

1.19 Sea $A \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$ una matriz tal que $\text{col}(A) = \text{gen} \left\{ \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \end{bmatrix}^T, \begin{bmatrix} 1 & -1 & 2 \end{bmatrix}^T \right\}$ y $\text{nul}(A) = \text{gen} \left\{ \begin{bmatrix} -2 & 1 & 0 \end{bmatrix}^T \right\}$, y sea $b = \begin{bmatrix} 1 & -7 & 0 \end{bmatrix}^T$. $(C_1 \ C_2 \ C_3) \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} =$

(a) Explicar por qué el sistema lineal $Ax = b$ es compatible. $x_1 C_1 + x_2 C_2 + x_3 C_3$

(b) Explicar por qué el sistema lineal $Ax = b$ no puede tener una única solución.

a) Ax es una comb. de las columnas de $A \Rightarrow Ax \in \text{Col}(A)$
 $b = \begin{pmatrix} 1 \\ -7 \\ 0 \end{pmatrix} \stackrel{?}{=} \alpha \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} + \beta \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix}$ ¿ $b \in \text{Col}(A)$?

$$\begin{aligned} \alpha + \beta &= 1 \\ 2\alpha - \beta &= -7 \\ 3\alpha + 2\beta &= 0 \end{aligned}$$

$$\left(\begin{array}{cc|c} 1 & 1 & 1 \\ 2 & -1 & -7 \\ 3 & 2 & 0 \end{array} \right) \begin{array}{l} \\ F_2 - 2F_1 \\ F_3 - 3F_1 \end{array}$$

$$\left(\begin{array}{cc|c} 1 & 1 & 1 \\ 0 & -3 & -9 \\ 0 & -1 & -3 \end{array} \right) \begin{array}{l} \text{SC. determ.} \\ F_3 = \frac{1}{3} F_2 \end{array}$$

$\Rightarrow Ax = b$ es un sistema compatible

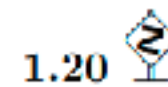
b) Supongamos que x_1 es una solución de

$$Ax = b \Rightarrow Ax_1 = b \in \text{nul}(A)$$

Sea ahora $x_2 = x_1 + a \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ con $a \neq 0$ $x_2 \neq x_1$

$$Ax_2 = A(x_1 + a \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}) = Ax_1 + a A \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = b + \underline{0} \quad \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \in \text{nul}(A)$$

$\Rightarrow$ la solución del sistema no es única.
 RES: con los datos del problema no podemos obtener x .



1.20 Hallar una base de cada uno de los cuatro subespacios fundamentales de la matriz

$$A = \begin{bmatrix} 1 & i \\ i & -1 \end{bmatrix}$$

Sea $b = \begin{bmatrix} 2-3i \\ 3+2i \end{bmatrix}$, ¿existe $x \in \mathbb{C}^2$ tal que $Ax = b$? Si la respuesta es afirmativa, hallar todas las soluciones del sistema $Ax = b$.

$$\text{Col}(A) = \text{gen} \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ i \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} i \\ -1 \end{pmatrix} \right\} \subseteq \mathbb{C}^2$$

Si consideramos $K = \mathbb{R}$ $\left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ i \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} i \\ -1 \end{pmatrix} \right\} \not\subseteq I$

Si consideramos $K = \mathbb{C}$ $\begin{pmatrix} 1 \\ i \end{pmatrix} = -i \begin{pmatrix} i \\ -1 \end{pmatrix}$

$$\Rightarrow \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ i \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} i \\ -1 \end{pmatrix} \right\} \text{ LD}$$

$\Rightarrow$ Base $\text{Col}(A)$ considerando $K = \mathbb{R}$
 $\left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ i \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} i \\ -1 \end{pmatrix} \right\}$

considerando $K = \mathbb{C}$ $\left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ i \end{pmatrix} \right\}$

$$\text{Como } A = A^T \Rightarrow \text{Fil}(A) = \text{Col}(A)$$

$$Ax = b \quad \begin{pmatrix} 1 & i \\ i & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2-3i \\ 3+2i \end{pmatrix}$$

$$\begin{cases} x_1 + ix_2 = 2-3i & E_1 \\ ix_1 - x_2 = 3+2i & E_2 \end{cases}$$

$$v \in \mathbb{C}^2$$

$$\begin{pmatrix} a+bi \\ c+di \end{pmatrix} = (a+bi) \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + (c+di) \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$K = \mathbb{C}$$

$$\dim \mathbb{C}^2 = 2$$

$$\begin{pmatrix} a+bi \\ c+di \end{pmatrix} = a \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + b \begin{pmatrix} i \\ 0 \end{pmatrix} + c \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} + d \begin{pmatrix} 0 \\ i \end{pmatrix}$$

$$K = \mathbb{R}$$

$$\dim \mathbb{R}^2 = 4$$

$$\begin{cases} x_1 + ix_2 = 2 - 3i & E_1 \\ ix_1 - x_2 = 3 + 2i & E_2 \end{cases}$$

$$iE_1 \rightarrow E_2$$

$$\Rightarrow x_1 + ix_2 = 2 - 3i \quad x_1 = 2 - 3i - ix_2$$

$$\Rightarrow x = \begin{pmatrix} 2 - 3i - ix_2 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 - 3i \\ 0 \end{pmatrix} + x_2 \begin{pmatrix} -i \\ 1 \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} 1 & i \\ i & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} i \\ 1 \end{pmatrix} = 0$$

$x_2 \in \underbrace{\begin{pmatrix} -i \\ 1 \end{pmatrix}}_{\in \text{Nul}(A)}$

1.21  Sea $A \in \mathbb{R}^{4 \times 5}$ la matriz definida por

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 & 4 & 0 \\ 1 & 3 & 5 & 2 & 1 \\ 2 & 3 & -5 & 10 & 0 \\ 2 & 4 & 0 & 8 & 1 \end{bmatrix}$$

(a) Hallar una base de cada uno de los cuatro subespacios fundamentales de la matriz A .

(b) Sea $b = [3 \ 5 \ 5 \ 7]^T$, ¿existe $x \in \mathbb{R}^5$ tal que $Ax = b$? Si la respuesta es afirmativa, hallar todas las soluciones del sistema $Ax = b$.

(c) Para $b = [3 \ 5 \ 5 \ 7]^T$, ¿existe $x \in \text{fil}(A)$ tal que $Ax = b$? Si la respuesta es afirmativa, hallar todas las soluciones del sistema $Ax = b$ pertenecientes a $\text{fil}(A)$.

a) El sistema de ecuaciones $Ax = 0 \quad x \in \text{Nul}(A)$

$$\begin{cases} 1x_1 + 2x_2 + 0x_3 + 4x_4 + 0x_5 = 0 \\ 1x_1 + 3x_2 + 5x_3 + 2x_4 + 1x_5 = 0 \\ 2x_1 + 3x_2 - 5x_3 + 10x_4 + 0x_5 = 0 \\ 2x_1 + 4x_2 + 0x_3 + 8x_4 + 1x_5 = 0 \end{cases}$$

$$\text{La solución general } X = \begin{pmatrix} 10x_3 - 8x_4 \\ 5x_3 - 2x_4 \\ x_3 \\ x_4 \\ 0 \end{pmatrix} \equiv$$

$$x_3 \begin{pmatrix} 10 \\ 5 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + x_4 \begin{pmatrix} -8 \\ -2 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

El sistema fundamental de soluciones $\{v_1, v_2\}$

$$\mathcal{B}_{\text{Nul}(A)} = \{v_1, v_2\} \subset \mathbb{R}^5$$

$$\underbrace{\dim \text{Nul}(A)}_2 + \underbrace{\dim \text{Col}(A)}_3 = 5$$

$$\rho(A) + \dim \text{Nul}(A) = \# \text{ de columnas de } A$$

$$\rho(A) + 2 = 5 \Rightarrow \rho(A) = \dim \text{Col}(A) = \dim \text{Fil}(A) = 3$$

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 & 4 & 0 \\ 1 & 3 & 5 & 2 & 1 \\ 2 & 3 & -5 & 10 & 0 \\ 2 & 4 & 0 & 8 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\text{Col}(A) \subset \mathbb{R}^4$$

$$\text{Col}(A) = \text{gen} \{C_1, C_2, C_3, C_4, C_5\}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 & 4 & 0 \\ 2 & 3 & 5 & 2 & 1 \\ 0 & 5 & -5 & 0 & 0 \\ 4 & 2 & 10 & 8 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{array}{l} \\ F_2 - 2F_1 \\ F_3 - 5F_2 \\ F_4 - 4F_1 \\ F_5 - F_2 \end{array}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 & 4 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & 5 & -5 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{array}{l} \\ \\ 5F_2 \\ -2F_2 \\ F_5 - F_2 \end{array}$$

$$\text{Fil}(A) \subset \mathbb{R}^5$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 & 4 & 0 \\ 1 & 3 & 5 & 2 & 1 \\ 2 & 3 & -5 & 10 & 0 \\ 2 & 4 & 0 & 8 & 1 \end{pmatrix} \begin{array}{l} \\ F_2 - F_1 \\ F_3 - 2F_1 \\ F_4 - 2F_1 \end{array} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 & 4 & 0 \\ 0 & 1 & 5 & -2 & 1 \\ 0 & -1 & -5 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{array}{l} \\ \\ F_3 + F_2 = F_4 \end{array}$$

$$\Rightarrow \mathcal{B}_{\text{Fil}(A)} = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 5 \\ -5 \\ -2 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$$

$$b) Ax = \begin{pmatrix} 3 \\ 5 \\ 5 \\ 7 \end{pmatrix}$$

El sistema de ecuaciones:

$$\begin{cases} 1x_1 + 2x_2 + 0x_3 + 4x_4 + 0x_5 = 3 \\ 1x_1 + 3x_2 + 5x_3 + 2x_4 + 1x_5 = 5 \\ 2x_1 + 3x_2 - 5x_3 + 10x_4 + 0x_5 = 5 \\ 2x_1 + 4x_2 + 0x_3 + 8x_4 + 1x_5 = 7 \end{cases}$$

$$\text{La solución general } X = \begin{pmatrix} 1 + 10x_3 - 8x_4 \\ 1 - 5x_3 + 2x_4 \\ x_3 \\ x_4 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} + x_3 \begin{pmatrix} 10 \\ -5 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + x_4 \begin{pmatrix} -8 \\ 2 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

particular

$$x_p = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$Ax = b$
Compatible? $\left\{ \begin{array}{l} \text{si } b \in \text{Col}(A) \quad (*) \\ \text{no } b \notin \text{Col}(A) \end{array} \right. \quad A \in \mathbb{K}^{m \times n}$
FIN Incomp.

(*) Determinado la solución es única $\Rightarrow$ las columnas de A tienen que formar un c.f. $\perp I$
 n columnas $\{C_1 \dots C_n\}$ es $\perp I \Rightarrow \dim \text{Col}(A) = n$
 $\Rightarrow \dim \text{Nul}(A) = 0 \Rightarrow \text{Nul}(A) = \{0\}$

(*) Indeterminado $\{C_1, C_2 \dots C_n\} \perp 0 \Rightarrow$
 $\dim \text{Nul}(A) > 0$

Supongamos $v \in \text{Nul}(A)$ $v \neq 0$

$$Av = 0 \quad A\alpha v = 0$$

$\alpha \in K$

(den $\text{Nul}(A) \neq \{0\}$)
(Considerando
 $\text{Nul}(A) = \text{gen}\{v\}$)

$\Rightarrow$ Si tengo una solución part. x_1 y
otra x_2

$$Ax_1 = Ax_2 = b \quad \Rightarrow$$

$$A(x_1 - x_2) = 0 \quad \Rightarrow \quad x_1 - x_2 \in \text{Nul}(A)$$

$$x_1 - x_2 = \alpha v \quad \Rightarrow \quad x_1 = x_2 + \alpha v$$

$$= \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} + x_3 \begin{pmatrix} 10 \\ -5 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + x_4 \begin{pmatrix} -8 \\ 2 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

particular v_1 v_2

$$\text{Nul}(A) = \text{gen} \{ v_1, v_2 \}$$

$$v_1 + v_2 = \begin{pmatrix} 2 \\ -3 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \quad v_1 - v_2 = \begin{pmatrix} 18 \\ -7 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\text{gen} \left\{ \begin{matrix} v_1 + v_2 \\ u_1 \end{matrix}, \begin{matrix} v_1 - v_2 \\ u_2 \end{matrix} \right\} = \text{Nul}(A)$$

Schluss

$$\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} + \alpha u_1 + \beta u_2$$

La solución general: $X =$

$$\mathcal{B}_{\text{Nul}(A)} = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\}$$

$$\begin{pmatrix} 1 + 10x_3 - 8x_4 \\ 1 - 5x_3 + 2x_4 \\ x_3 \\ x_4 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\text{Si } X \in \text{Fr}(A)$$

$$\Rightarrow X = \alpha \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \beta \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \gamma \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\bullet \alpha = 1 + 10x_3 - 8x_4 \quad (1)$$

$$2\alpha + \beta = 1 - 5x_3 + 2x_4 \quad (3)$$

$$5\beta = x_3 \quad \bullet \beta = x_3/5 \quad (2)$$

$$4\alpha - 2\beta = x_4 \quad (4)$$

$$\gamma = 1$$

(1) y (2) en (3)

$$2 + 20x_3 - 16x_4 + x_3/5 = 1 - 5x_3 + 2x_4$$

$$\bullet \frac{126}{5} x_3 - 18x_4 = -1$$

(1) y (2) en (4)

$$4 + 40x_3 - 32x_4 - 2/5 x_3 = x_4$$

$$\bullet \frac{198}{5} x_3 - 33x_4 = -4$$

$$\Rightarrow X = \begin{pmatrix} 6/99 \\ 7/99 \\ 65/99 \\ 17/33 \\ 1 \end{pmatrix} \in \text{Fr}(A)$$

De todas las soluciones particulares encontramos la que pertenece a $\text{Fr}(A)$

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 & 4 & 0 \\ 1 & 3 & 5 & 2 & 1 \\ 2 & 3 & -5 & 10 & 0 \\ 2 & 4 & 0 & 5 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 19 \\ 99 \\ 7 \\ 13 \\ 165 \\ 165 \\ 17 \\ 33 \\ 33 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 19 \\ 99 \\ 7 \\ 13 \\ 165 \\ 165 \\ 17 \\ 33 \\ 33 \\ 1 \end{pmatrix}$$

1.22 Lucas y Monk resolvieron el sistema lineal $Ax = b$, donde

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \end{bmatrix} \text{ y } b = \begin{bmatrix} 2 \\ 2 \end{bmatrix}$$

Lucas encontró la solución

$$S_L = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}^T + \text{gen} \left\{ \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & -1 \end{bmatrix}^T, \begin{bmatrix} 0 & 1 & 1 & -2 \end{bmatrix}^T \right\},$$

y Monk la solución

$$S_M = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 1 & 0 \end{bmatrix}^T + \text{gen} \left\{ \begin{bmatrix} 2 & -1 & -1 & 0 \end{bmatrix}^T, \begin{bmatrix} -3 & 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}^T \right\}.$$

¿Alguna de los dos encontró la solución correcta?

$$v_1 = -\mu_1 - \mu_2$$

$$v_2 = -3\mu_1 - 2\mu_2$$

$$\rho(A) + \dim \text{Nul}(A) = 4$$

$$2 + 2 = 4$$

$$\Rightarrow \text{gen} \{v_1, v_2\} = \text{gen} \{\mu_1, \mu_2\} = \text{Nul}(A) \Rightarrow \text{gen} \{v_1, v_2\} = \text{Nul}(A)$$

$$Ax_1 = \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \end{pmatrix}$$

$$Ax_2 = \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \end{pmatrix}$$

$\Rightarrow x_1, x_2$ son soluciones de $Ax = \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \end{pmatrix}$

Ambos están en lo correcto

1.23 Sean $A \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$ y $B \in \mathbb{R}^{3 \times 4}$ dos matrices tales que:

$$\begin{pmatrix} \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \end{pmatrix}$$

$$AB = \begin{bmatrix} -1 & 1 & 2 & 1 \\ 1 & -1 & 1 & 2 \\ 2 & -2 & -1 & 1 \end{bmatrix}$$

donde $\text{rango}(B) = 2$. Hallar una base de $\text{nul}(B)$

$$\text{Si } x \in \text{Nul}(B) \Rightarrow Bx = 0_{\mathbb{R}^3}$$

$$\Rightarrow ABx = A0_{\mathbb{R}^3} = 0_{\mathbb{R}^3} \Rightarrow$$

$$x \in \text{Nul}(AB)$$

$$\Rightarrow \text{Nul}(B) \subseteq \text{Nul}(AB)$$

$$ABx = 0$$

$$\Rightarrow \text{Nul}(B) = \text{gen} \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right\}$$

$$\# \text{columnas de } B = 4 \quad \rho(B) = 2 \Rightarrow \dim(\text{Nul}(B)) = 2$$

$$\dim \text{Nul}(AB) = 2$$

$$\text{La solución general } X = \begin{pmatrix} x_1 - x_2 \\ x_2 \\ -x_1 \\ x_1 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \text{Nul}(AB) = \text{Nul}(B)$$

$$AB \quad \text{si } x \in \text{Nul}(B) \Rightarrow ABx = A0 = 0 \Rightarrow x \in \text{Nul}(AB) \Rightarrow \text{Nul}(B) \subseteq \text{Nul}(AB)$$

$$x \notin \text{Nul}(B) \quad Bx = y \quad \underbrace{ABx}_{\neq 0} = Ay$$

prove for $\exists x \in \text{Nul}(A) \Rightarrow x \in \text{Nul}(AB)$

$$S_1 \subseteq S_2 \quad \wedge \quad \dim S_1 = \dim S_2 \Rightarrow S_1 = S_2$$

$$A \cdot B = \begin{pmatrix} C_1 & C_2 & C_3 \\ | & | & | \\ 3 \times 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} \\ a_{21} & \cdot & \cdot & \cdot \\ a_{31} & \cdot & \cdot & a_{44} \\ 3 \times 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} _ & _ & _ & _ \end{pmatrix} \in \text{Col}(A)$$

$$\underline{A \begin{pmatrix} a_{11} \\ a_{21} \\ a_{31} \end{pmatrix}} = \underline{a_{11}C_1 + a_{21}C_2 + a_{31}C_3} \in \text{Col}(A)$$

Cada columna de $A \cdot B$ es una CL de las columnas de A

primera columna de $A \cdot B$

$$\begin{matrix} C_1 & C_2 \\ \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} & \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1C_1 + 0C_2 & \dots \end{pmatrix} \\ A & B \\ \downarrow & \downarrow \end{matrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -1 & -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 & -1 \\ -1 & -1 \end{pmatrix} \begin{matrix} \in \text{Col}(A) & \in \text{Col}(A) \end{matrix}$$

$$A \oplus B = \begin{pmatrix} AC_1(B) & AC_2(B) & AC_3(B) & AC_4(B) \\ | & | & | & | \\ 3 \times 3 & 3 \times 4 & & \end{pmatrix}$$

$\downarrow$
 $\in \text{Col}(A)$

3×4

$$\text{If } x \in \text{Col}(AB) \Rightarrow x \in \text{Col}(A)$$

$$\begin{matrix} \in \mathbb{R}^3 \\ \downarrow \end{matrix} \quad \text{Col}(AB) \subset \text{Col}(A)$$

$$\text{If } y \in \text{Nul}(B) \Rightarrow By = \mathbf{0} \Rightarrow ABy = A\mathbf{0} = \mathbf{0}$$

$\Rightarrow y \in \text{Nul}(AB)$
 $\Rightarrow \text{Nul}(B) \subset \text{Nul}(AB)$

1.24 Sean $A \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$ y $B \in \mathbb{R}^{3 \times 4}$ dos matrices tales que $A \in \mathbb{R}^{m \times m}$

$$ABx = 0$$

$$A'ABx = A'0 = 0$$

$$Bx = 0$$

donde $\text{rango}(A) = 3$, y B satisface que

$$AB = \begin{bmatrix} 10 & -10 & -5 & 5 \\ 11 & -11 & -4 & 7 \\ 11 & -11 & -5 & 6 \end{bmatrix},$$

y $\text{rango}(A) = m$

$Ax = b$ es un

SC det.

$$x = A^{-1}b \Rightarrow \exists A^{-1}$$

$$B \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}^T = \begin{bmatrix} 0 & 3 & 1 \end{bmatrix}^T, \quad B \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}^T = \begin{bmatrix} 5 & 7 & 6 \end{bmatrix}^T.$$

$$C_1(B) + C_2(B) + C_3(B) + C_4(B) \in \text{Col}(B)$$

$$C_1(B) + C_3(B) \in \text{Col}(B)$$

Hallar todas las soluciones del sistema $Bx = \begin{bmatrix} 5 & 1 & 4 \end{bmatrix}^T$.

Siempre

$$\text{Nul}(B) \subseteq \text{Nul}(AB)$$

En este ejercicio

$$\text{Nul}(AB) \subseteq \text{Nul}(B)$$

$$\text{Como } \rho(A) = 3 \Rightarrow \text{Nul}(A) = \{0_{\mathbb{R}^3}\}$$

El sistema de ecuaciones:

$$\begin{cases} 10x_1 - 10x_2 - 5x_3 + 5x_4 = 5 \\ 11x_1 - 11x_2 - 4x_3 + 7x_4 = 1 \\ 11x_1 - 11x_2 - 5x_3 + 6x_4 = 4 \end{cases}$$

$$\text{Nul}(AB) = \text{Nul}(B)$$

$$A(Bx) = 0 \Rightarrow Bx = 0$$

$$\text{El sistema fundamental de soluciones: } v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + v_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \dim \text{Nul}(B) = 2$$

columnas = 4
de B

$$\Rightarrow \rho(B) = 2 \Rightarrow \text{Col}(B) = \text{gen} \left\{ \begin{pmatrix} 0 \\ 3 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 5 \\ 7 \\ 6 \end{pmatrix} \right\}$$

$$\begin{pmatrix} 5 \\ 1 \\ 4 \end{pmatrix} = \alpha \begin{pmatrix} 0 \\ 3 \\ 1 \end{pmatrix} + \beta \begin{pmatrix} 5 \\ 7 \\ 6 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} 5 \\ 1 \\ 4 \end{pmatrix} \in \text{Col}(B)$$

$$B \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}^T = \begin{bmatrix} 0 & 3 & 1 \end{bmatrix}^T, \quad B \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}^T = \begin{bmatrix} 5 & 7 & 6 \end{bmatrix}^T.$$

$$\Rightarrow B \begin{pmatrix} -2 \\ -2 \\ -2 \\ -2 \end{pmatrix} + B \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ -6 \\ -2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 5 \\ 7 \\ 6 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5 \\ 1 \\ 4 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow x_p = \begin{pmatrix} -1 \\ -2 \\ -1 \\ -2 \end{pmatrix} \text{ es una solución}$$

$$\Rightarrow x = x_p + a \underline{v_1} + b \underline{v_2} \quad -2B \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = -2 \begin{pmatrix} 0 \\ 3 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ -6 \\ -2 \end{pmatrix}$$

$$\begin{matrix} A & B \\ 2 \times 3 & 3 \times 5 \end{matrix}$$

$$\text{Im}(A) \subseteq \mathbb{R}^3 \quad \underline{\text{Im}(AB) \subseteq \mathbb{R}^5}$$

$$\underline{\text{Im}(B) \subseteq \mathbb{R}^5}$$

Coordenadas de un vector en una base

V finitamente generado $\dim V = n$

K -espacio vectorial. Sea $\{v_1, v_2, \dots, v_n\}$ base de V

$\exists$ para cada vector del V una CL:

$$v = \sum_{i=1}^n \alpha_i v_i \quad \alpha_i \in K$$

Defino ahora $[v]^B = \begin{pmatrix} \alpha_1 \\ \alpha_2 \\ \vdots \\ \alpha_n \end{pmatrix} \in K^n$

coordenadas de v en base B

$$[\]^B : V \longrightarrow K^n \quad n = \dim V$$

$$V = \mathbb{R}_3[x] \quad \dim V = 4$$

$$\text{Base } V = \{1, 1+x, 1+x^2, x^3\} = B$$

$$p(x) = 2 + 6x - 7x^2 + x^3 = \alpha_1 \cdot 1 + \alpha_2 (1+x) + \alpha_3 (1+x^2) + \alpha_4 x^3$$

$$\begin{cases} 2 = \alpha_1 + \alpha_2 + \alpha_3 \\ 6 = \alpha_2 \\ -7 = \alpha_3 \\ 1 = \alpha_4 \end{cases} \quad \begin{matrix} 2 = \alpha_1 + 6 - 7 \\ \alpha_1 = 3 \end{matrix}$$

$$\Rightarrow [p(x)]^B = \begin{pmatrix} 3 \\ 6 \\ -7 \\ 1 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^4$$

$$q \in V \quad q(x) = a_0 + a_1 x + a_2 x^2 + a_3 x^3 = \alpha_1 \cdot 1 + \alpha_2 (1+x) + \alpha_3 (1+x^2) + \alpha_4 x^3$$

$$\begin{matrix} a_0 = \alpha_1 + \alpha_2 + \alpha_3 \\ \alpha_1, a_0 - a_1 - a_2 \end{matrix} \quad \begin{matrix} \alpha_2 \\ \alpha_2 \end{matrix} \quad \begin{matrix} \alpha_3 \\ \alpha_3 \end{matrix} \quad \begin{matrix} \alpha_4 \\ \alpha_4 \end{matrix}$$

$$[a_0 + a_1 x + a_2 x^2 + a_3 x^3]^B = \begin{pmatrix} a_0 - a_1 - a_2 \\ a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^4$$

¡¡¡ No confundir vector que en este caso es un polinomio con un vector de $\mathbb{R}^4$!!

Observación $\mathbb{R}^n \quad B = E \quad K = \mathbb{R}$

$$[v]^E = v \quad \text{sólo en este caso}$$

$\mathbb{C}^n \quad K = \mathbb{C} \quad \text{y } B = E \text{ canónica}$

$$\begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} = 3 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 1 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\left[\begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} \right]^E = \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}$$

$$\mathbb{R}_2[x] \quad K = \mathbb{R} \quad E = \{1, x, x^2\}$$

$$\left[\frac{a_0 + a_1 x + a_2 x^2}{p(x) \in \mathbb{R}_2[x]} \right]^E = \begin{pmatrix} a_0 \\ a_1 \\ a_2 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3$$

1.25 Sean $B = \left\{ \begin{bmatrix} \sqrt{2} \\ 2i \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} \sqrt{2} \\ 2 \\ -1 \\ 1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} \sqrt{2} \\ 0 \\ 1+i \\ 1-i \end{bmatrix} \right\}$ y $v = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$. Comprobar que B es una base de $\mathbb{C}^3$ y determinar el vector de coordenadas de v respecto de la base B . $K = \mathbb{C}$

Si un conjunto de tres vectores en $\mathbb{C}^3$ es base el cuerpo debe ser $K = \mathbb{C}$. Si $K = \mathbb{R}$ una base para $\mathbb{C}^3$ necesita 6 vectores

Como $\dim(\mathbb{C}^3, +, \cdot) = 3 \Rightarrow \exists$ vectores $L.I$ es una base

$$\alpha \begin{pmatrix} 2i \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \beta \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} + \gamma \begin{pmatrix} 0 \\ 1+i \\ 1-i \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \quad \frac{1}{i} \cdot \frac{i}{i} = \frac{i}{(-1)}$$

$$\alpha 2i + 2\beta = 0 \quad \alpha = -\frac{2\beta}{2i} = i\beta = -\frac{\beta}{i} \cdot \frac{i}{i} = \frac{\beta}{-1}$$

$$i\beta + \beta + \gamma(1+i) = 0 \quad \beta = \frac{\gamma(1+i)}{1-i} \cdot \frac{(1+i)}{(1+i)} =$$

$$\beta = \frac{\gamma 2i}{2} = i\gamma$$

En la última ecuación $\beta + (1-i)\gamma = 0$
 $i\gamma + (1-i)\gamma = 0 \Rightarrow \gamma = 0 = \beta = \alpha$

$$\Rightarrow \{\gamma_1, \gamma_2, \gamma_3\} \text{ es L.I y base de } (\mathbb{C}^3, +, \cdot)$$

Un vector genérico de $\mathbb{C}^3$

$$\begin{pmatrix} a+bi \\ c+di \\ e+fi \end{pmatrix} = \underbrace{(a+bi)}_{\in \mathbb{C}} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \underbrace{(c+di)}_{\in \mathbb{C}} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \underbrace{(e+fi)}_{\in \mathbb{C}} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Si el cuerpo es real

$$\begin{pmatrix} a+bi \\ c+di \\ e+fi \end{pmatrix} = a \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + b \begin{pmatrix} i \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \dots$$

Si el cuerpo es $\mathbb{R}$ forman un q. L.I

$$\text{Base } (\mathbb{C}^3, +, \cdot) = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} i \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ i \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ i \end{pmatrix} \right\}$$

$$v = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \alpha \gamma_1 + \beta \gamma_2 + \gamma \gamma_3 \quad [v]^B = \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \\ \gamma \end{pmatrix} \in \mathbb{C}^3$$

$$2i\alpha + 2\beta = x$$

$$\alpha - \beta + (1+i)\gamma = y$$

$$\beta + (1-i)\gamma = z$$

$$\left| \begin{array}{ccc|c} 2i & 2 & 0 & x \\ 1 & -1 & (1+i) & y \\ 0 & 1 & (1-i) & z \end{array} \right| \quad \begin{matrix} \checkmark \\ 2iF_2 - F_1 \\ \checkmark \end{matrix}$$

$$\left| \begin{array}{ccc|c} 2i & 2 & 0 & x \\ 0 & -2i-2 & -2+2i & 2iy-x \\ 0 & 1 & (1-i) & z \end{array} \right| \quad \begin{matrix} F_3(2+2i) + F_2 \\ \text{terminar...} \end{matrix}$$

Raíces 01 2

1.26 Sean $p_1(x) = \frac{1}{2}(x-1)(x-2)$, $p_2(x) = -x(x-2)$ y $p_3(x) = \frac{1}{2}x(x-1)$.

- (a) Verificar que $\mathcal{B} = \{p_1, p_2, p_3\}$ es una base de $\mathbb{R}_2[x]$. *dem $\mathbb{R}_2[x] = 3 \Rightarrow$
si $\mathcal{B}$ es un $\mathcal{C}^2 \perp I \Rightarrow$ es base*
- (b) Observar que para cualquier polinomio $p \in \mathbb{R}_2[x]$ el vector de coordenadas de p respecto de la base $\mathcal{B}$ es

$$[p]^{\mathcal{B}} = \begin{bmatrix} p(0) \\ p(1) \\ p(2) \end{bmatrix}.$$

(c) Hallar el vector de coordenadas de $p(x) = x^2 - x + 1$ en la base $\mathcal{B}$.

$$\begin{array}{llll} p_1 & \text{tiene como raíces} & a & x=1, x=2 & p_1(0) = 1 \\ p_2 & " & " & x=0, x=2 & p_2(1) = 1 \\ p_3 & " & " & x=0, x=1 & p_3(2) = 1 \end{array}$$

$$\alpha p_1(x) + \beta p_2(x) + \gamma p_3(x) = 0_{\mathbb{R}_2[x]}$$

$$\text{Si } x=1 \rightarrow \beta p_2(1) = 0(1) = 0 \Rightarrow \beta = 0$$

$$\text{Si } x=0 \quad \alpha p_1(0) = 0 \Rightarrow \alpha = 0$$

$$\text{Si } x=2 \quad \gamma p_3(2) = 0 \Rightarrow \gamma = 0$$

$$\Rightarrow \{p_1, p_2, p_3\} \text{ es LI}$$

$A = \{f_1(x), f_2(x)\}$ Si f_1 y f_2 son $\mathcal{C}^1$

1) $\left| \begin{pmatrix} f_1(x) & f_2(x) \\ f_1'(x) & f_2'(x) \end{pmatrix} \right| = W(x)$ Si en cuenta x_0 /
puedo asegurar que A es LI $W(x_0) \neq 0 \Rightarrow$

2) $\alpha f_1(x) + \beta f_2(x) = 0(x)$ Tiene que valer $\forall x \in \mathbb{R}$

Tomo un par de valores x_1 y x_2

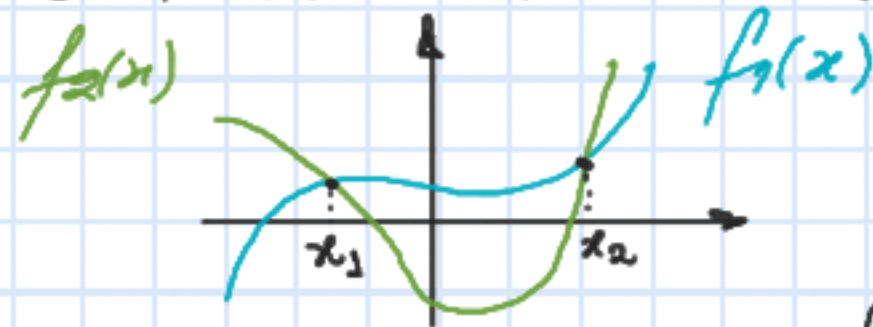
$$f_1(x_1) = a \quad f_1(x_2) = b \quad f_2(x_1) = c \quad f_2(x_2) = d$$

$$0(x_1) = 0(x_2) = 0$$

$$\begin{cases} \alpha a + \beta c = 0 \\ \alpha b + \beta d = 0 \end{cases}$$

$$\text{Si } \left| \begin{pmatrix} a & c \\ b & d \end{pmatrix} \right| \neq 0 \Rightarrow \{f_1(x), f_2(x)\} \text{ es LI}$$

Si el det. da cero no me sirve



$$a = c \quad \text{y} \quad b = d$$

$$\text{y } \left| \begin{pmatrix} a & c \\ b & d \end{pmatrix} \right| = 0 \text{ son}$$

entonces las funciones son LI

$$[p]^B = \begin{bmatrix} p(0) \\ p(1) \\ p(2) \end{bmatrix}$$

$$[\varphi]^B = \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \\ \gamma \end{pmatrix}$$

$$\phi(x) = a_2 x^2 + a_1 x + a_0 = \alpha \phi_1(x) + \beta \phi_2(x) + \gamma \phi_3(x)$$

$$\phi(0) = a_0 = \alpha \phi_1(0) + \beta \phi_2(0) + \gamma \phi_3(0)$$

$$\phi(1) = a_2 + a_1 + a_0 = \alpha \phi_1(1) + \beta \phi_2(1) + \gamma \phi_3(1)$$

$$\phi(2) = 4a_2 + 2a_1 + a_0 = \alpha \phi_1(2) + \beta \phi_2(2) + \gamma \phi_3(2)$$

(c) Hallar el vector de coordenadas de $p(x) = x^2 - x + 1$ en la base B .

$$\left[\frac{x^2 - x + 1}{\phi(x)} \right]^B = \begin{pmatrix} \phi(0) \\ \phi(1) \\ \phi(2) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 3 \end{pmatrix}$$

$$E: \mathbb{R}_2[x]$$

$$B = \left\{ \underset{\phi_1}{-1(x+1)(x-1)}, \underset{\phi_2}{\frac{1}{2}x(x-1)}, \underset{\phi_3}{\frac{1}{2}x(x+1)} \right\}$$

Revis

$$0 \quad -1 \quad 1$$

$$\phi_1(0) = 1 \quad \phi_2(0) = \phi_3(0) = 0$$

$$\phi_1(-1) = 0 \quad \phi_2(-1) = 1 \quad \phi_3(-1) = 0$$

$$\phi_1(1) = 0 \quad \phi_2(1) = 0 \quad \phi_3(1) = 1$$

$$\left[\frac{5x^2 - 3x + 2}{\phi(x)} \right]^B = \begin{pmatrix} \phi(0) \\ \phi(-1) \\ \phi(1) \end{pmatrix} =$$

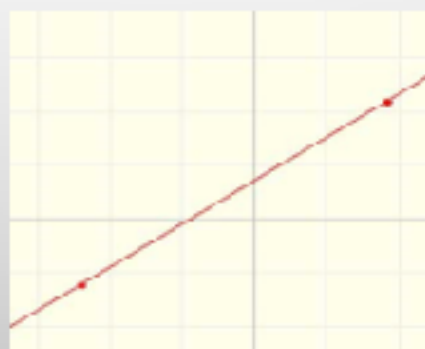
$$= \begin{pmatrix} 2 \\ 10 \\ 4 \end{pmatrix}$$

POLINOMIOS DE LAGRANGE

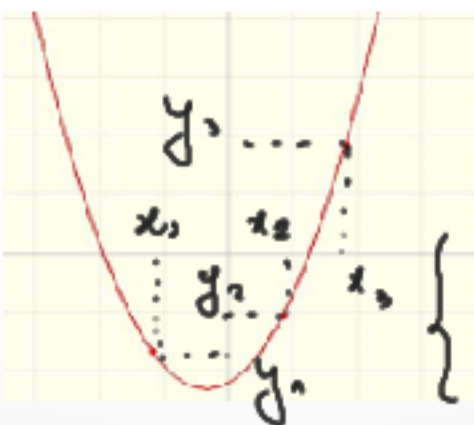
□ objetivo es familiarizarnos con funciones polinómicas y relacionarlas con una de las técnicas de interpolación que llamamos polinomios de Lagrange.

Imaginemos un conjunto de puntos distintos del plano. Estos puntos tienen que tener diferente coordenada x , pues queremos hablar de funciones.

Dos puntos determinan una recta (y como función polinómica se trata de un polinomio de grado 1 o quizás 0 si la recta es horizontal y entonces la función es constante)



Tres puntos que no estén alineados determinan una parábola (polinomio de grado 2).



$$ax^2 + bx + c = f(x)$$

$$\begin{cases} ax_1^2 + bx_1 + c = y_1 \\ ax_2^2 + bx_2 + c = y_2 \\ ax_3^2 + bx_3 + c = y_3 \end{cases}$$

Cuatro puntos en general determinan una función cúbica (polinomio de grado 3).



$$(x_1, y_1) \quad (x_2, y_2) \quad \dots \quad (x_{n+1}, y_{n+1})$$

En general, $n + 1$ puntos determinarán una función polinómica de grado n . Un modo de conseguir esto es usando los polinomios de interpolación de Lagrange.

$$p_i(x) = \prod_{k \neq i} \frac{x - x_k}{x_i - x_k} = \frac{x - x_1}{x_i - x_1} \cdot \frac{x - x_2}{x_i - x_2} \cdots \frac{x - x_{i-1}}{x_i - x_{i-1}} \cdot \frac{x - x_{i+1}}{x_i - x_{i+1}} \cdots \frac{x - x_{n+1}}{x_i - x_{n+1}}$$

Polinomio de grado n

$$1 \leq i, k \leq n + 1$$

Observemos que $p_i(x_i) = 1$ y $p_i(x_j) = 0$ ($i \neq j$)

Entonces supongamos que queremos encontrar el polinomio de grado 1 que contiene a dos puntos: $(x_1, y_1); (x_2, y_2)$

Podemos escribir: $p(x) = p_1(x)y_1 + p_2(x)y_2$ contiene a ambos puntos.

$$f(x) = p_1(x)y_1 + p_2(x)y_2 + \dots + p_{n+1}(x)y_{n+1}$$

Veamos un ejemplo: $x_1 = 1, y_1 = 2$ and $x_2 = 3, y_2 = 4$

Dados los puntos $(1, 2); (3, 4)$, los polinomios de Lagrange resultan:

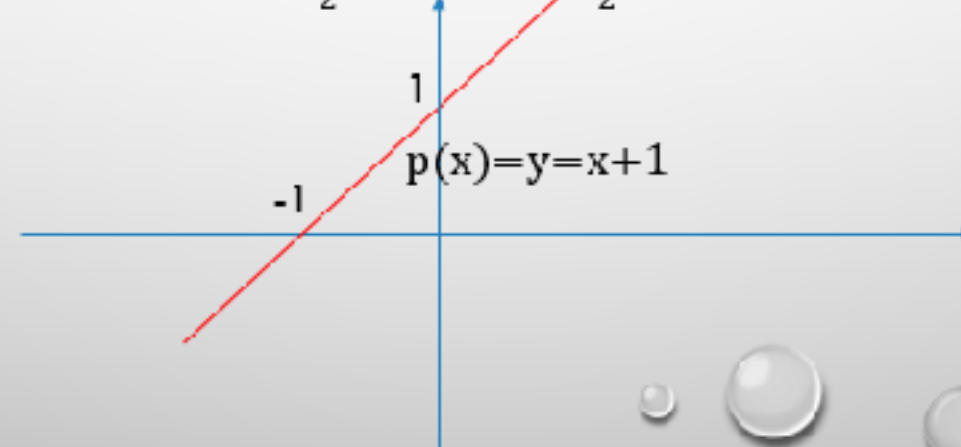
$$p_1(x) = \frac{x - x_2}{x_1 - x_2} = \frac{x - 3}{1 - 3} = \frac{-1}{2}(x - 3) \quad p_2(x) = \frac{x - x_1}{x_2 - x_1} = \frac{x - 1}{3 - 1} = \frac{1}{2}(x - 1)$$

Vemos que:

$$p_1(x_1) = p_1(1) = 1; p_1(x_2) = p_1(3) = 0$$

$$p_2(x_1) = p_2(1) = 0; p_2(x_2) = p_2(3) = 1$$

$$\text{Así } p(x) = p_1(x)y_1 + p_2(x)y_2 = \frac{-1}{2}(x - 3)2 + \frac{1}{2}(x - 1)4 = x + 1$$



$$B = \{p_1, p_2, p_3\}$$

Si queremos encontrar el polinomio de grado 2 que contiene a tres puntos:

$$(x_1, y_1); (x_2, y_2); (x_3, y_3)$$

$$\text{Resulta: } p(x) = p_1(x)y_1 + p_2(x)y_2 + p_3(x)y_3 = ax^2 + bx + c = \tilde{p}(x)$$

$$\tilde{p}(x_1) = \tilde{p}(x_1) y_1 \quad y_2 = \tilde{p}(x_2) \quad y_3 = \tilde{p}(x_3)$$

Así podemos, en general, encontrar un polinomio de grado $n-1$ que contenga n puntos.

Con estos comentarios los invitamos a que intenten resolver el ejercicio 27 de la Práctica 1.

Encontrar la parábola que contiene a

$$(-1, 1) \quad (1, 1) \quad (2, 4) \quad \tilde{p}(x) = x^2$$

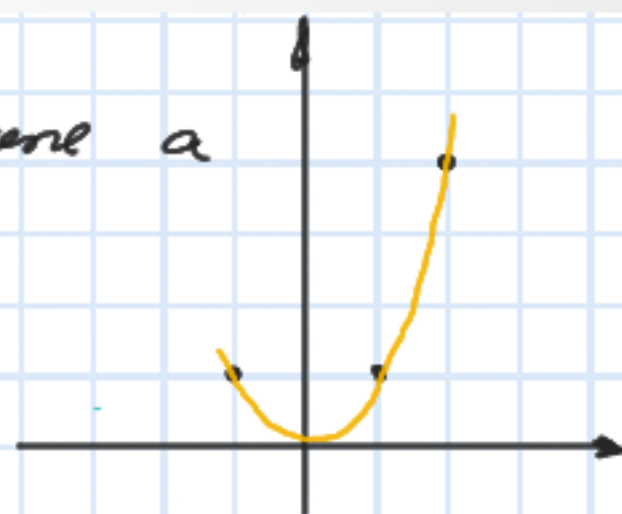
$$x_1 = -1 \quad x_2 = 1 \quad x_3 = 2$$

$$p_1(x) = \frac{(x-1)(x-2)}{(-1-1)(-1-2)} = 1/6 (x-1)(x-2)$$

$$p_2(x) = \frac{(x+1)(x-2)}{(1+1)(1-2)} = -1/2 (x+1)(x-2)$$

$$p_3(x) = \frac{(x+1)(x-1)}{(2+1)(2-1)} = 1/3 (x+1)(x-1)$$

$$\begin{aligned} p(x) &= p_1(x) \cdot y_1 + p_2(x) \cdot y_2 + p_3(x) \cdot y_3 = \\ &= p_1(x) + p_2(x) + 4p_3(x) = \\ &= 1/6 (x^2 - 3x + 2) - 1/2 (x^2 - x - 2) + 4/3 (x^2 - 1) = x^2 \end{aligned}$$



• Coordenadas de un vector en una base

V un K espacio vectorial $\dim V = n$

$B = \{v_1, v_2, \dots, v_n\}$ una base de V

$$\forall v \in V \quad v = \sum_{i=1}^n \alpha_i v_i \Rightarrow C_B(v) = \begin{pmatrix} \alpha_1 \\ \alpha_2 \\ \vdots \\ \alpha_n \end{pmatrix} = [v]^B \in K^n$$

$$C_B : V \rightarrow K^n$$

$$V = \mathbb{R}^{2 \times 2}$$

$$B = \left\{ \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \right\}$$

$$A = \begin{pmatrix} 6 & 3 \\ 2 & 5 \end{pmatrix} = \alpha_1 \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} + \alpha_2 \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} + \alpha_3 \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} + \alpha_4 \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$C_B(A) = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \\ 4 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^4$$