P_{1x} := \frac{-2}{\sqrt{(-2)^2 + 2^2 + 3^2}} \cdot P_1$$

$$P_{1x} = -14.552 \text{ kN}$$

$$P_{1y} := \frac{2}{\sqrt{(-2)^2 + 2^2 + 3^2}} \cdot P_1$$

$$P_{1y} = 14.552 \text{ kN}$$

$$P_{1z} := \frac{3}{\sqrt{(-2)^2 + 2^2 + 3^2}} \cdot P_1$$

$$P_{1z} = 21.828 \text{ kN}$$

$$P_{2x} := 0 \text{ kN}\cdot\text{m}$$

$$P_{2y} := -P_2$$

$$P_{2z} := 0 \text{ kN}\cdot\text{m}$$

$$P_{3x} := 0 \text{ kN} \cdot \text{m}$$

$$P_{3y} := 0 \text{ kN} \cdot \text{m}$$

$$P_{3z} := P_3$$

$$M_x := \frac{-2}{\sqrt{(-2)^2 + 2^2 + (-3)^2}} \cdot M \quad M_y := \frac{2}{\sqrt{(-2)^2 + 2^2 + (-3)^2}} \cdot M \quad M_z := \frac{-3}{\sqrt{(-2)^2 + 2^2 + (-3)^2}} \cdot M$$

$$M_x = -19.403 \text{ kN} \cdot \text{m}$$

$$M_y = 19.403 \text{ kN} \cdot \text{m}$$

$$M_z = -29.104 \text{ kN} \cdot \text{m}$$

Se obtiene la resultante:

$$R_x := P_{1x} + P_{2x} + P_{3x}$$

$$R_y := P_{1y} + P_{2y} + P_{3y}$$

$$R_z := P_{1z} + P_{2z} + P_{3z}$$

$$R_x = -14.552 \text{ kN}$$

$$R_y = -45.448 \text{ kN}$$

$$R_z = 41.828 \text{ kN}$$

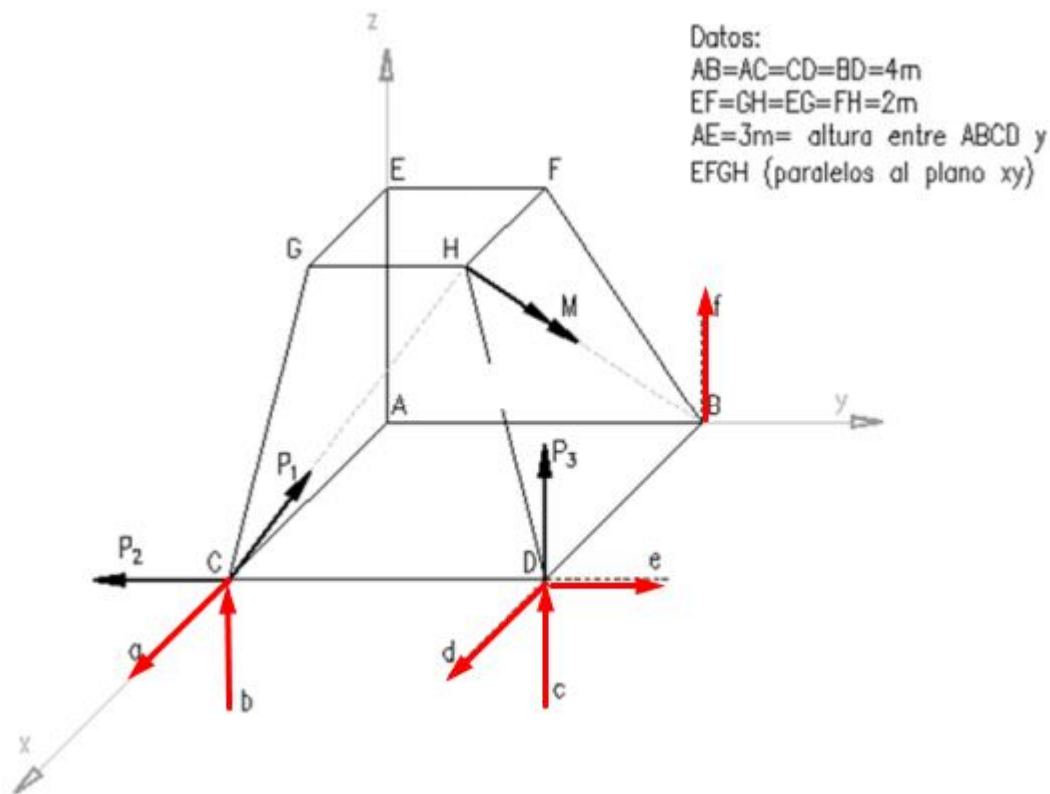
$$M_{Rx} := M_x + |P_{3z}| \cdot 4\text{m} \quad M_{Ry} := M_y - |P_{1z}| \cdot 4\text{m} - |P_{3z}| \cdot 4\text{m} \quad M_{Rz} := M_z + |P_{1y}| \cdot 4\text{m} - |P_{2y}| \cdot 4\text{m}$$

$$M_{Rx} = 60.597 \text{ kN} \cdot \text{m}$$

$$M_{Ry} = -147.91 \text{ kN} \cdot \text{m}$$

$$M_{Rz} = -210.896 \text{ kN} \cdot \text{m}$$

Se equilibra el sistema:



1. Se toma momento respecto del eje e:

$$M_e = M_y + P_f \cdot 4\text{m} = 0$$

$$P_f := \frac{-M_y}{4\text{m}}$$

$$P_f = -4.851 \text{ kN}$$

2. Se toma momento respecto del eje a:

$$M_a = M_x + |P_{3z}| \cdot 4m + P_f \cdot 4m + P_c \cdot 4m = 0$$

$$P_c := \frac{-M_x - |P_{3z}| \cdot 4m - P_f \cdot 4m}{4m} \quad P_c = -10.299 \text{ kN}$$

3. Se toma momento respecto del eje y:

$$M_{\text{eje},y} = M_y - |P_{1z}| \cdot 4m - |P_{3z}| \cdot 4m - P_b \cdot 4m - P_c \cdot 4m = 0$$

$$P_b := \frac{M_y - |P_{1z}| \cdot 4m - |P_{3z}| \cdot 4m - P_c \cdot 4m}{4m} \quad P_b = -26.679 \text{ kN}$$

4. Se toma momento respecto del eje b:

$$M_b = M_z - P_d \cdot 4m = 0$$

$$P_d := \frac{M_z}{4m} \quad P_d = -7.276 \text{ kN}$$

5. Se toma momento respecto del eje c:

$$M_c = M_z + P_a \cdot 4m - |P_{1x}| \cdot 4m = 0$$

$$P_a := \frac{-M_z + |P_{1x}| \cdot 4m}{4m} \quad P_a = 21.828 \text{ kN}$$

6. Se toma momento respecto del eje z:

$$M_{\text{eje},z} = M_z + |P_{1y}| \cdot 4m - |P_{2y}| \cdot 4m - P_d \cdot 4m + P_e \cdot 4m$$

$$P_e := \frac{-M_z - |P_{1y}| \cdot 4m + |P_{2y}| \cdot 4m + P_d \cdot 4m}{4m} \quad P_e = 45.448 \text{ kN}$$

Verifico mi resultado:

Fuerzas en x:

$$R_x + P_a + P_d = 0 \text{ kN} \quad \text{-Verifica-}$$

Fuerzas en y:

$$R_y + P_e = 0 \text{ kN} \quad \text{-Verifica-}$$

Fuerzas en z:

$$R_z + P_b + P_c + P_f = 0 \text{ kN} \quad \text{-Verifica-}$$

Momento en x respecto de A:

$$M_{Rx} + P_c \cdot 4m + P_f \cdot 4m = -3.638 \times 10^{-15} \text{ kN} \cdot \text{m}$$

(Acá es un error de aproximación del programa. Ver que es un valor muy pequeño)

$$M_{Rx} + P_c \cdot 4m + P_f \cdot 4m = 0 \quad \text{-Verifica-}$$

Momento en y respecto de A:

$$M_{Ry} - P_b \cdot 4m - P_c \cdot 4m = 0 \text{ kN} \cdot \text{m} \quad \text{-Verifica-}$$

Momento en z respecto de A:

$$M_{Rz} - P_d \cdot 4m + P_e \cdot 4m = 0 \text{ kN}\cdot\text{m} \quad \text{-Verifica-}$$