

HOJA
1

TEMA

FUERZAS CONCENTRADAS – PARTE 1

TRABAJO PRÁCTICO Nº1

TP1

FUERZAS
CONCENTRADAS

CURSO 4 – CARNICER – PARENTE

F.I.U.B.A.
D.T.O. ESTABILIDAD
84.02 /64.11
ESTABILIDAD 1

SEGUNDO CUAT. 2020

MODALIDAD ONLINE



2 CUAT. 2020

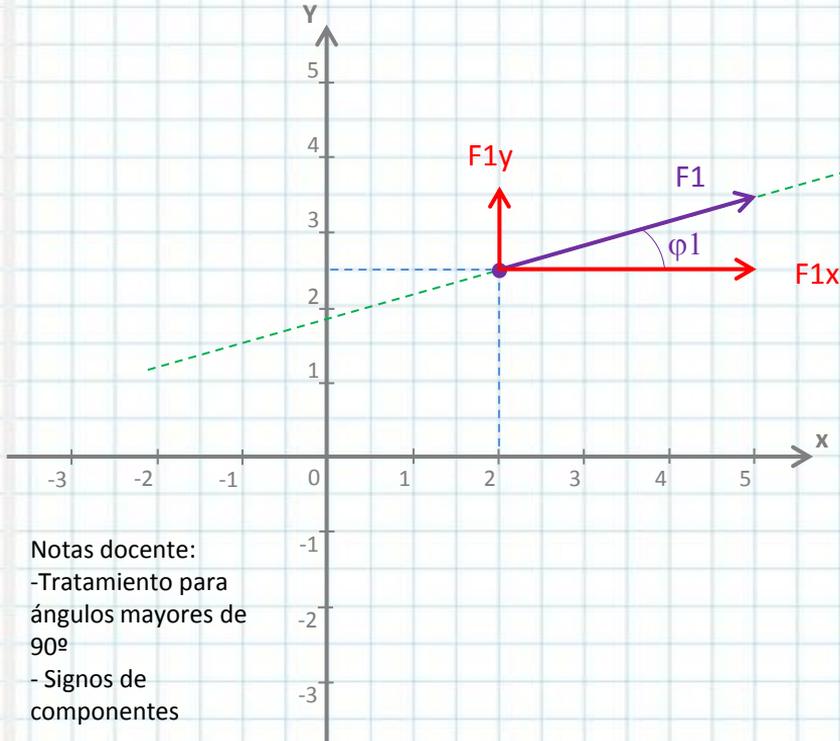
CURSO 4
PARENTE



www.ingenieria.uba.ar

Descomposición de una fuerza en el plano

10kN = 1cm
Escala de fuerzas 10 kN/cm
→



Dada una fuerza F_1 que forma un ángulo φ_1 con la horizontal, encontrar las componentes de la fuerza en dirección de x e y .

Datos:

$$F_1 = 30 \text{ kN}$$

$$\varphi_1 = 18.43^\circ$$

Punto de aplicación de la fuerza (2; 2.5)

$$\begin{aligned} F_{1x} &= F_1 \cdot \cos(\varphi_1) = \\ &= 30 \text{ kN} \cdot \cos(18.43^\circ) = +28.5 \text{ kN} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} F_{1y} &= F_1 \cdot \text{sen}(\varphi_1) = \\ &= 30 \text{ kN} \cdot \text{sen}(18.43^\circ) = +9.5 \text{ kN} \end{aligned}$$

Notas docente:

- Tratamiento para ángulos mayores de 90°
- Signos de componentes

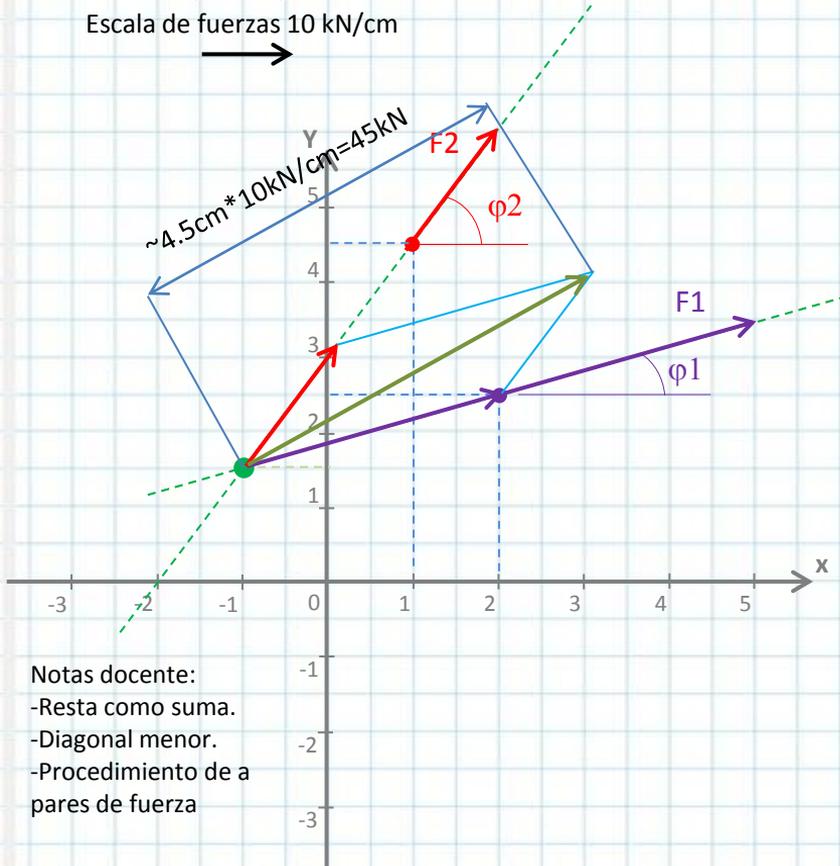
Suma de fuerzas en el plano

TEMA

TP1

FUERZAS
CONCENTRADAS

10kN = 1cm
Escala de fuerzas 10 kN/cm
→



A la F1 de la lamina anterior, queremos sumarle una fuerza F2.

Datos:

$F2=18\text{kN}$

$\varphi 2 = 56.3^\circ$

Punto de aplicación de la fuerza (1;4.5)

Manera gráfica: Principio del paralelogramo.

- Encuentro el punto de intersección de las dos rectas de acción.
- Traslado de fuerzas hasta ese punto (Principio de transmisibilidad)
- Realizar paralelas para formar el paralelogramo.
- Trazar diagonal superior.
- Medir, escala de fuerzas.

F.I.U.B.A.
D.T.O. ESTABILIDAD
84.02 /64.11
ESTABILIDAD 1

2 CUAT. 2020

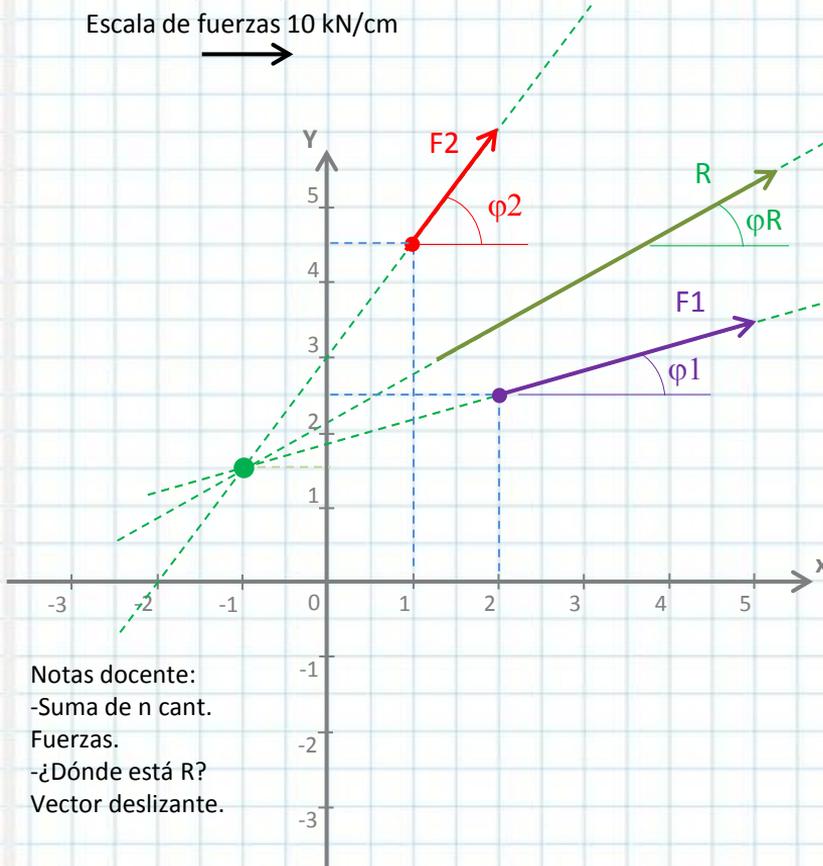
CURSO 4
PARENTE

Notas docente:

- Resta como suma.
- Diagonal menor.
- Procedimiento de a pares de fuerza

Suma de fuerzas en el plano

10kN = 1cm
Escala de fuerzas 10 kN/cm
→



$F1=30kN$
 $\phi1 =18.43^\circ$
 $P=(2;2.5)$

$F2=18kN$
 $\phi2 =56.3^\circ$
 $P= (1;4.5)$

Manera analítica:
Llamamos $R = F1+F2$

$$R_x = F1 \cdot \cos(\phi_1) + F2 \cdot \cos(\phi_2) = 30kN \cdot \cos(18.43^\circ) + 18kN \cdot \cos(56.3^\circ) = 38.45kN$$

$$R_y = F1 \cdot \text{sen}(\phi_1) + F2 \cdot \text{sen}(\phi_2) = 30kN \cdot \text{sen}(18.43^\circ) + 18kN \cdot \text{sen}(56.3^\circ) = 24.45kN$$

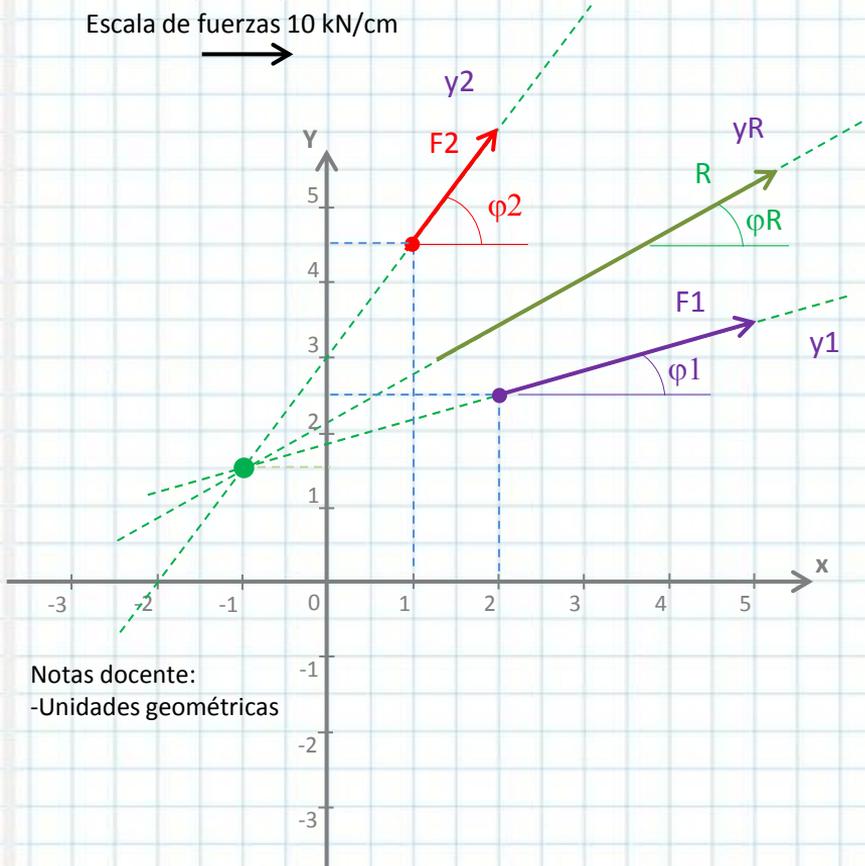
$$R = \sqrt{R_x^2 + R_y^2} = \sqrt{(38.45kN)^2 + (24.45kN)^2} = 45.56kN$$

$$\phi_R = \tan^{-1}\left(\frac{R_y}{R_x}\right) = \tan^{-1}\left(\frac{24.45kN}{38.45kN}\right) = 32.45^\circ$$

Notas docente:
-Suma de n cant.
Fuerzas.
-¿Dónde está R?
Vector deslizante.

Suma de fuerzas en el plano

10kN = 1cm
Escala de fuerzas 10 kN/cm
→



Notas docente:
-Unidades geométricas

Encontrar el punto de intersección "A"

Un poco de matemática...

La pendiente de una recta, es la razón de variación de y sobre x. Que es lo mismo a la tangente del ángulo que forma la recta con la horizontal.

$$m = \frac{\Delta y}{\Delta x} = \tan(\varphi)$$

Además contamos con un punto de aplicación de cada fuerza: F1 y F2. Por lo que tenemos sus ecuaciones.

F1=30kN

$\varphi_1 = 18.43^\circ$

P=(2;2.5)

$$y_1 = \tan(\varphi_1) \cdot x + b$$

$$2.5 = \tan(18.43^\circ) \cdot 2 + b$$

$$b = 1.83$$

F2=18kN

$\varphi_2 = 56.3^\circ$

P=(1;4.5)

$$y_2 = \tan(\varphi_2) \cdot x + b$$

$$4.5 = \tan(56.3^\circ) \cdot 1 + b$$

$$b = 3$$

$$y_1 = 0.33 \cdot x + 1.83$$

$$y_2 = 1.5 \cdot x + 3$$

Buscamos la intersección de dos rectas, sistema de ecuaciones lineales.

$$y_1 = 0.33 \cdot x + 1.83 \quad x = -1$$

$$y_2 = 1.5 \cdot x + 3 \quad y = 1.5$$

Finalmente con el ángulo de la resultante, más el punto de aplicación. Encontramos la ecuación de la recta de acción de R:

$$y_R = 0.64 \cdot x + 2.14$$

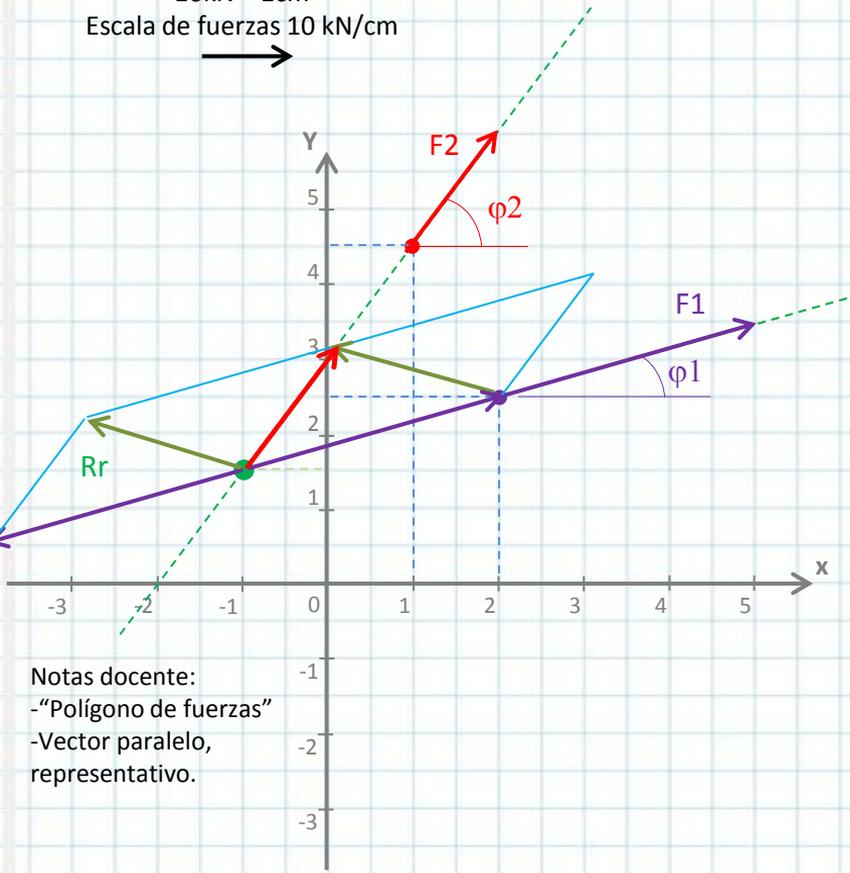
Resta de fuerzas en el plano

TEMA

TP1

FUERZAS
CONCENTRADAS

10kN = 1cm
Escala de fuerzas 10 kN/cm
→



F.I.U.B.A.
D.T.O. ESTABILIDAD
84.02 / 64.11
ESTABILIDAD 1

2 CUAT. 2020
CURSO 4
PARENTE

Notas docente:
-“Polígono de fuerzas”
-Vector paralelo,
representativo.

$$R_r = F_2 - F_1$$

Analíticamente:

$$R_r = (10, 15) \text{ kN} - (28.5, 9.5) \text{ kN} = (-18, 5.5) \text{ kN}$$

Interpretación geométrica

$$R_r = F_2 - F_1 = (F_2) + (-F_1)$$

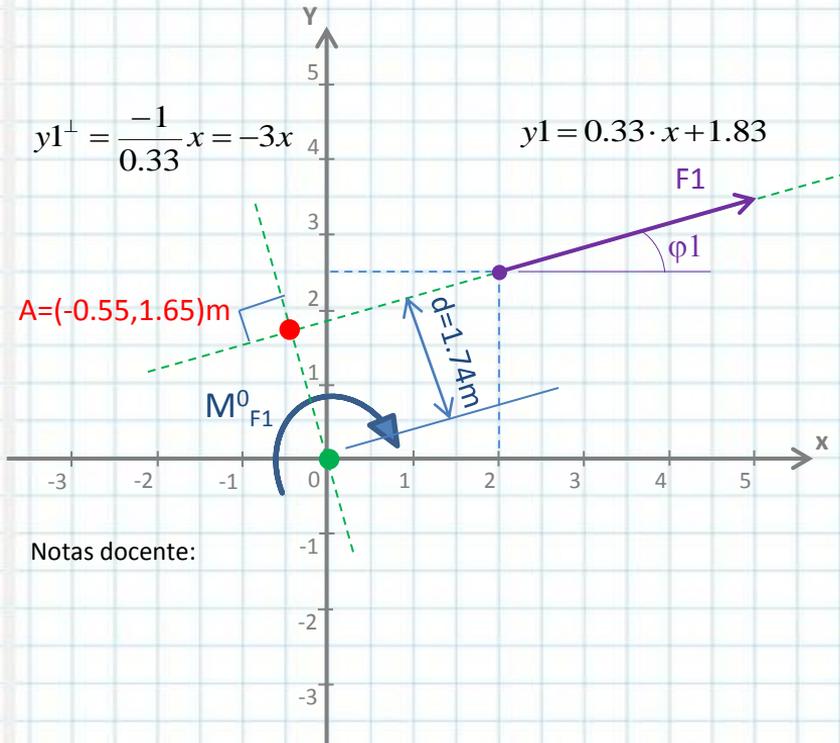
Momento de fuerza en el plano

TEMA

TP1

FUERZAS
CONCENTRADAS

10kN = 1cm
Escala de fuerzas 10 kN/cm
→



$$y1^{\perp} = \frac{-1}{0.33}x = -3x$$

$$y1 = 0.33 \cdot x + 1.83$$

A=(-0.55,1.65)m

d=1.74m

M_{F1}^0

Notas docente:

Definición: El momento de una fuerza respecto a un punto o eje proporciona una medida de la tendencia de la fuerza a ocasionar que un cuerpo gire entorno del punto o eje.

Para la F1 de ejercicios anteriores calcular el momento de la misma respecto al origen.

$$|M_{F1}^0| = d \cdot F1 = 1.74m \cdot 30kN = 52.2kNm$$

En terna derecha, signo correspondiente.

$$M_{F1}^0 = -52.2kNm$$

El vector momento representativo es perpendicular al plano de trabajo (Eje Z).
Procedimiento posible, pero no el más práctico.
Si el centro de momentos se encuentra sobre la recta de acción de F (d=0) el momento es nulo.

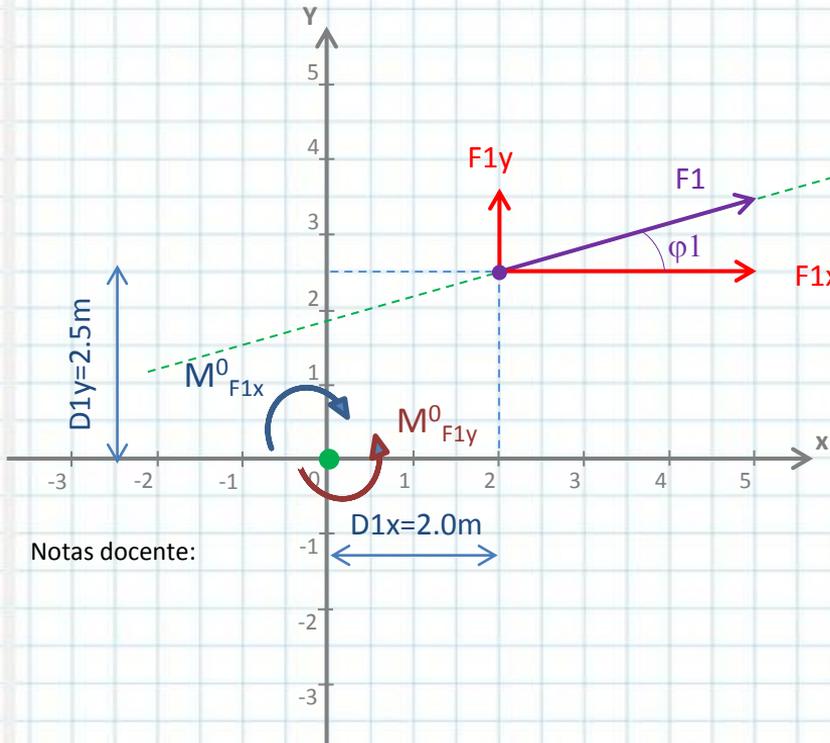
Momento de fuerza en el plano

TEMA

TP1

FUERZAS
CONCENTRADAS

10kN = 1cm
Escala de fuerzas 10 kN/cm
→



Notas docente:

Teorema de Varignon: El momento de una fuerza respecto a un punto es igual a la suma de los momentos de las componentes de la fuerza respecto al punto.

Para la F_1 de ejercicios anteriores calcular el momento de la misma respecto al origen.

Ahora solo nos interesan sus componentes en x e y.

$$|M^0_{F_{1x}}| = d_{1y} \cdot F_{1x} = 2.5\text{m} \cdot 28.5\text{kN} = 71.25\text{kNm}$$

$$M^0_{F_{1x}} = -71.25\text{kNm} \text{ En terna derecha, signo correspondiente.}$$

$$|M^0_{F_{1y}}| = d_{1x} \cdot F_{1y} = 2.0\text{m} \cdot 9.5\text{kN} = 19\text{kNm}$$

$$M^0_{F_{1y}} = +19\text{kNm} \text{ En terna derecha, signo correspondiente.}$$

$$M^0_{F_1} = M^0_{F_{1x}} + M^0_{F_{1y}} = -71.25\text{kNm} + 19\text{kNm} = -52.25\text{kNm}$$

Procedimiento más práctico. En problemas planos, nos va interesar trabajar por componentes.

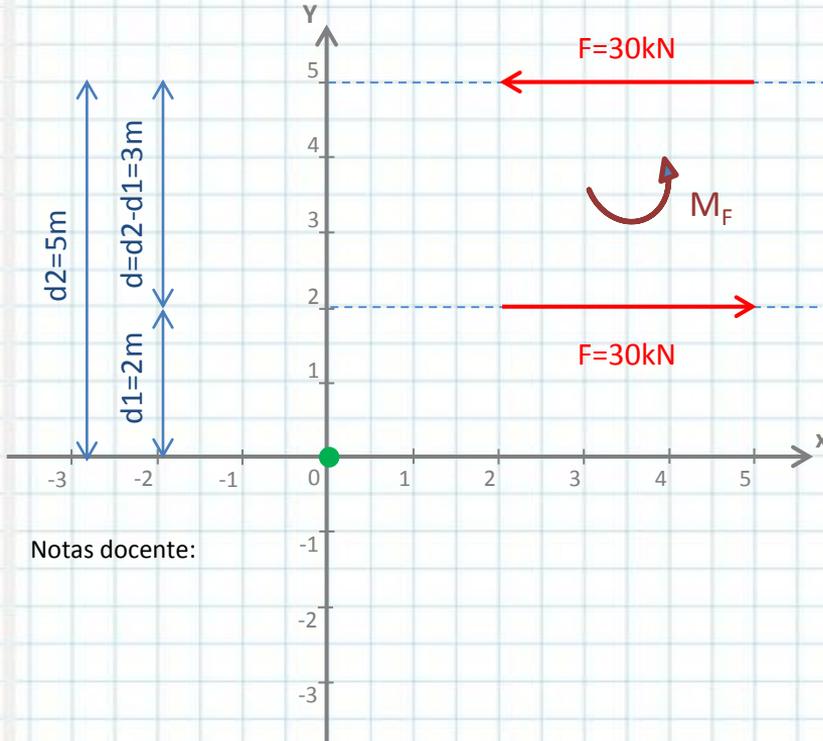
Par de fuerzas o cupla en el plano

TEMA

TP1

FUERZAS
CONCENTRADAS

10kN = 1cm
Escala de fuerzas 10 kN/cm
→



Notas docente:

Cupla o par de fuerzas: Son dos fuerzas paralelas de igual intensidad y sentido contrario.

Dada la cupla del gráfico, encontrar el momento que genera.

En terna derecha, signo correspondiente.

$$M_F = d_2 \cdot F - d_1 \cdot F = (d_2 - d_1) \cdot F = d \cdot F$$

$$M_F = 3m \cdot 30kN = 90kNm$$

Depende de la intensidad y la distancia entre ellas. El momento es un vector libre, siempre es perpendicular al plano.

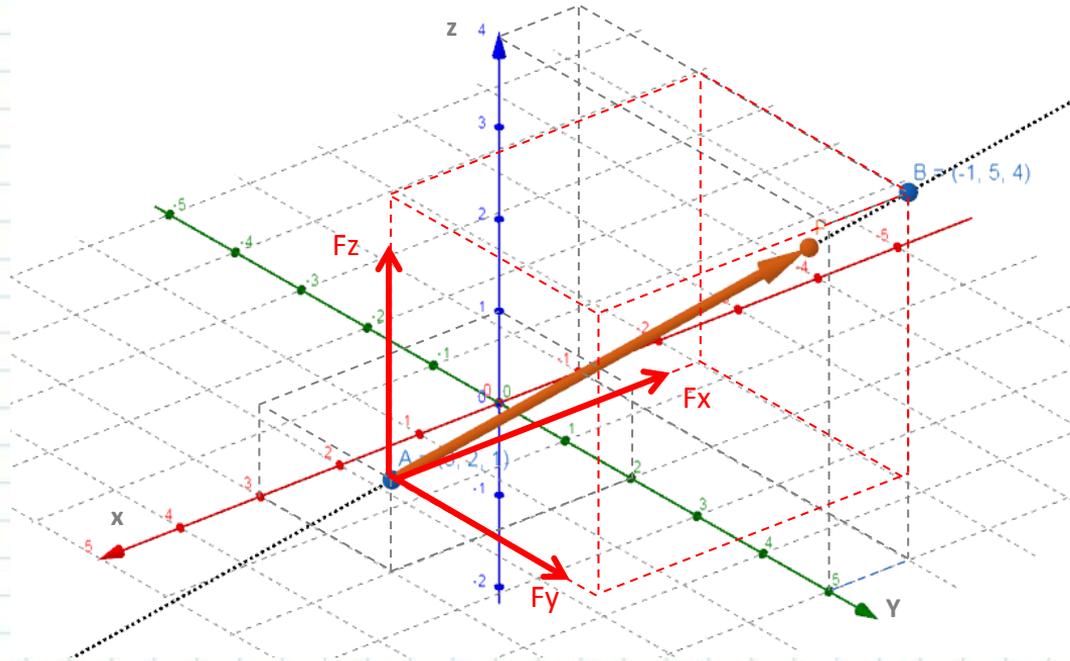
Descomposición de fuerza en el espacio

Para problemas espaciales trabajaremos con álgebra vectorial, sin embargo la interpretación grafica es fundamental para chequear resultados.

TEMA

TP1

FUERZAS
CONCENTRADAS



Ejemplo:

Una fuerza F de intensidad 4kN está aplicada en el punto A de coordenadas $(3,2,1)\text{m}$. La recta de acción de la fuerza pasa también por el punto B de coordenadas $(-1,5,4)\text{m}$.

Se pide: encontrar al expresión vectorial de la fuerza y los ángulos directores de la fuerza.

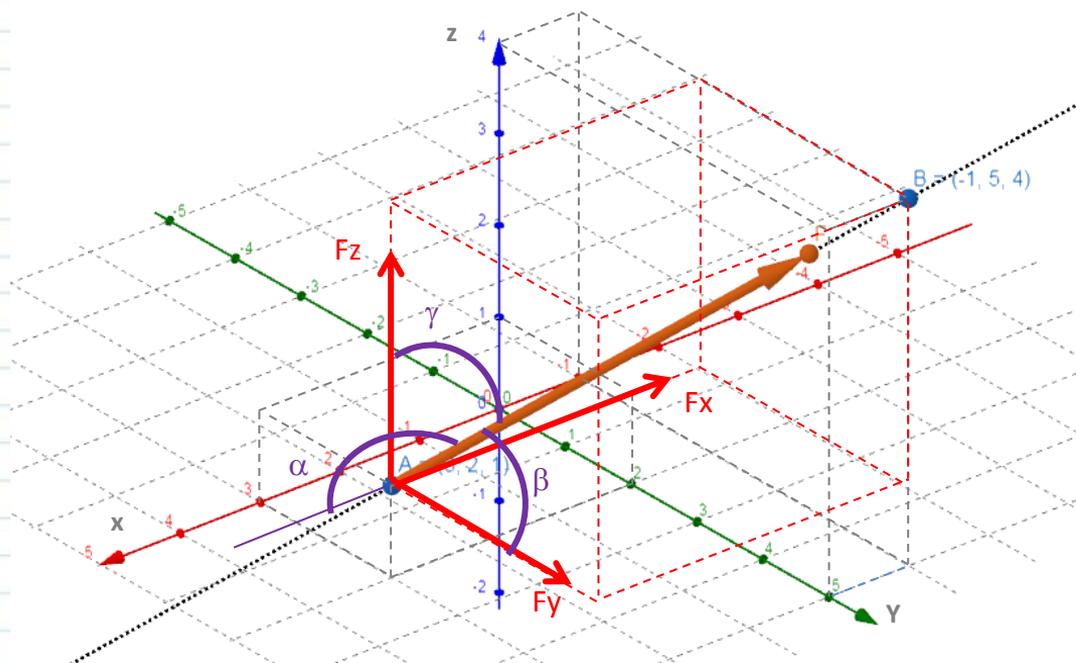
(*) Esquema desarrollado en Geogebra y adaptado

Descomposición de fuerza en el espacio

TEMA

TP1

FUERZAS
CONCENTRADAS



(*) Esquema desarrollado en Geogebra y adaptado

* Desarrollado en MathCAD

Coordenadas de los puntos:

$$A := \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} \text{ m} \quad B := \begin{pmatrix} -1 \\ 5 \\ 4 \end{pmatrix} \text{ m}$$

Módulo de Fuerza: $F_1 := 4 \text{ kN}$

Vector B-A y su módulo:

$$BA := B - A = \begin{pmatrix} -4 \\ 3 \\ 3 \end{pmatrix} \text{ m} \quad |BA| = 5.831 \text{ m}$$

Versor BA:

$$v_{BA} := \frac{BA}{|BA|} = \begin{pmatrix} -0.686 \\ 0.514 \\ 0.514 \end{pmatrix}$$

Cada componente son los cosenos directores

Ángulos directores, rad y deg: Suma de los cuadrados de los cosenos directores es 1.

$$\alpha := \text{acos}(v_{BA_0}) = 2.327 \quad \alpha = 133.314 \text{ deg}$$

$$\beta := \text{acos}(v_{BA_1}) = 1.03 \quad \beta = 59.036 \text{ deg}$$

$$\gamma := \text{acos}(v_{BA_2}) = 1.03 \quad \gamma = 59.036 \text{ deg}$$

Expresión vectorial de la Fuerza:

$$F_{1v} := F_1 \cdot v_{BA} = \begin{pmatrix} -2.744 \\ 2.058 \\ 2.058 \end{pmatrix} \text{ kN}$$

Momento de una fuerza en el espacio

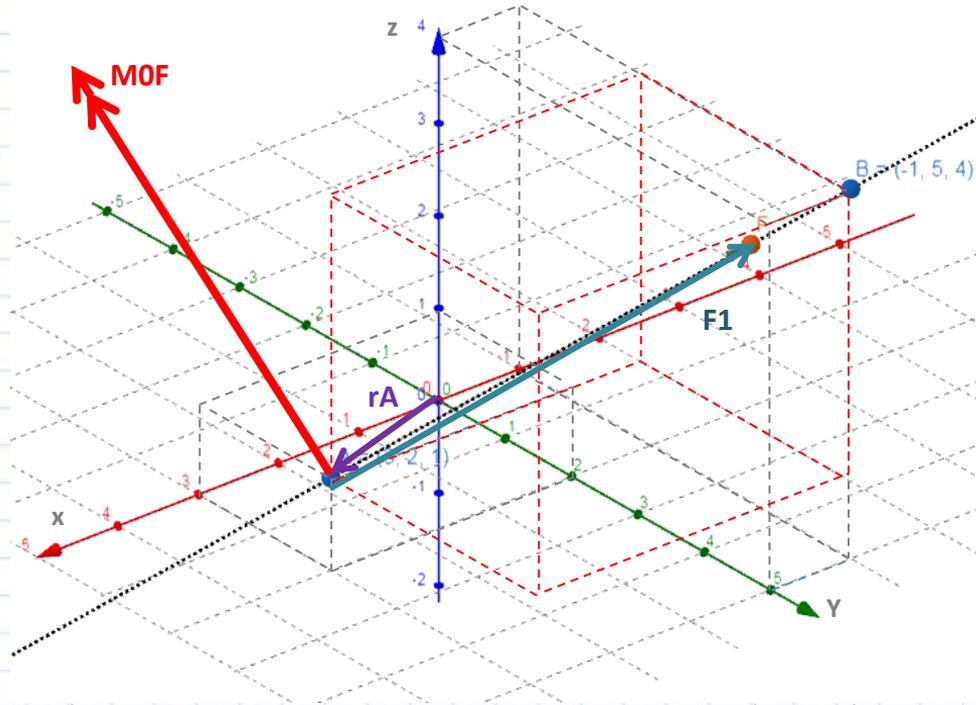
Ejemplo:

Dada la fuerza del ejemplo anterior, calcular su momento respecto al origen.

TEMA

TP1

FUERZAS
CONCENTRADAS



Planteando el producto vectorial entre el radio vector que une el punto A con el origen y la fuerza.

$$M_{0F} = r \times F = \begin{pmatrix} i & j & k \\ r_x & r_y & r_z \\ F_x & F_y & F_z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} r_y F_z - r_z F_y \\ r_z F_x - r_x F_z \\ r_x F_y - r_y F_x \end{pmatrix}$$

$$r_A := A = \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} \text{ m} \quad M_{0F} := r_A \times F_{1v} = \begin{pmatrix} 2.058 \\ -8.918 \\ 11.662 \end{pmatrix} \text{ kN}\cdot\text{m}$$

Obtenemos el **vector momento**:

- El cual es perpendicular al plano que contiene el radio vector y la fuerza.
- Cada componente representa el momento de la fuerza respecto a un eje pasante por el origen.

$$\begin{aligned} M_{0x} &= 2.058 \text{ kNm} \\ M_{0y} &= -8.918 \text{ kNm} \\ M_{0z} &= 11.662 \text{ kNm} \end{aligned}$$

Podría tomar cualquier punto que pertenece a la recta de acción de la fuerza y el momento de ella respecto al origen es el mismo. $r_A \times F = r_B \times F$

Momento de una fuerza en el espacio

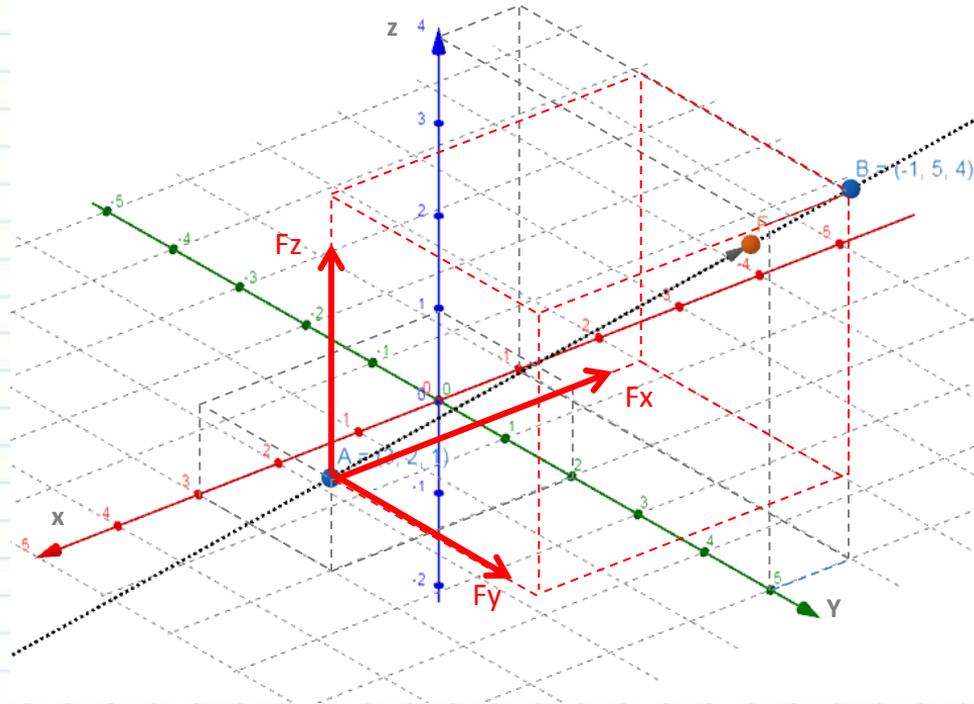
Ejemplo:

Dada la fuerza del ejemplo anterior, calcular su momento respecto al origen.

TEMA

TP1

FUERZAS
CONCENTRADAS



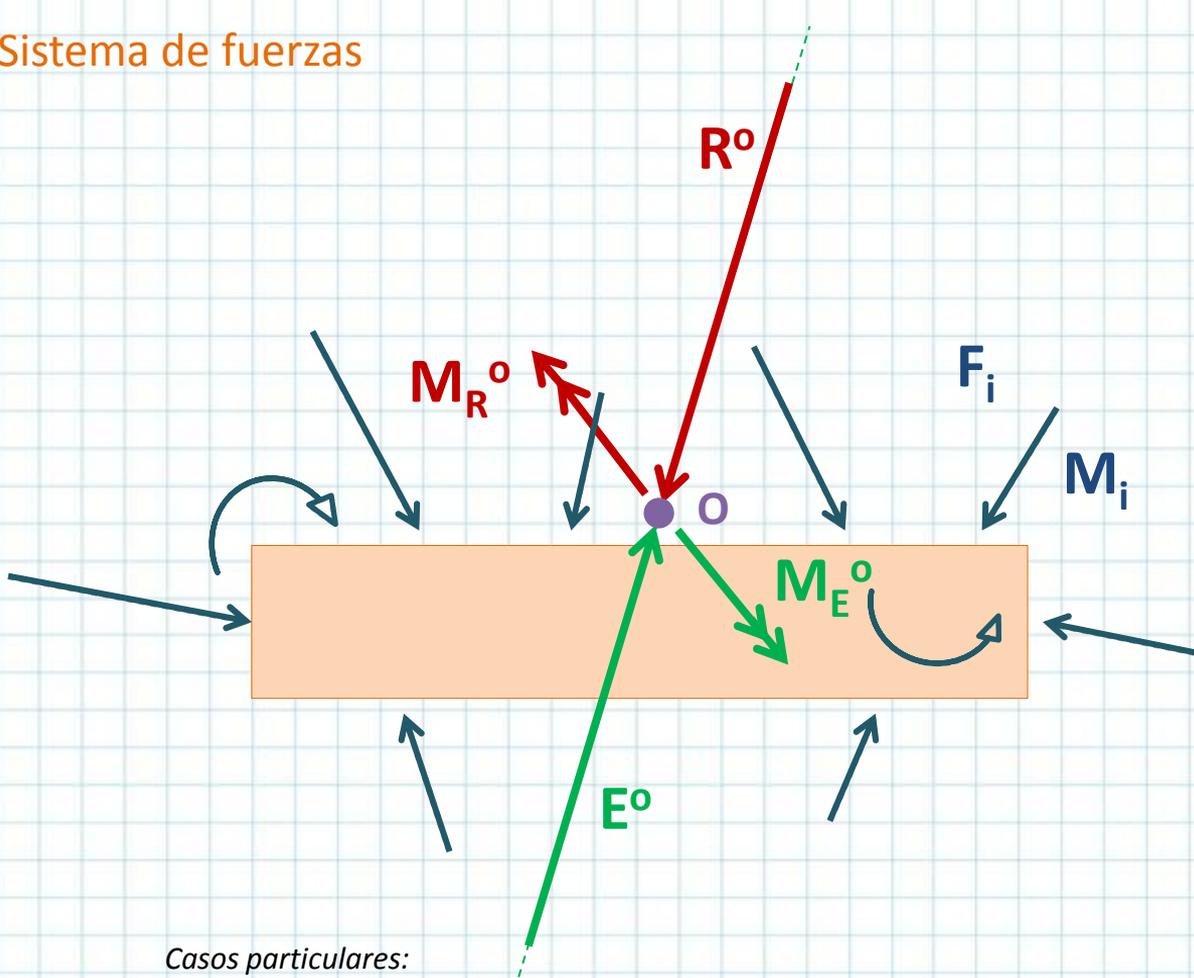
Ahora vamos a resolverlo de manera manual.

Teniendo en cuenta que el momento de una fuerza respecto a un eje es nulo cuando:

- La recta de acción de la fuerza corta al eje.
- Cuando la recta de acción de la fuerza es paralela al eje.

$$\begin{aligned}
 M_x^0 &= -1m \cdot |F_y| + 2m \cdot |F_z| = \\
 &= -1m \cdot |2.058kN| + 2m \cdot |2.058kN| = 2.058kN \\
 M_y^0 &= -1m \cdot |F_x| - 3m \cdot |F_z| = \\
 &= -1m \cdot |-2.744kN| - 3m \cdot |2.058kN| = -8.918kN \\
 M_z^0 &= +2m \cdot |F_x| + 3m \cdot |F_y| = \\
 &= +2m \cdot |-2.744kN| + 3m \cdot |2.058kN| = 11.662kN
 \end{aligned}$$

Notar que cada ecuación corresponde al producto cruzado del producto vectorial.



CUERPO RIGIDO

SISTEMA DE FUERZAS
EXTERNAS

PUNTO DE REDUCCION

RESULTANTE

EQUILIBRANTE

SISTEMA EN EQUILIBRIO

Casos particulares:

-En problemas planos, existe un punto de reducción donde $M_R=0$.

-En problemas espaciales existe un punto de reducción donde los vectores R y M_R son colineales. (Llave)

Resultante o Equilibrio

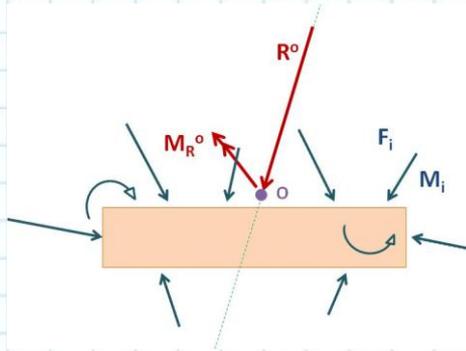
Antes de empezar a resolver un ejercicio debemos tener en claro si estamos frente a un problema de encontrar la resultante o la equilibrante del sistema.

TEMA

TP1

FUERZAS
CONCENTRADAS

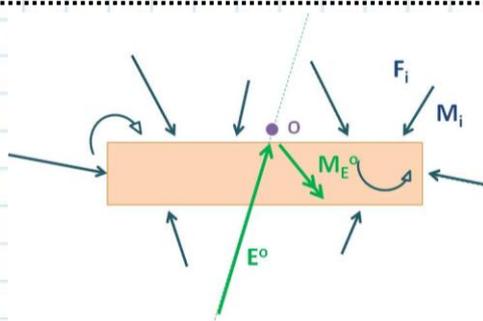
Resultante



$$\overline{E}_0 = -\overline{R}_0$$

$$\overline{M}_E^0 = -\overline{M}_R^0$$

Equilibrio



Ecuaciones vectoriales

$$\overline{R}_0 = \sum_{i=1}^n \overline{F}_i$$

$$\overline{M}_R^0 = \sum_{i=1}^n \overline{M}_i + \sum_{i=1}^n \overline{r}_i \times \overline{F}_i$$

Ecuaciones por coordenadas

Plano (R2): 2 Ecuaciones.
Espacio (R3): 3 Ecuaciones.

Plano (R2): 1 Ecuación.
Espacio (R3): 3 Ecuaciones.

$$\sum_{i=1}^n \overline{F}_i + \overline{E}_0 = 0$$

$$\sum_{i=1}^n \overline{M}_i + \sum_{i=1}^n \overline{r}_i \times \overline{F}_i + \overline{M}_E^0 = 0$$

Plano (R2): 2 Ecuaciones.
Espacio (R3): 3 Ecuaciones.

Plano (R2): 1 Ecuación.
Espacio (R3): 3 Ecuaciones.



Estas ecuaciones son genéricas, más adelante veremos que dependiendo del tipo de sistema de fuerzas podemos utilizar otras ecuaciones: otras estrategias de resolución.

Clasificación de los sistemas de fuerzas

Además de entender si es un problema de resultante o equilibrio, debemos clasificar el sistema de manera correcta para saber cuantas ecuaciones (incógnitas a resolver) nos va proveer la estática para la resolución.

Recordatorio: Trabajamos con sistemas de ecuaciones lineales compatibles determinados.

TEMA

TP1

Clasificación por concurrencia:

-SISTEMAS DE FUERZAS CONCURRENTES:

Cuando las rectas de acción de todas las fuerzas que intervienen concurren a un punto.

-SISTEMAS DE FUERZAS NO CONCURRENTES:

Cuando las rectas de acción de todas las fuerzas que intervienen NO concurren a un punto.

Clasificación por naturaleza:

-SISTEMAS DE FUERZAS PLANOS:

Cuando todas las fuerzas que intervienen están contenidas en un plano.

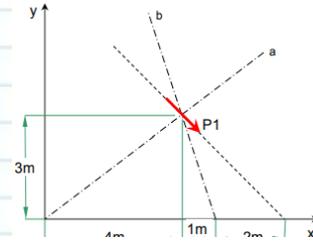
-SISTEMAS DE FUERZAS ESPACIALES:

-Cuando todas las fuerzas que intervienen NO están contenidas en un plano.

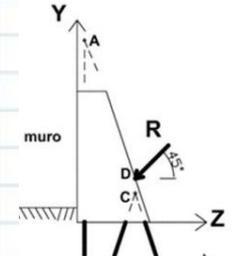
FUERZAS CONCURRENTES

FUERZAS NO CONCURRENTES

PLANOS

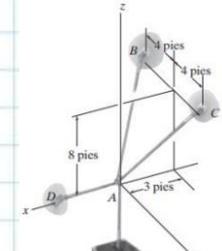


2 ECUACIONES

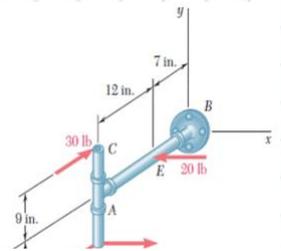


3 ECUACIONES

ESPACIALES



3 ECUACIONES



6 ECUACIONES

Para sistemas planos de fuerzas concurrentes podemos plantear DOS ecuaciones.

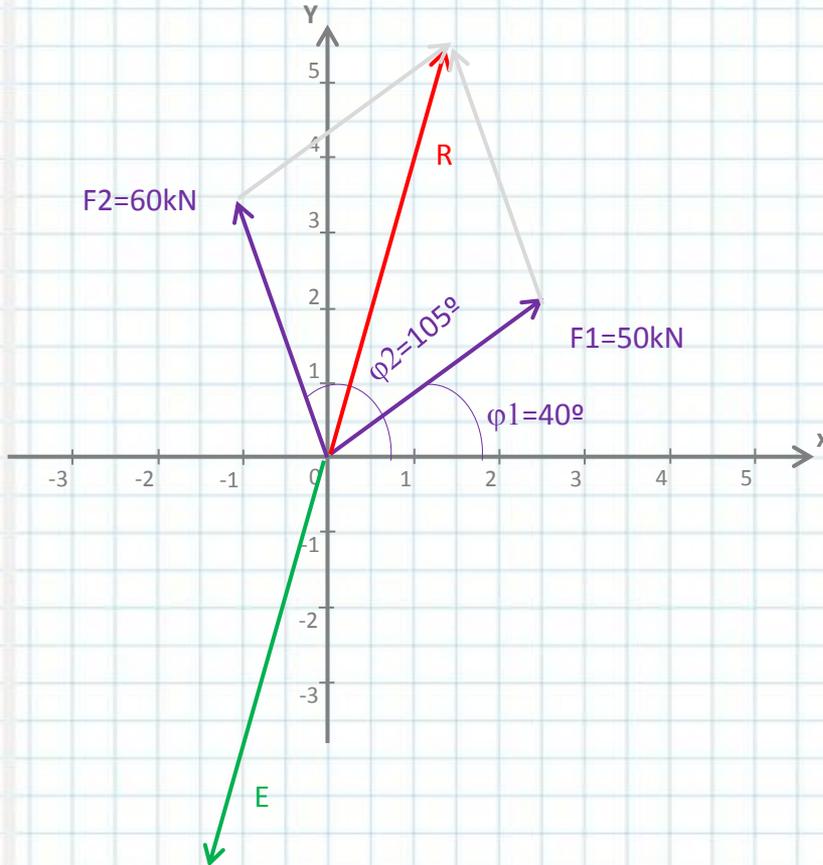
a) Dos ecuaciones de proyección. (El más utilizado)

b) Una ecuación de proyección y una de momento (respecto a un punto distinto al de concurrencia)

c) Dos ecuaciones de momentos, los puntos respecto a los que tomo momento y el punto de concurrencia NO deben estar alineados.

Problema Sistema plano de fuerzas concurrentes

Dadas las dos fuerzas de la figura, se pide encontrar una fuerza que equilibre



TEMA

TP1

FUERZAS
CONCENTRADAS

F.I.U.B.A.
D.T.O. ESTABILIDAD
84.02 / 64.11
ESTABILIDAD 1

2 CUAT. 2020

CURSO 4
PARENTE

Datos:

$$F1 := 50\text{kN} \quad \phi_1 := 40\text{deg} \quad F2 := 60\text{kN} \quad \phi_2 := 105\text{deg}$$

Calculo de equilibrante (E):

Estrategia a) Sabiendo que la E = - R, puedo calcular R gráficamente por el principio del paralelogramo y luego cambiarle el sentido a R, y obtengo la equilibrante.

Estrategia b) Encuentro la Resultante de manera analítica y luego cambio su sentido para obtener la equilibrante.

Sistema de fuerzas concurrentes en el plano. Puedo plantear dos ecuaciones, eligo dos de proyección:

Cálculo de resultante:

$$R_x := F1 \cdot \cos(\phi_1) + F2 \cdot \cos(\phi_2) = 22.773\text{kN}$$

$$R_y := F1 \cdot \sin(\phi_1) + F2 \cdot \sin(\phi_2) = 90.095\text{kN}$$

$$R := \sqrt{R_x^2 + R_y^2} = 92.929\text{kN} \quad \phi_R := \text{atan}\left(\frac{R_y}{R_x}\right) = 75.815\text{deg}$$

Módulo de Equilibrante: **E := R = 92.929kN**

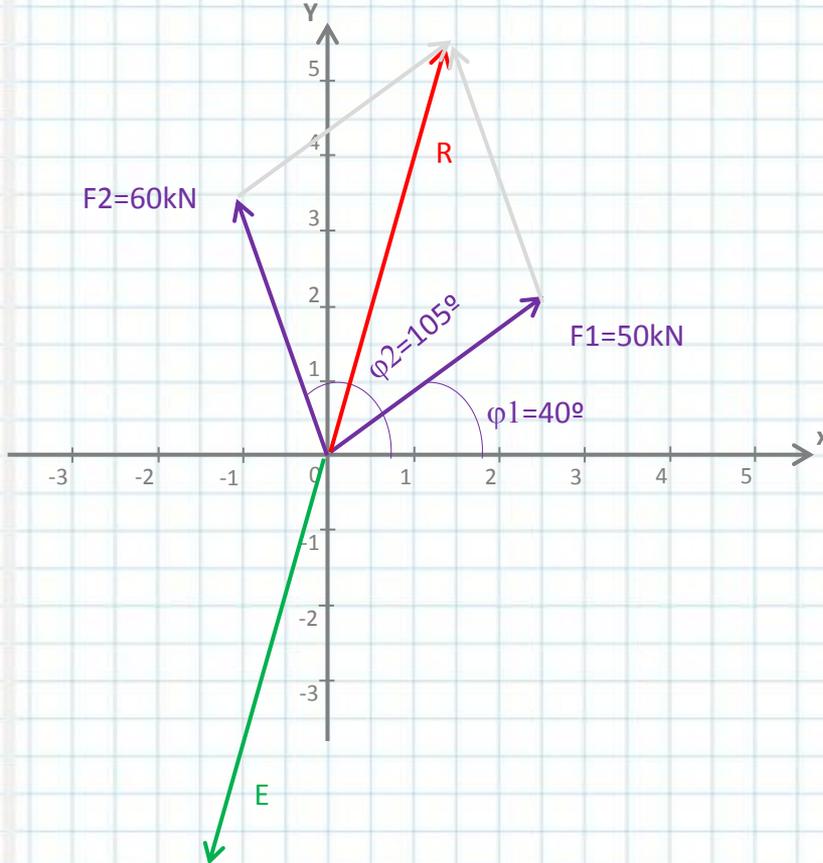
Ángulo de equilibrante: **$\phi_E := \phi_R + 180\text{deg} = 255.815\text{deg}$** (Cambio de sentido)

Componentes de equilibrante: **$E_x := E \cdot \cos(\phi_E) = -22.773\text{kN}$**

$$E_y := E \cdot \sin(\phi_E) = -90.095\text{kN}$$

Problema Sistema plano de fuerzas concurrentes

Dadas las dos fuerzas de la figura, se pide encontrar una fuerza que equilibre



Estrategia c) Cálculo la equilibrante directamente planteando ecuaciones de equilibrio.

Calculo de equilibrante:

Given $E_x := 0\text{kN}$ $E_y := 0\text{kN}$ Definiciones de MathCAD.

$$E_x + F1 \cdot \cos(\phi_1) + F2 \cdot \cos(\phi_2) = 0$$

Ecuaciones de equilibrio

$$E_y + F1 \cdot \sin(\phi_1) + F2 \cdot \sin(\phi_2) = 0$$

$E := \text{find}(E_x, E_y)$

Resolución

$$E_x := E_0 = -22.773 \text{ kN}$$

$$E_y := E_1 = -90.095 \text{ kN}$$

$$|E| = 92.929 \text{ kN}$$

$$\phi_E := \text{atan}\left(\frac{E_y}{E_x}\right) = 75.815 \text{ deg}$$

Estrategia d) Cálculo vectorial

$$F1_v := F1 \cdot \begin{pmatrix} \cos(\phi_1) \\ \sin(\phi_1) \end{pmatrix} \quad F2_v := F2 \cdot \begin{pmatrix} \cos(\phi_2) \\ \sin(\phi_2) \end{pmatrix}$$

$$R_v := F1_v + F2_v \quad E_v := -R_v \quad E_v = \begin{pmatrix} -22.773 \\ -90.095 \end{pmatrix} \text{ kN}$$

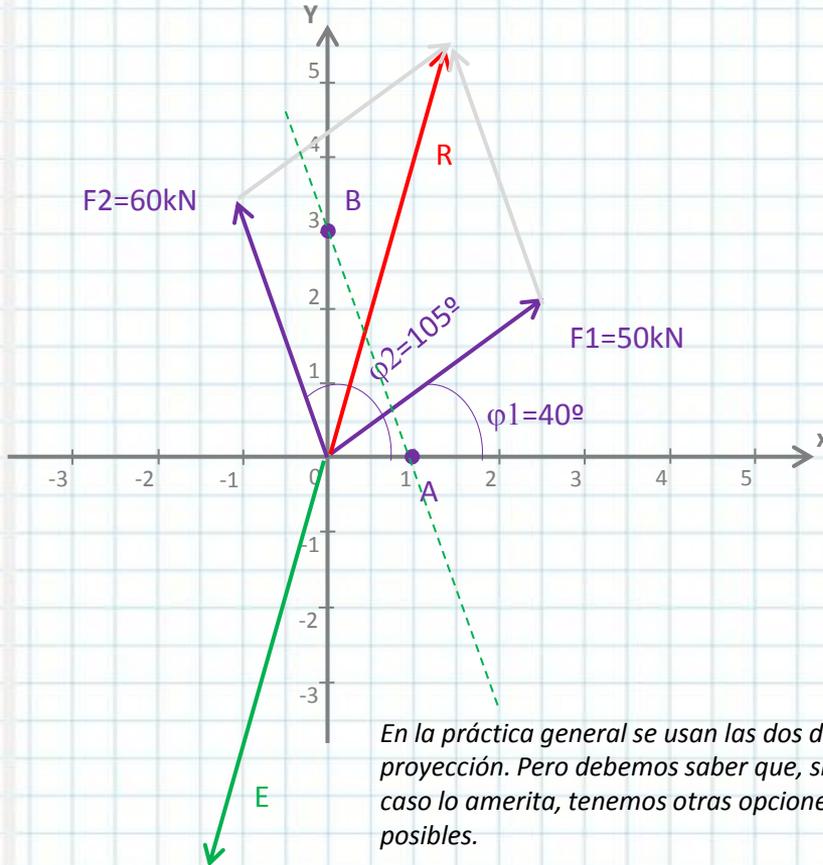
Problema Sistema plano de fuerzas concurrentes

Dadas las dos fuerzas de la figura, se pide encontrar una fuerza que equilibre

TEMA

TP1

FUERZAS
CONCENTRADAS



En la práctica general se usan las dos de proyección. Pero debemos saber que, si el caso lo amerita, tenemos otras opciones posibles.

Otras opciones para plantear ecuaciones:

Una ecuación de proyección en x y una de momento respecto a A:

Given $E_x := 0\text{kN}$ $E_y := 0\text{kN}$

$E_x + F1 \cdot \cos(\phi_1) + F2 \cdot \cos(\phi_2) = 0$ Ecuación de proyección en X

$-E_y \cdot 1\text{m} - F1 \cdot \sin(\phi_1) \cdot 1\text{m} - F2 \cdot \sin(\phi_2) \cdot 1\text{m} = 0$ Ecuación de momento respecto a A

$E := \text{Find}(E_x, E_y)$

$E_x := E_0 = -22.773\text{kN}$

$E_y := E_1 = -90.095\text{kN}$

$|E| = 92.929\text{kN}$

$\phi_E := \text{atan}\left(\frac{E_y}{E_x}\right) = 75.815\text{ deg}$

Dos ecuaciones de momento respecto a A y B, puntos no alineados con el origen:

Given $E_x := 0\text{kN}$ $E_y := 0\text{kN}$

$E_x \cdot 3\text{m} + F1 \cdot \cos(\phi_1) \cdot 3\text{m} + F2 \cdot \cos(\phi_2) \cdot 3\text{m} = 0$ Ecuación de momento respecto a B

$-E_y \cdot 1\text{m} - F1 \cdot \sin(\phi_1) \cdot 1\text{m} - F2 \cdot \sin(\phi_2) \cdot 1\text{m} = 0$ Ecuación de momento respecto a A

$E := \text{Find}(E_x, E_y)$

$E_x := E_0 = -22.773\text{kN}$

$E_y := E_1 = -90.095\text{kN}$

$|E| = 92.929\text{kN}$

$\phi_E := \text{atan}\left(\frac{E_y}{E_x}\right) = 75.815\text{ deg}$

Para sistemas espaciales de fuerzas concurrentes podemos plantear TRES ecuaciones.

- a) Tres ecuaciones de proyección. (El más utilizado)*
- b) Dos ecuaciones de proyección y una de momento respecto a un eje.*
- c) Una ecuación de proyección y dos de momento respecto a dos ejes.*
- d) Tres de momento respecto a tres ejes.*

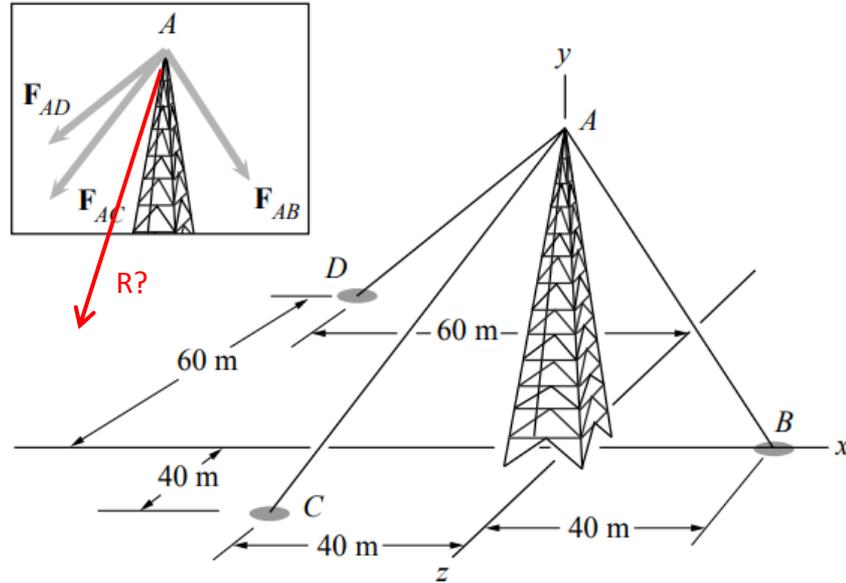
Problema Sistema espacial de fuerzas concurrentes

Problema 2.93 Bedford: Una torre de 70 metros de altura es soportada por tres cables que toman el punto superior de la torre, cada fuerza del cable F_{AB} , F_{AC} y F_{AD} es de magnitud 2 kN. Expresar la fuerza total ejercida sobre la torre.

TEMA

TP1

FUERZAS
CONCENTRADAS



F.I.U.B.A.
D.T.O. ESTABILIDAD
84.02 / 64.11
ESTABILIDAD 1

2 CUAT. 2020

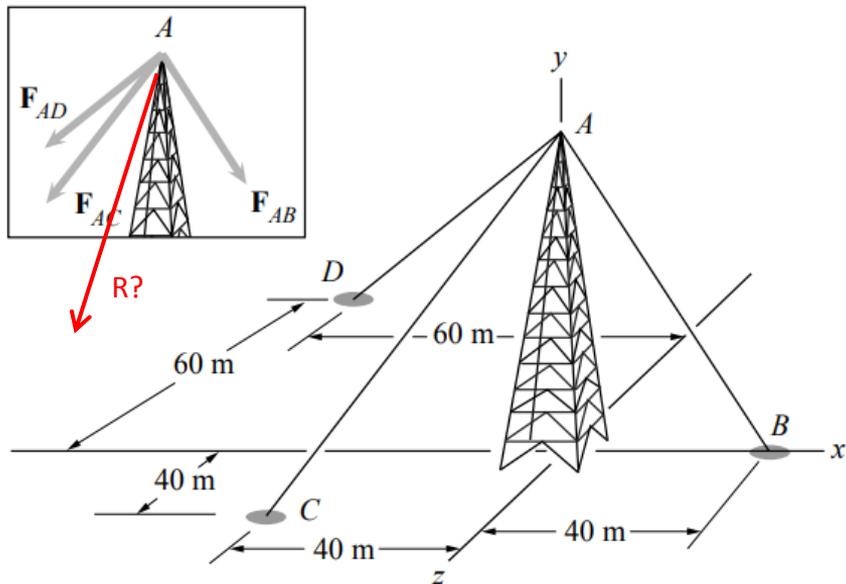
CURSO 4
PARENTE

Problema Sistema espacial de fuerzas concurrentes

TEMA

TP1

FUERZAS
CONCENTRADAS



F.I.U.B.A.
D.T.O. ESTABILIDAD
84.02 / 64.11
ESTABILIDAD 1

2 CUAT. 2020

CURSO 4
PARENTE

En los casos espaciales, es más práctico trabajar de manera vectorial.

Datos del problema:

$$F_{AB} = 2\text{kN} \quad F_{AC} = 2\text{kN} \quad F_{AD} = 2\text{kN}$$

Coordenadas de puntos geométricos:

$$c_A = \begin{pmatrix} 0 \\ 70 \\ 0 \end{pmatrix} \text{ m} \quad c_B = \begin{pmatrix} 40 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \text{ m} \quad c_C = \begin{pmatrix} -40 \\ 0 \\ 40 \end{pmatrix} \text{ m} \quad c_D = \begin{pmatrix} -60 \\ 0 \\ -60 \end{pmatrix} \text{ m}$$

Cálculo de versores de las fuerzas

$$v_{AB} = \frac{(c_B - c_A)}{|c_B - c_A|} = \begin{pmatrix} 0.496 \\ -0.868 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$v_{AC} = \frac{(c_C - c_A)}{|c_C - c_A|} = \begin{pmatrix} -0.444 \\ -0.778 \\ 0.444 \end{pmatrix}$$

$$v_{AD} = \frac{(c_D - c_A)}{|c_D - c_A|} = \begin{pmatrix} -0.545 \\ -0.636 \\ -0.545 \end{pmatrix}$$

Cálculo de resultante, una ecuación vectorial (3 ecuaciones de proyección):

$$R = F_{AC} \cdot v_{AB} + F_{AC} \cdot v_{AC} + F_{AD} \cdot v_{AD} = \begin{pmatrix} -0.988 \\ -4.565 \\ -0.202 \end{pmatrix} \text{ kN}$$

Problema Sistema espacial de fuerzas concurrentes

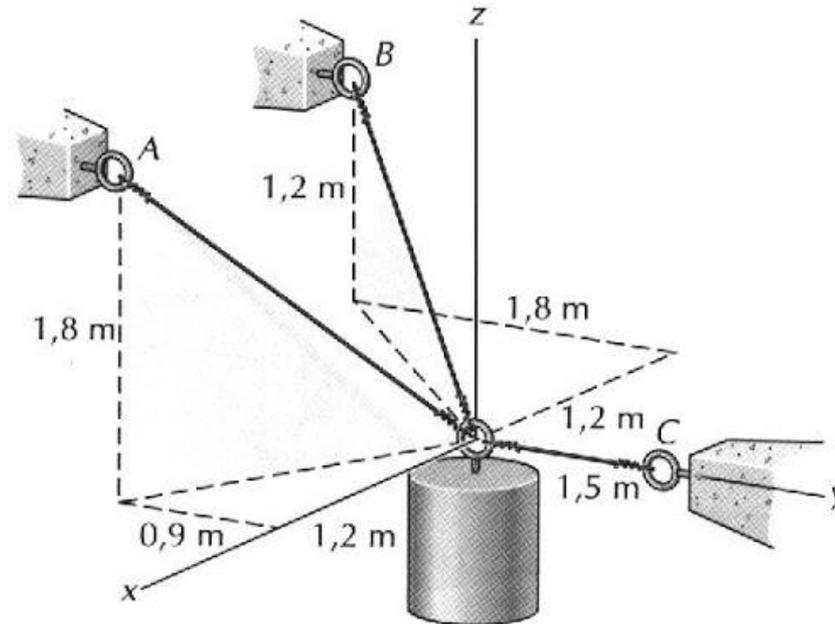
Se sostiene un peso de 20kN con tres cables como se indica en la figura, encontrar las fuerzas de cada cable.

TEMA

Es un problema de equilibrio, espacial de fuerzas concurrentes.

TP1

FUERZAS
CONCENTRADAS



F.I.U.B.A.
D.T.O. ESTABILIDAD
84.02 /64.11
ESTABILIDAD 1

2 CUAT. 2020

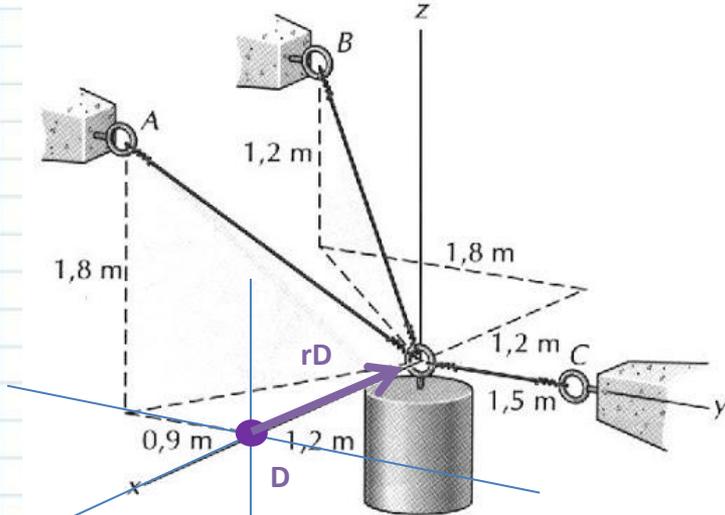
CURSO 4
PARENTE

Problema Sistema espacial de fuerzas concurrentes

TEMA

TP1

FUERZAS
CONCENTRADAS



Podría también tomar 3 de momentos, por ejemplo respecto a los ejes paralelos a los coordenados que pasan por D

$$\vec{r}_D \times \vec{F}_A + \vec{r}_D \times \vec{F}_B + \vec{r}_D \times \vec{F}_C + \vec{r}_D \times \vec{P} = \vec{0}$$

No es lo habitual en estos casos, si en sistemas NO concurrentes que veremos más adelante.

Datos del problema: $P := \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -20 \end{pmatrix} \text{ kN}$

Coordenadas de puntos geométricos:

$$c_A := \begin{pmatrix} 1.2 \\ -0.9 \\ 1.8 \end{pmatrix} \text{ m} \quad c_B := \begin{pmatrix} -1.2 \\ -1.8 \\ 1.2 \end{pmatrix} \text{ m} \quad c_C := \begin{pmatrix} 0 \\ 1.5 \\ 0 \end{pmatrix} \text{ m} \quad c_o := \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \text{ m}$$

Cálculo de versores de las fuerzas

$$v_A := \frac{(c_A - c_o)}{|c_A - c_o|} = \begin{pmatrix} 0.512 \\ -0.384 \\ 0.768 \end{pmatrix} \quad v_B := \frac{(c_B - c_o)}{|c_B - c_o|} = \begin{pmatrix} -0.485 \\ -0.728 \\ 0.485 \end{pmatrix}$$

$$v_C := \frac{(c_C - c_o)}{|c_C - c_o|} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Equilibrio, una ecuación vectorial (3 ecuaciones de proyección):

Given $F_A := 0 \text{ kN}$ $F_B := 0 \text{ kN}$ $F_C := 0 \text{ kN}$

$F_A \cdot v_A + F_B \cdot v_B + F_C \cdot v_C + P = 0$ Ecuación vectorial de equilibrio

Sol := find(F_A, F_B, F_C)

Vector solución

$F_A := \text{Sol}_0 = 15.62 \text{ kN}$ $F_B := \text{Sol}_1 = 16.492 \text{ kN}$ $F_C := \text{Sol}_2 = 18 \text{ kN}$

Chequeo de equilibrio (error de aproximación de MathCAD)

$F_A \cdot v_A + F_B \cdot v_B + F_C \cdot v_C + P = \begin{pmatrix} 0 \\ -0 \\ -0 \end{pmatrix} \text{ kN}$ Hay equilibrio!

Equivalencia de ecuaciones de proyección:

$F_A \cdot v_{Ax} + F_B \cdot v_{Bx} + F_C \cdot v_{Cx} + P_x = 0$

$F_A \cdot v_{Ay} + F_B \cdot v_{By} + F_C \cdot v_{Cy} + P_y = 0$

$F_A \cdot v_{Az} + F_B \cdot v_{Bz} + F_C \cdot v_{Cz} + P_z = 0$

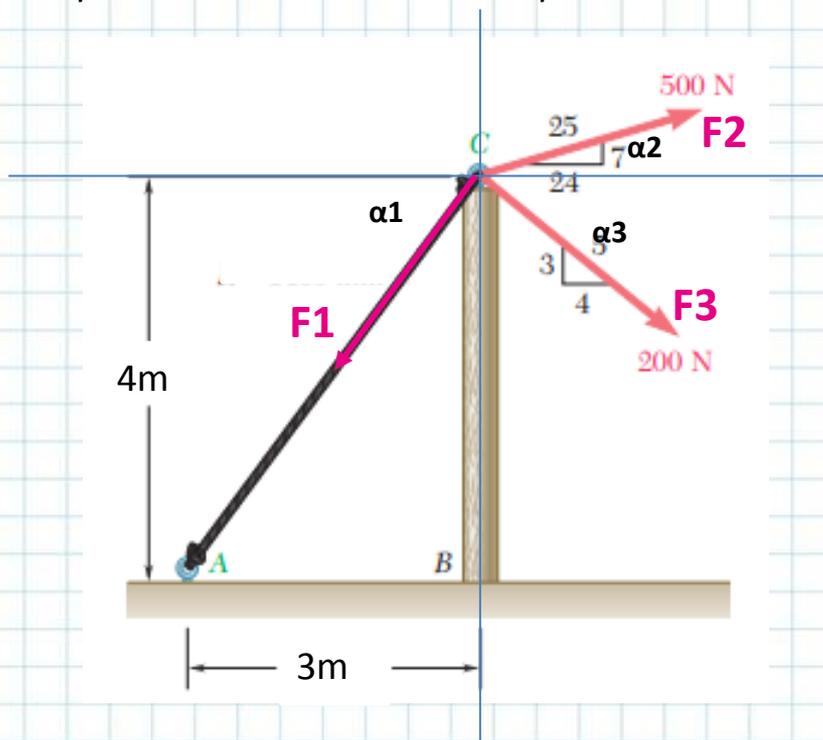
Ejemplo 1: sistema plano de fuerzas concurrentes

Sabiendo que la tensión en la soga AC es de 365N, hallar la resultante de las tres fuerzas aplicadas en el extremo C del poste.

TEMA

TP1

FUERZAS
CONCENTRADAS



$$F_1 := 365 \text{ N}$$

$$F_2 := 500 \text{ N}$$

$$F_3 := 200 \text{ N}$$

$$\alpha_1 := \text{atan}\left(\frac{4 \text{ m}}{3 \text{ m}}\right) = 53.13 \text{ deg}$$

$$\alpha_2 := \text{atan}\left(\frac{7}{24}\right) = 16.26 \text{ deg}$$

$$\alpha_3 := \text{atan}\left(\frac{3}{4}\right) = 36.87 \text{ deg}$$

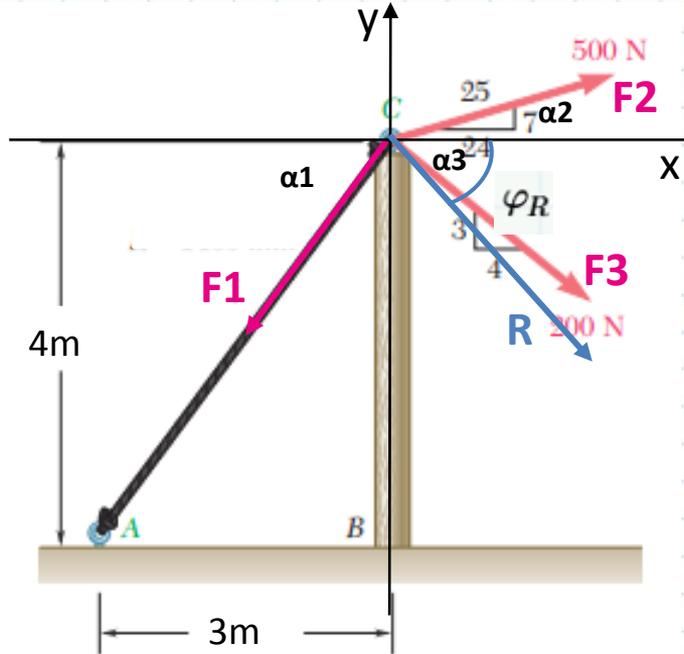
Ejemplo 1: sistema plano de fuerzas concurrentes

Sabiendo que la tensión en la soga AC es de 365N, hallar la resultante de las tres fuerzas aplicadas en el extremo C del poste.

TEMA

TP1

FUERZAS
CONCENTRADAS



$$F_{1x} := F_1 \cdot \cos(\alpha_1) = 219 \text{ N}$$

$$F_{1y} := F_1 \cdot \sin(\alpha_1) = 292 \text{ N}$$

$$F_{2x} := F_2 \cdot \cos(\alpha_2) = 480 \text{ N}$$

$$F_{2y} := F_2 \cdot \sin(\alpha_2) = 140 \text{ N}$$

$$F_{3x} := F_3 \cdot \cos(\alpha_3) = 160 \text{ N}$$

$$F_{3y} := F_3 \cdot \sin(\alpha_3) = 120 \text{ N}$$

$$R_x := -F_{1x} + F_{2x} + F_{3x} = 421 \text{ N}$$

$$R_y := -F_{1y} + F_{2y} - F_{3y} = -272 \text{ N}$$

$$\varphi_R := \text{atan}\left(\frac{R_x}{R_y}\right) = -57.134 \text{ deg}$$

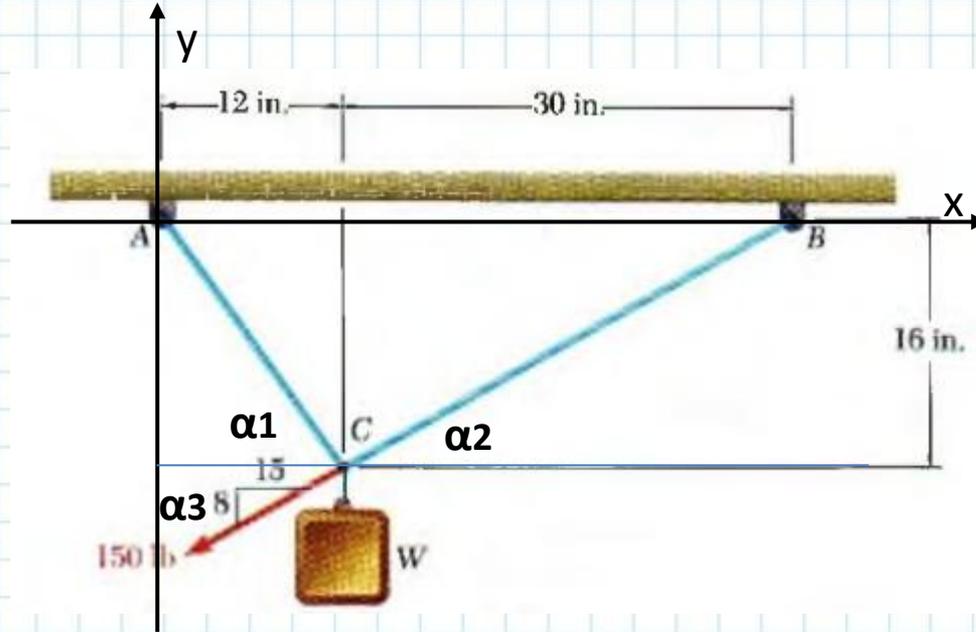
Ejemplo 2: sistema plano de fuerzas concurrentes

Dos cables se amarran juntos en C y son cargados como indica la figura. Si $W=190\text{lb}$, determine la tensión en los cables AC y BC.

TEMA

TP1

FUERZAS
CONCENTRADAS



$$\alpha_1 := \text{atan}\left(\frac{16 \text{ in}}{12 \text{ in}}\right) = 53.13 \text{ deg}$$

$$\alpha_2 := \text{atan}\left(\frac{16 \text{ in}}{30 \text{ in}}\right) = 28.072 \text{ deg}$$

$$\alpha_3 := \text{atan}\left(\frac{8}{15}\right) = 28.072 \text{ deg}$$

F.I.U.B.A.
D.T.O. ESTABILIDAD
84.02/64.11
ESTABILIDAD 1

2 CUAT. 2020

CURSO 4
PARENTE

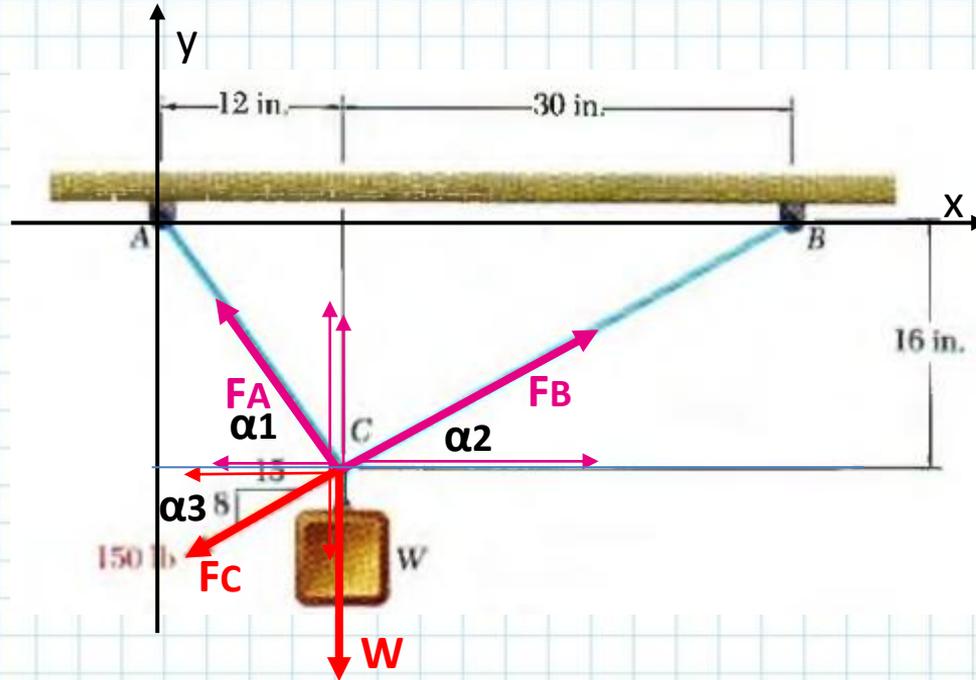
Ejemplo 2: sistema plano de fuerzas concurrentes

Dos cables se amarran juntos en C y son cargados como indica la figura. Si $W=190\text{lb}$, determine la tensión en los cables AC y BC.

TEMA

TP1

FUERZAS
CONCENTRADAS



$$F_{Ax} := F_A \cdot \cos(\alpha_1)$$

$$F_{Ay} := F_A \cdot \sin(\alpha_1)$$

$$F_{Bx} := F_B \cdot \cos(\alpha_2)$$

$$F_{By} := F_B \cdot \sin(\alpha_2)$$

$$F_{Cx} := 150 \text{ lb} \cdot \cos(\alpha_3) = 132.353 \text{ lb}$$

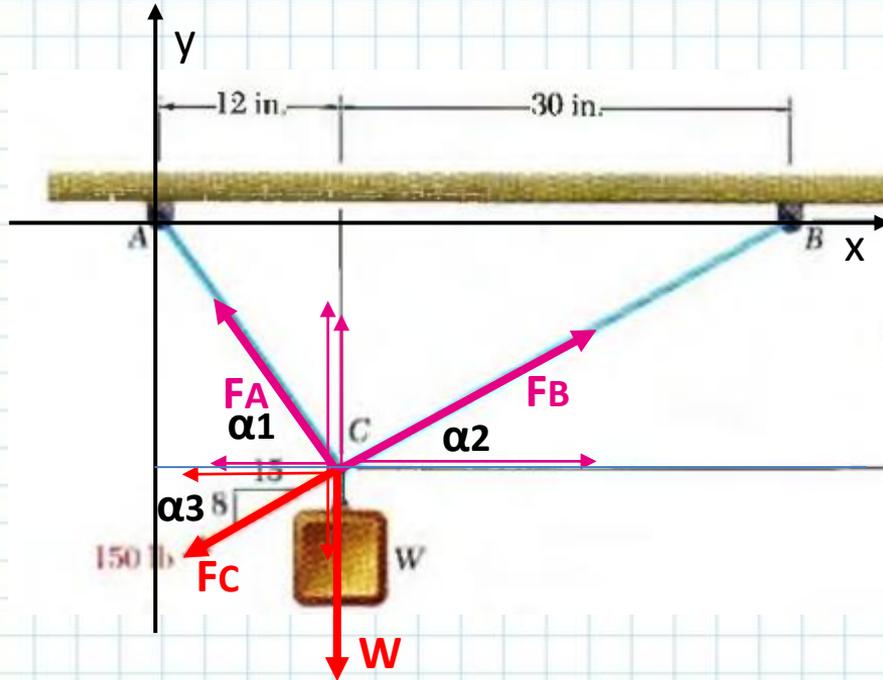
$$F_{Cy} := 150 \text{ lb} \cdot \sin(\alpha_3) = 70.588 \text{ lb}$$

$$W_x := 0$$

$$W_y := 190 \text{ lb}$$

Ejemplo 2: sistema plano de fuerzas concurrentes

Dos cables se amarran juntos en C y son cargados como indica la figura. Si $W=190\text{lb}$, determine la tensión en los cables AC y BC.



Ecuaciones de equilibrio

$$\Sigma F_x := 0 \text{ lb}$$

$$\Sigma F_y := 0 \text{ lb}$$

$$\Sigma F_x = -F_{Ax} + F_{Bx} - F_{Cx} + W_x$$

$$\Sigma F_y = F_{Ay} + F_{By} - F_{Cy} - W_y$$

$$\Sigma F_x = -F_A \cdot \cos(\alpha_1) + F_B \cdot \cos(\alpha_2) - F_{Cx} + W_x$$

$$\Sigma F_y = F_A \cdot \sin(\alpha_1) + F_B \cdot \sin(\alpha_2) - F_{Cy} - W_y$$

$$\text{find}(F_A, F_B) = \begin{bmatrix} 169.643 \\ 265.357 \end{bmatrix} \text{ lb}$$

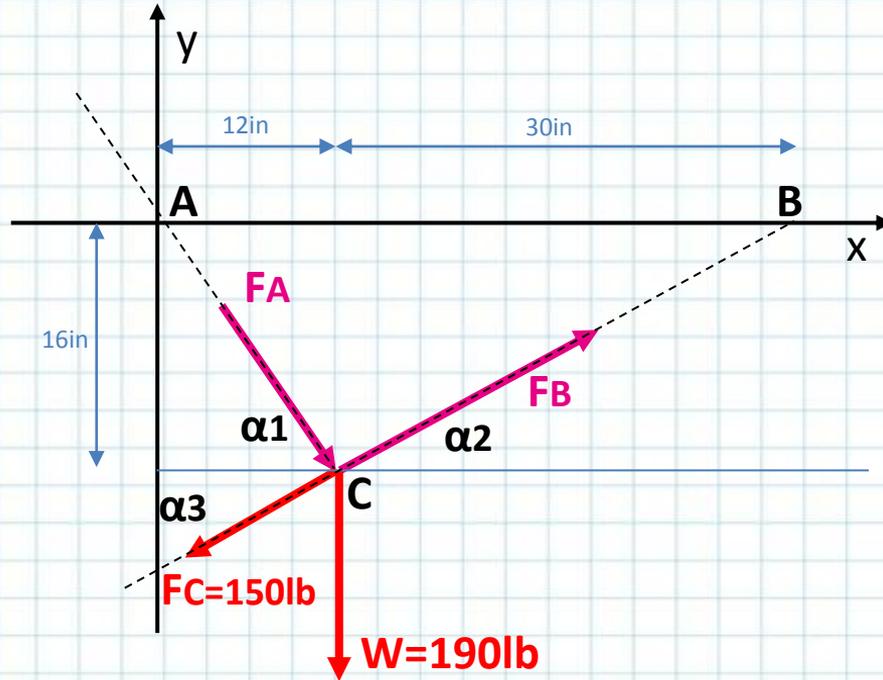
Ejemplo 2: sistema plano de fuerzas concurrentes

Qué pasa si no conozco el sentido de las fuerzas? Otra versión del mismo problema
Se conocen las fuerzas F_c y W . Equilibrar el sistema con dos fuerzas de direcciones AC y BC

TEMA

TP1

FUERZAS
CONCENTRADAS



$$F_{Ax} := F_A \cdot \cos(\alpha_1) \quad F_{Cx} := 150 \text{ lb} \cdot \cos(\alpha_3) = 132.353 \text{ lb}$$

$$F_{Ay} := F_A \cdot \sin(\alpha_1) \quad F_{Cy} := 150 \text{ lb} \sin(\alpha_3) = 70.588 \text{ lb}$$

$$F_{Bx} := F_B \cdot \cos(\alpha_2) \quad W_x := 0$$

$$F_{By} := F_B \cdot \sin(\alpha_2) \quad W_y := 190 \text{ lb}$$

$$\Sigma F_x = F_A \cdot \cos(\alpha_1) + F_B \cdot \cos(\alpha_2) - F_{Rx} + W_x$$

$$\Sigma F_y = -F_A \cdot \sin(\alpha_1) + F_B \cdot \sin(\alpha_2) - F_{Ry} - W_y$$

$$\text{find}(F_A, F_B) = \begin{bmatrix} -169.643 \\ 265.357 \end{bmatrix} \text{ lb}$$

F.I.U.B.A.
D.T.O. ESTABILIDAD
84.02 / 64.11
ESTABILIDAD 1

2 CUAT. 2020

CURSO 4
PARENTE

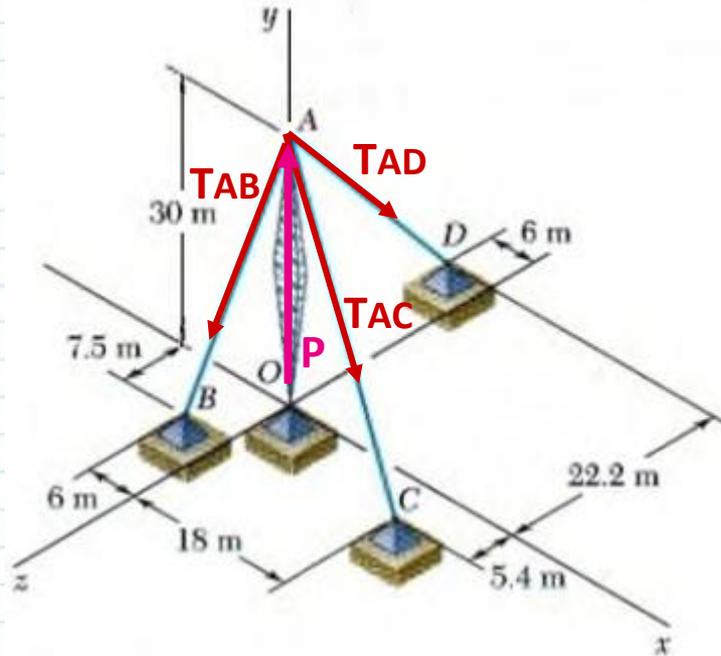
Ejemplo 3: sistema espacial de fuerzas concurrentes

Una torre de transmisión se sostiene por medio de 3 alambres que están unidos a una punta colocada en A y se anclan mediante pernos en B, C y D. Si la tensión en el alambre AB es de 3.6kN, determine la fuerza vertical P ejercida por la torre sobre la punta puesta en A

TEMA

TP1

FUERZAS
CONCENTRADAS



$$A := \begin{bmatrix} 0 \\ 30 \\ 0 \end{bmatrix} \text{ m} \quad B := \begin{bmatrix} -6 \\ 0 \\ 7.5 \end{bmatrix} \text{ m} \quad C := \begin{bmatrix} 18 \\ 0 \\ 5.4 \end{bmatrix} \text{ m} \quad D := \begin{bmatrix} -6 \\ 0 \\ -22.2 \end{bmatrix} \text{ m}$$

$$AB := B - A = \begin{bmatrix} -6 \\ -30 \\ 7.5 \end{bmatrix} \text{ m} \quad \|AB\| = 31.5 \text{ m}$$

$$AC := C - A = \begin{bmatrix} 18 \\ -30 \\ 5.4 \end{bmatrix} \text{ m} \quad \|AC\| = 35.4 \text{ m}$$

$$AD := D - A = \begin{bmatrix} -6 \\ -30 \\ -22.2 \end{bmatrix} \text{ m} \quad \|AD\| = 37.8 \text{ m}$$

$$\left\| \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} \right\| = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$$

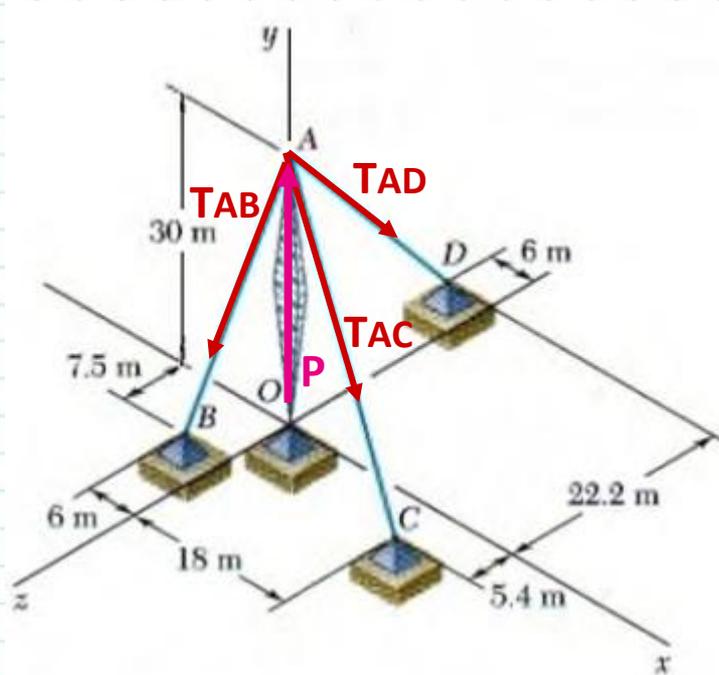
Ejemplo 3: sistema espacial de fuerzas concurrentes

Una torre de transmisión se sostiene por medio de 3 alambres que están unidos a una punta colocada en A y se anclan mediante pernos en B, C y D. Si la tensión en el alambre AB es de 3.6kN, determine la fuerza vertical P ejercida por la torre sobre la punta puesta en A

TEMA

TP1

FUERZAS
CONCENTRADAS



$$v_{AB} := \frac{AB}{\|AB\|} = \begin{bmatrix} -0.19 \\ -0.952 \\ 0.238 \end{bmatrix}$$

$$v_{AC} := \frac{AC}{\|AC\|} = \begin{bmatrix} 0.508 \\ -0.847 \\ 0.153 \end{bmatrix}$$

$$v_{AD} := \frac{AD}{\|AD\|} = \begin{bmatrix} -0.159 \\ -0.794 \\ -0.587 \end{bmatrix}$$

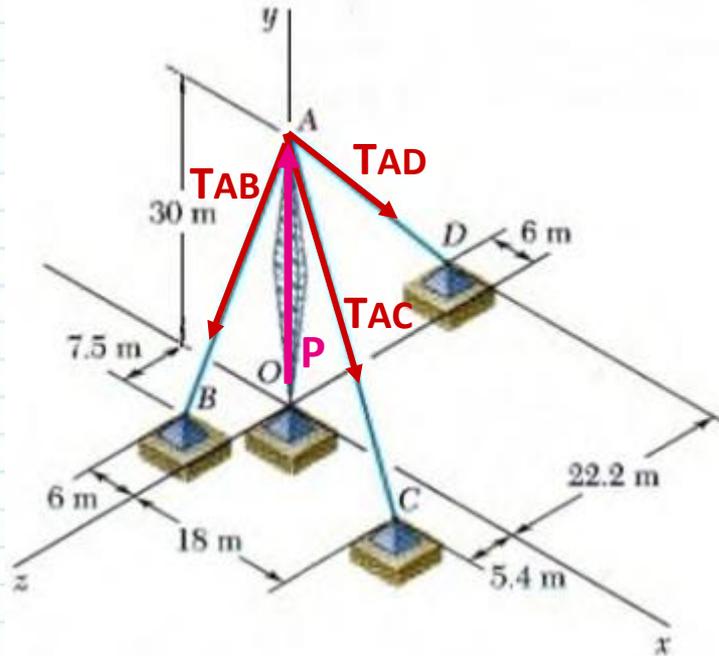
$$v_P := \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}$$

Ejemplo 3: sistema espacial de fuerzas concurrentes

Una torre de transmisión se sostiene por medio de 3 alambres que están unidos a una punta colocada en A y se anclan mediante pernos en B, C y D. Si la tensión en el alambre AB es de 3.6 kN, determine la fuerza vertical P ejercida por la torre sobre la punta puesta en A

TEMA

TP1

FUERZAS
CONCENTRADAS

$$T_{AB} := 3.6 \text{ kN}$$

$$0 = T_{AB} \cdot v_{AB} + T_{AC} \cdot v_{AC} + T_{AD} \cdot v_{AD} + P \cdot v_P$$

$$\text{find}(T_{AC}, T_{AD}, P) = \begin{bmatrix} 1.963 \\ 1.969 \\ 6.655 \end{bmatrix} \text{ kN}$$

$$\Sigma F_x = T_{AB} \cdot v_{ABx} + T_{AC} \cdot v_{ACx} + T_{AD} \cdot v_{ADx} + P \cdot v_{Px} = 0$$

$$\Sigma F_y = T_{AB} \cdot v_{ABy} + T_{AC} \cdot v_{ACy} + T_{AD} \cdot v_{ADy} + P \cdot v_{Py} = 0$$

$$\Sigma F_z = T_{AB} \cdot v_{ABz} + T_{AC} \cdot v_{ACz} + T_{AD} \cdot v_{ADz} + P \cdot v_{Pz} = 0$$

F.I.U.B.A.
D.T.O. ESTABILIDAD
84.02/64.11
ESTABILIDAD 1

2 CUAT. 2020

CURSO 4
PARENTE